

Г.І. Ларіонов, М.Г. Ларіонов

**ПРО НАБЛИЖЕНЕ ПРЕДСТАВЛЕННЯ РЯДУ ТЕЙЛОРА
ДЛЯ N -ВИМІРНИХ ФУНКЦІЙ ДОБУТКОМ ЙОГО
ОДНОМІРНИХ ПРЕДСТАВЛЕНЬ**

Анотація. У наведеній роботі розглянута можливість представлення ряду Тейлора для багатовимірних функцій добутком його одномірних представлень. Наведено теорему про верхню межу представлення для n вимірних функцій у вигляді добутку одномірних. Наведено приклад.

Ключові слова: багатовимірна функція, ряд Тейлора, одновимірні функції, добуток.

Для функції $F(X) = F(x_1, x_2, \dots, x_n)$ – неперервної функції n незалежних змінних x_1, x_2, \dots, x_n і означеній у замкнутій області \bar{D} у околі точки $M(x_0) \in \bar{D}$ існує ряд Тейлора, який є однією з найпоширеніших процедур при оцінці поведінки функції у її околі [1]. Таке представлення для одномірних функцій $n=1$ є зручним і не викликає жодних ускладнень при визначенні його збіжності:

$$F(x) \approx \sum_{v=0}^n \frac{F^{(v)}(x_0)}{v} (x - x_0)^v + R_v(x), \quad (1)$$

де $R_v(x)$ – залишковий член ряду; v – порядок похідної.

Процедура визначення його ускладнюється коли мірність простору $n > 3$. Ця обставина істотно зменшує привабливість використання ряду Тейлора для визначення функції у околі точки $M(x_1^0, x_2^0, x_3^0, \dots, x_n^0)$. Так для випадку $n=2$ ряд Тейлора має вигляд:

$$F(x, y) \approx \sum_{k=0}^n \frac{1}{k!} \left(\left\{ (x - x_0) \frac{\partial}{\partial x} + (y - y_0) \frac{\partial}{\partial y} \right\}^k F \right) \Bigg|_{x_0, y_0} + R_n(x, y), \quad (2)$$

де $R_n(x, y)$ – залишковий член ряду; k – порядок частинних похідних.

Ускладнює процедуру необхідність контролювати збіжність такого ряду, результат визначення якої не завжди є позитивним. Представляється актуальним задача наближеного представлення ряду Тейлора для n вимірних функцій більш простими бажано одномірними функціями.

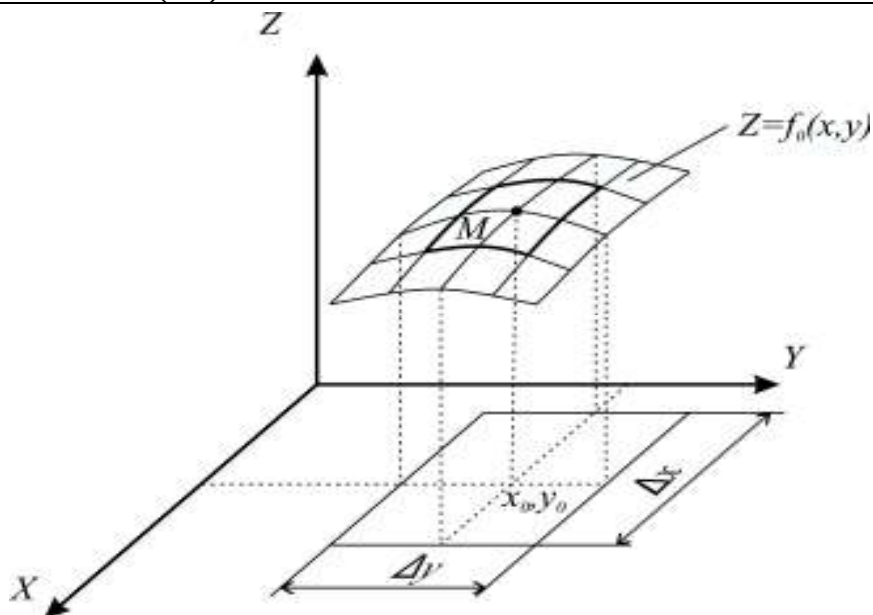
Відомо, що в околі точки $M(X_0) \in \overline{D}$, де $X_0 = X(x_1^0, x_2^0, \dots, x_n^0)$, функція може бути представлена у різних способах. Для інженерних розрахунків особливого значення набуває представлення функції у вигляді добутку функцій, кожна з яких є залежною лише від однієї змінної [2].

