

## ИНТЕРВАЛЬНОЕ ОЦЕНИВАНИЕ АЛЬТЕРНАТИВ В ЗАДАЧАХ ПРИНЯТИЯ РЕШЕНИЙ

**Ключевые слова:** интервальная математическая модель, принятие решений, многофакторные интервальные оценки.

### ВВЕДЕНИЕ

Системы поддержки принятия решений используются во многих научных и прикладных задачах. Основу математического обеспечения таких систем составляют математические модели и методы решения различных классов задач принятия решений [1]. На практике значительную часть решений приходится принимать в условиях неопределенности. Эта проблема актуальна для оптимизационных задач, связанных с преобразованием геометрической информации, в том числе задач упаковки, раскроя и покрытия [2], задач целочисленного программирования [3] и др.

Существуют различные методы учета неопределенности при математическом моделировании задач принятия решений [3–5]. В данном исследовании с целью учета условий неопределенности используются методы интервального анализа [6].

Цель настоящей статьи — применение известных методов решения детерминированных задач принятия решений в случае интервальной неопределенности. Здесь и далее под интервальной неопределенностью понимается ситуация, когда исходные данные задачи принятия решений заданы в интервальном виде.

### ПОСТАНОВКА ЗАДАЧИ

Полагаем, что значения критериев  $\{k_1, k_2, \dots, k_n\}$  определены с точностью до некоторых интервалов  $[a_i, b_i] \subset R^1$ ,  $i \in J_n = \{1, 2, \dots, n\}$ . Необходимо найти решение  $x^0 \in X$ , лучшее по всем заданным критериям в условиях интервальной неопределенности.

С целью математического моделирования данной задачи воспользуемся элементами теории интервального анализа.

Пусть  $\{\mathbf{k}_1(x), \mathbf{k}_2(x), \dots, \mathbf{k}_n(x)\}$  — множество интервальных отображений [6] вида  $\mathbf{k}_i: X \rightarrow \mathbf{E}_i \subset \mathbf{I}_s \mathbf{R}$ ,  $i \in J_n$ . Здесь  $\mathbf{I}_s \mathbf{R} = I_s R \cup \overline{I_s R}$  — пространство централизованных интервалов, где

$$I_s R = \left\{ \langle X \rangle = \langle x, v_x \rangle \mid x = \frac{a+b}{2} \in R^1, v_x = \frac{b-a}{2} \in R^1, [a, b] \subset R^1 \right\},$$

$$\overline{I_s R} = \{ \langle \bar{X} \rangle = \langle x, -v_x \rangle \mid \forall \langle X \rangle \in I_s R \}, \quad \mathbf{E}_i = \{ \langle X \rangle \in \mathbf{I}_s \mathbf{R} : x \in R^1, |v_x| \leq \delta_i \},$$

здесь  $\delta_i$  — верхняя оценка «неопределенности» задания критерия  $k_i(x)$ . Тогда задачу принятия решений в условиях интервальной неопределенности можно сформулировать в виде оптимизационной задачи

$$x^0 = \arg \operatorname{extr}_{x \in X} \{ \mathbf{k}_1(x), \mathbf{k}_2(x), \dots, \mathbf{k}_n(x) \}, \quad (1)$$

где экстремум понимается в смысле отношения порядка и способа определения максимума и минимума в пространстве  $\mathbf{I}_s \mathbf{R}$ .

**Замечание 1.** В случае, когда для всех  $\mathbf{k}_i(x) = \langle k_i(x), \nu_{k_i(x)} \rangle$  выполняется соотношение  $\nu_{k_i(x)} = 0$ , задача (1) представляет собой детерминированную многокритериальную задачу принятия решений.

Отношение порядка в пространстве  $\mathbf{I}_s \mathbf{R}$  вводится следующим образом [6]:

$$\begin{aligned} \forall \langle X \rangle = \langle x, \nu_x \rangle \in \mathbf{I}_s \mathbf{R}, \quad \forall \langle Y \rangle = \langle y, \nu_y \rangle \in \mathbf{I}_s \mathbf{R}, \\ \langle X \rangle < \langle Y \rangle \Leftrightarrow ((x < y) \vee (x = y) \wedge (\nu_x < \nu_y)), \\ \langle X \rangle > \langle Y \rangle \Leftrightarrow ((x > y) \vee (x = y) \wedge (\nu_x > \nu_y)), \\ \langle X \rangle = \langle Y \rangle \Leftrightarrow ((x = y) \wedge (\nu_x = \nu_y)). \end{aligned} \quad (2)$$

На основе (2) минимум из  $n$  интервальных чисел  $\langle Z_1 \rangle, \langle Z_2 \rangle, \dots, \langle Z_n \rangle$  определяется следующим образом:

$$\langle Z^* \rangle = \min \{ \langle Z_1 \rangle, \langle Z_2 \rangle, \dots, \langle Z_n \rangle \}, \quad (3)$$

здесь

$$\begin{aligned} \langle Z^* \rangle &= \left\langle z^*, \nu_{z^*} = \min_{i \in J_n} \nu_{z_i} \right\rangle, \text{ если } z_1 = z_2 = \dots = z_n = z^*, \\ \langle Z^* \rangle &= \left\langle z^* = z_{i_j} = \min_{i \in J_n} z_i, \nu_{z^*} = \min_{i \in J_n} \nu_{z_{i_j}} \right\rangle, \text{ если } z_{i_j} \neq z_{i_k}, i \in J_k, j \neq k, \\ \langle Z^* \rangle &= \left\langle z^* = \min_{i \in J_n} z_i, \nu_{z^*} = \min_{k \in J_r} \nu_{z_{i_k}} \right\rangle, \text{ если } z_{i_1} = z_{i_2} = \dots = z_{i_r} = z^*, \\ &\{z_{i_1}, z_{i_2}, \dots, z_{i_r}\} \subset \{z_1, z_2, \dots, z_n\}, 1 \leq r < n. \end{aligned}$$

Аналогично определяется максимум из  $n$  интервалов. Данный подход к определению минимума (максимума) распространяется и на случай бесконечного множества центрированных интервалов.

#### АНАЛИЗ ОСОБЕННОСТЕЙ ИНТЕРВАЛЬНОЙ ЗАДАЧИ

Задаче принятия решений в условиях интервальной неопределенности вида (1) присущи многие особенности детерминированных задач принятия решений.

Для решения задачи (1) предлагается построение и использование интервальных математических моделей, реализация которых основана на применении известных методов решения многокритериальных задач при  $k_i: X \rightarrow R^1$ , модифицированных для случая интервальных значений частных критериев  $\mathbf{k}_i(x)$  в  $\mathbf{I}_s \mathbf{R}$ .

При решении многокритериальных задач в ряде случаев из вычислительных соображений целесообразно выделить из множества альтернатив области компромиссов. Рассмотрим интервальные математические модели определения области компромиссов  $X^c$  на множестве допустимых решений  $X$ . Если множество  $X$  дискретно и содержит небольшое число элементов, то для построения области компромиссов  $X^c$  используется попарное сравнение альтернатив  $x \in X$  по интервальным оценкам.

Для любого решения  $x \in X$  зададим отображение  $\mathbf{f}: X \rightarrow \mathbf{Y}$  такое, что

$$\mathbf{f}(x) = \mathbf{Y} = (\langle Y_1 \rangle, \langle Y_2 \rangle, \dots, \langle Y_n \rangle), \quad (4)$$

где  $\langle Y_i \rangle = \mathbf{k}_i(x^j) \in \mathbf{I}_s \mathbf{R}$ ,  $i \in J_n$ . Тогда образом множества  $X$  будет множество  $\mathbf{Y} \subset \mathbf{I}_s^n \mathbf{R}$ , где  $\mathbf{I}_s^n \mathbf{R} = \underbrace{\mathbf{I}_s \mathbf{R} \times \dots \times \mathbf{I}_s \mathbf{R}}_n$  —  $n$ -мерное интервальное пространство [8].

Интервальное задание критериев в задаче (1) можно интерпретировать следующим образом.

Пусть  $X$  — множество допустимых решений, каждое из которых оценивается множеством критериев  $\{k_1(x), k_2(x), \dots, k_n(x)\}$ ,  $k_i(x) \in R^1$ ,  $i \in J_n$ . Полагаем, что ко-

личество альтернатив в множестве  $X$  достаточно велико. Необходимо найти решение  $x^0 \in X$ , доставляющее экстремальные значения всем заданным критериям:

$$x^0 = \arg \operatorname{extr}_{x \in X} \{k_1(x), k_2(x), \dots, k_n(x)\}. \quad (5)$$

Как известно, задача (5) — классическая задача принятия решений в условиях определенности по множеству критериев  $\{k_1(x), k_2(x), \dots, k_n(x)\}$ .