Нижче наведено теорему про існування представлення функцій у околі точки n мірного простору добутком функцій, кожна з яких залежить від однієї змінної, та отримано верхню межу похибки такого представлення [2]

Нехай функція $F(X) = F(x_1, x_2, \dots, x_n)$ – неперервна функція n незалежних змінних x_1, x_2, \dots, x_n , означена у замкнутій області D . Вважаємо, що функція F має частинні похідні першого порядку, обмежені у області D . Припустимо, що $X_0 = (x_1^0, x_2^0, \dots, x_n^0)$ – деяка точка, що належить D .

Нехай $\Delta_{X_0} = \Delta_{x_1^0} \otimes \Delta_{x_2^0} \otimes \dots \otimes \Delta_{x_n^0}$, де $\Delta_{x_i} = [a_i, b_i]$, $a_i + b_i = 2x_i^0$ ($i = \overline{1, n}$); a_i та b_i – довільні дійсні числа; N і K – деякі додатні сталі. Символ \otimes означає декартів добуток множин. Іншими словами, $\Delta_{x_0} = \left\{ X = (x_1, x_2, \dots, x_n) : x_i \in \Delta_{x_i^0} \right\}$, $i = \overline{1, n}$.

Нехай $\Delta_{X_0} \subset D$ (рис. 1).

Рисунок 1 - Вибір околу точки (x_0, y_0)

Умови обмеження функції $F(X)$ можна записати у вигляді:

$$\max_{X \in \Delta_{X_0}} |F(X)| \leq N;$$

$$\max_{X \in \Delta_{X_0}} \left\{ \left| \frac{\partial F(X)}{\partial x_1} \right|, \left| \frac{\partial F(X)}{\partial x_2} \right|, \dots, \left| \frac{\partial F(X)}{\partial x_n} \right| \right\} \leq K,$$

де N та K – деякі сталі.

Фіксуючи зазначеним нижче чином $(n-1)$ змінну, утворимо n наступних функцій:

$$f_1(x_1) = F(x_1, x_1^0, \dots, x_n^0);$$

$$f_2(x_2) = F(x_1^0, x_2, \dots, x_n^0);$$

.....

$$f_n(x_n) = F(x_1^0, x_2^0, \dots, x_n).$$

Вважаємо, що $f_i(x_i) \in C(\Delta_{x_i^0})$ ($i = \overline{1, n}$), де $C(\Delta_{x_i^0})$ – множина функцій, неперервних на відрізку $\Delta_{x_i^0}$. Очевидно, що функція f_i ($i = \overline{1, n}$) обмежена на відрізку $\Delta_{x_i^0}$, тобто

$$\max_{x_i \in \Delta_{x_i^0}} |f_i(x_i)| \leq M_i \quad (i = \overline{1, n}),$$

де M – довільна стала.

Нехай $G_i \subset C(\Delta_{x_i^0})$, $i = (\overline{1, n})$ – деякий підпростір, що належить $C(\Delta_{x_i^0})$. Вважаємо, що підпростір G_i є зліченим і всюди щільним у просторі $C(\Delta_{x_i^0})$, тобто для довільної функції $f_i(x_i) \in C(\Delta_{x_i^0})$, $i = (\overline{1, n})$ та будь-якого числа $\delta > 0$ існує деяка функція $g \in G_i$, така, що

$$\max_{x_i \in \Delta_{x_i^0}} |f_i(x_i) - g_i(x_i)| \leq \delta_i, i = (\overline{1, n}).$$

Розглянемо на множині G_i деякий скінченновимірний підпростір $G(n_i) \in G_i$ такий, що $\dim G(n_i) = n_i$. При цьому для довільної функції $f \in C(\Delta_{x_i^0})$ маємо

$$E_{n_i}(f)_C = \inf_{g \in G(n_i)} \max_{x_i \in \Delta_{x_i^0}} |f(x_i) - g(x_i)| \leq C_f \phi(n_i),$$

де $E_{n_i}(f)_C$ – найкраще наближення функції $f \in C(\Delta_{x_i^0})$ елементами скінченновимірного підпростору $G(n_i)$; C_f – деяка стала, яка залежить від функції f та не залежить від числа n_i ; $\phi(n_i)$ – деяка спадна функція, яка визначається апроксимативними характеристиками підпростору $G(n_i)$ і така, що $\phi(n_i) \rightarrow 0$ при $n_i \rightarrow \infty$.

Визначимо наступний підпростір $\Omega(\Delta_{X_0})$, який складається з функцій такого виду:

$$\phi(X) = \alpha \prod_{i=1}^n g_i(x_i),$$

де α – довільна стала; $g_i \in G_i$, $(i = \overline{1, n})$ – будь-які функції.

Позначимо через

$$E(F, \Omega(\Delta_{X_0}))_C = \inf_{\phi \in \Omega(\Delta_{X_0})} \max_{X \in \Delta_{X_0}} |F(X) - \phi(X)|$$

найкраще наближення функції $F \in C(\overline{D})$, де \overline{D} – замикання множини D елементами підпростору $\Omega(\Delta_{X_0})$, а $C(\overline{D})$ – клас всіх неперервних на \overline{D} функцій.

Теорема. Нехай $\delta = (\delta_1, \delta_2, \dots, \delta_n)$ – деяка точка n -вимірного простору, така, що $0 < \delta_i < \varepsilon$, ($i = \overline{1, n}$), $\varepsilon > 0$ – довільна стала; функція $F \in C(\overline{D})$ має на множині D частинні похідні першого порядку і задовольняє вищенаведеним обмеженням.

Тоді на множині $\Omega(\Delta_{x_0})$ існує така функція

$\phi_*(X) = \alpha_* \prod_{i=1}^n g_i^*(x_i)$, для якої має місце наступна нерівність:

$$E(F, \Omega(\Delta_{x_0})) \leq \|F - \phi_*\| \leq C_F \left(\sum_{i=1}^n |\Delta_{x_i}| \right),$$

де $|\Delta_{x_i}|$ – довжина відрізка Δ_{x_i} , ($i = \overline{1, n}$); C_F – деяка стала, яка залежить від функції F і не залежить від n .

Таким чином функцію двох змінних можна представити у вигляді:

$$F(x, y) = Af(x, y_0)f(x_0, y) = Ag_1(x)g_2(y),$$

де $g_1(x); g_2(y)$ – функції, які апроксимують функції $F(x, y_0); F(x_0, y)$.

Якщо у якості функцій апроксимації $g_1(x); g_2(y)$ взяти одномірне представлення функцій $F(x, y_0); F(x_0, y)$ рядами Тейлора (1), тобто:

$$g_1(x) = \sum_{v=0}^n \frac{F^{(v)}(x, y_0)}{v!} (x - x_0)^v; g_2(y) = \sum_{k=0}^n \frac{F^{(k)}(x_0, y)}{k!} (y - y_0)^k,$$

тоді матимемо

$$F(x, y) = A \sum_{v=0}^n \frac{g_1^{(v)}(x_0)}{v!} (x - x_0)^v \sum_{k=0}^n \frac{g_2^{(k)}(x_0, y)}{k!} (y - y_0)^k. \quad (3)$$

Нехай в формулах (2) і (3) функція визначається в одній і тій же точці $M(x_0, y_0)$. Порівняємо похибки у визначенні функції $F(x, y)$ у околі цієї точки згідно з формулами (2) і (3). У якості тестової функції оберемо $F(x, y) = x^4 + y^4$, $(x, y) \in (0, 1)$ (рис. 2). Виконано графічне

порівняння двох представлень функції у околі точки $M(X_0)$;
 $X_0 = (x_0, y_0) = (0,5, 0,5)$.

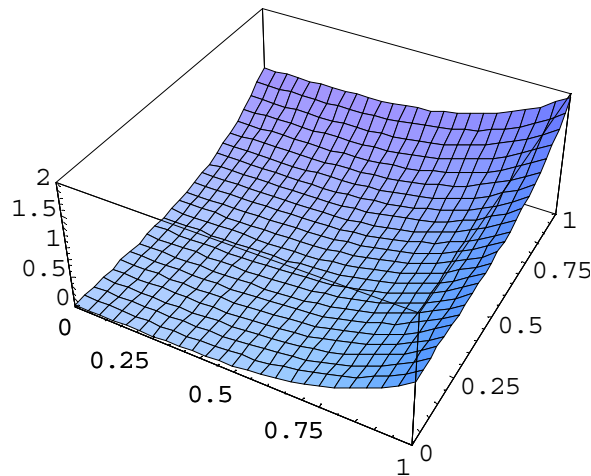


Рисунок 2 - Представлення функції рядом Тейлора для $n=2$

Ряд Тейлора для $n=2$ матиме вид (рис. 3):

$$f(x, y) = 0,125 + 0,5(x - 0,5) + 1,5(x - 0,5)^2 + 2,0(x - 0,5)^3 + 1,0(x - 0,5)^4 + \\ + 0,5(y - 0,5) + 1,5(y - 0,5)^2 + 2,0(y - 0,5)^3 + 1,0(y - 0,5)^4.$$

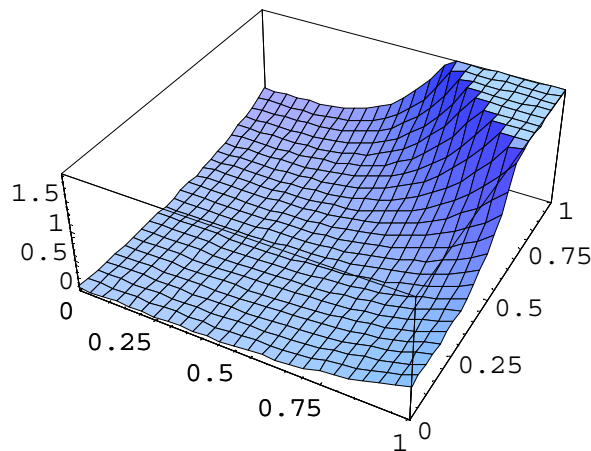


Рисунок 3 - Представлення функції добутком одномірних рядів Тейлора

У наведеному рис. 3:

$$g_1(x) = 0,125 + 0,5(x - 0,5) + 1,5(x - 0,5)^2 + 2(x - 0,5)^3 + (x - 0,5)^4;$$

$$g_2(y) = 0,125 + 0,5(y - 0,5) + 1,5(y - 0,5)^2 + 2(y - 0,5)^3 + (y - 0,5)^4.$$

Порівняння наведених функцій представлено на рис. 4.

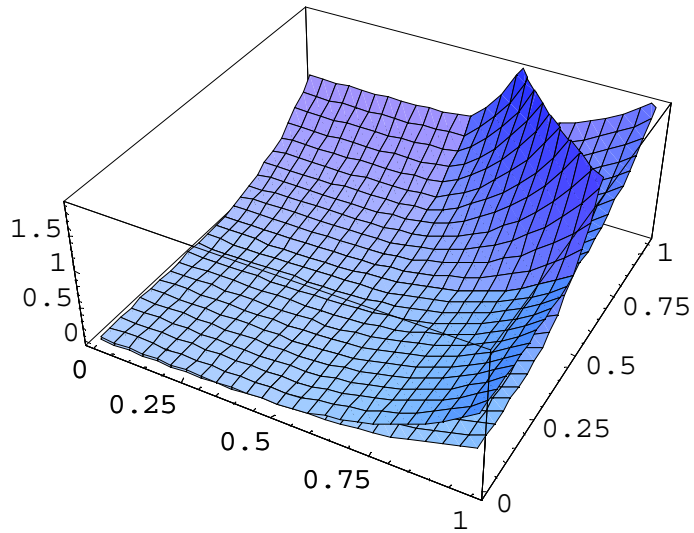


Рисунок 4 - Суміщене графічне зображення двох представлень функції

Розподіл відносної похибки у околі точки $M(X_0)$ представлено на рис. 5.

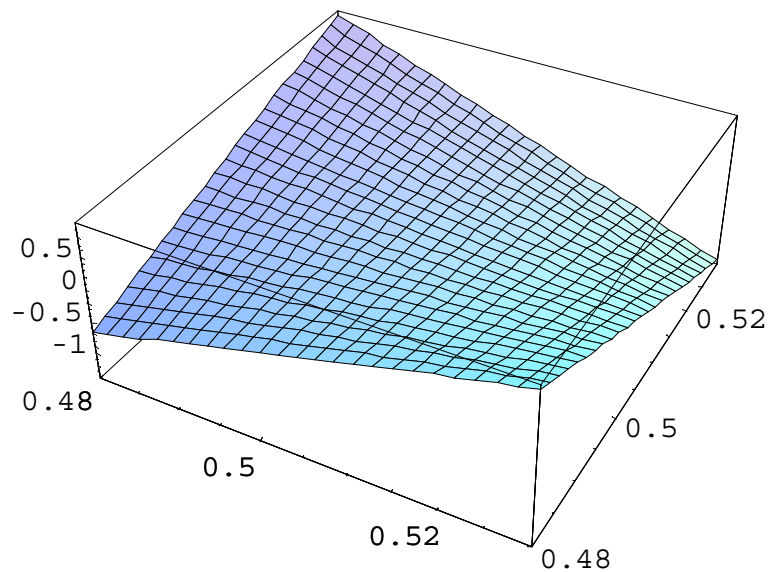


Рисунок 5 - Розподіл відносної похибки у околі точки

Розподіл відносної похибки у околі точки $M(X_0)$ вздовж лінії $y = x$ представлено на рис. 6.

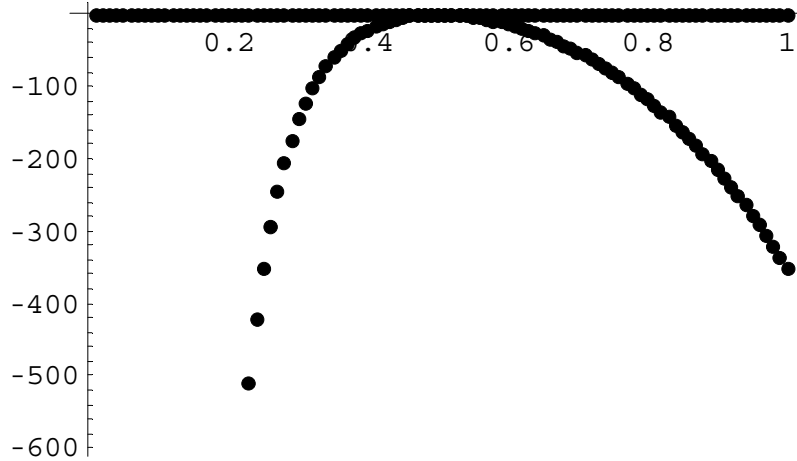


Рисунок 6 - Розподіл відносної похибки вздовж лінії $x=y$

Висновок: Розподіл відносних похибок у представленні функції $F(x, y) = x^4 + y^4, (x, y) \in (0, 1)$ рядом Тейлора і добутком одномірних його представлень задовільно представляють вказану функцію у околі точки $M(X_0)$; $X_0 = (x_0, y_0) = (0,5, 0,5)$. Аналіз відносних похибок, проведений для ряду елементарних функцій, підтверджує цей висновок і дає підстави сподіватися на успішне використання при представленні n мірних функцій добутком одномірних рядів Тейлора.

ЛІТЕРАТУРА

1. Воробьев Н. Н. Теория рядов / Н. Н. Воробьев. – М.: Наука: Главная редакция физико-математической литературы, 1979. – 408 с.
2. Ларіонов Г. І. Оцінювання конструктивних параметрів анкерного кріплення / Г. І. Ларіонов. – Дніпропетровськ: Національна металургійна академія України, 2011. – 286 с.