Выполним разбиение множества  $X$  следующим образом. Обозначим

$$k'_i = \arg \min_{x \in X} k_i(x), \quad k''_i = \arg \max_{x \in X} k_i(x), \quad m_i = \frac{k'_i - k''_i}{\Delta_i},$$

где  $\Delta_i$  — шаг разбиения для значений критерия  $k_i(x)$ ,  $i \in J_n = \{1, 2, \dots, n\}$ . Зададим на множестве  $X$  бинарное отношение  $\rho$  вида

$$\forall x, y \in X \quad x \rho y \Leftrightarrow ((k_i(x) \in [k_i^j, k_i^{j+1})) \wedge (k_i(y) \in [k_i^j, k_i^{j+1}))), \\ j = 0, 1, \dots, m_i - 1, \quad i \in J_n \vee (k_i(x) \in [k_i^{m_i-1}, k_i^{m_i}] \wedge (k_i(y) \in [k_i^{m_i-1}, k_i^{m_i}])). \quad (6)$$

Здесь  $k_i^j = j \cdot \Delta_i$ ,  $j = 0, 1, \dots, m_i$ ,  $i \in J_n$ .

**Теорема 1.** Отношение  $\rho$  вида (6) является отношением эквивалентности на множестве  $X$ .

Справедливость этого факта непосредственно следует из способа построения разбиения множества  $X$ . Все элементы  $x \in X$ , для которых справедливо соотношение (6), образуют класс эквивалентности  $[x]$ . Множество всех классов эквивалентности  $[x]$  составляет фактор-множество  $X_\rho = X / \rho$  множества  $X$  по отношению  $\rho$ , при этом  $\operatorname{card} X_\rho = \prod_{i=1}^n m_i$ .

Каждому классу эквивалентности  $[x] \in X_\rho$  поставим в соответствие  $n$ -мерный элемент пространства  $\mathbf{I}_s^n \mathbf{R}$  вида

$$\mathbf{x} = (\langle X_1 \rangle, \langle X_2 \rangle, \dots, \langle X_n \rangle). \quad (7)$$

Как следует из разбиения множества  $X$  и определения равенства элементов в интервальном пространстве, каждому классу эквивалентности  $[x] \in X_\rho$  будет соответствовать единственный интервальный элемент  $\mathbf{x}$  вида (7). Обозначим  $\mathbf{X}$  множество всех интервальных элементов вида (7).

Рассмотрим задачу выбора наилучшего интервального элемента  $\mathbf{x} \in \mathbf{X}$  как задачу принятия решений по множеству критериев. С учетом введенных обозначений осуществим переход от математической модели задачи (5) к интервальной математической модели следующего вида:

$$\mathbf{x}^0 = \arg \operatorname{extr}_{\mathbf{x} \in \mathbf{X}} \{\mathbf{k}_1(\mathbf{x}), \mathbf{k}_2(\mathbf{x}), \dots, \mathbf{k}_n(\mathbf{x})\}. \quad (8)$$

**Замечание 2.** В случае, когда для всех  $\mathbf{k}_i(\mathbf{x}) = \langle k_i(\mathbf{x}), \nu_{k_i(\mathbf{x})} \rangle$  выполняется соотношение  $\nu_{k_i(\mathbf{x})} = 0$ , задача (8) представляет собой детерминированную многокритериальную задачу принятия решений.

**Замечание 3.** Модель (8) можно рассматривать как обобщение модели (5) в смысле принадлежности каждой альтернативы  $x \in X$  одному из классов эквивалентности  $[x] \in X_\rho$ .

Задаче (8) присущи многие особенности детерминированных задач принятия решений.

Рассмотрим интервальные математические модели определения области компромиссов  $\mathbf{X}^c$  на множестве допустимых решений  $\mathbf{X}$ . Если множество  $\mathbf{X}$  дискретно

и содержит небольшое число элементов, то для построения области компромиссов  $X^c$  используется попарное сравнение альтернатив  $x \in X$  по интервальным оценкам. Заметим, что  $X^c$  в общем случае не принадлежит  $X^c$ .

#### ОБЛАСТЬ КОМПРОМИССОВ ДЛЯ КОНЕЧНОГО МНОЖЕСТВА $X$

Построим область компромиссов  $X^c$ . Основу алгоритма составляет попарное сравнение элементов множества  $X$  по каждому из критериев  $k_1, k_2, \dots, k_n$  на основе соотношения (5).

**Алгоритм 1.** Построение области компромиссов  $X^c$  для конечного множества альтернатив  $X$ .

1. Для всех  $p, q \in J_n, p < q$ , выбрать альтернативы  $x^p, x^q \in X$ .

2. Для всех  $i \in J_n$  сравнить  $k_i(x^p)$  и  $k_i(x^q)$ .

Если  $k_i(x^p) < k_i(x^q)$  для всех  $i \in J_n$ , то альтернатива  $x^q$  доминирует альтернативу  $x^p$ .

Если  $k_i(x^p) > k_i(x^q)$  для всех  $i \in J_n$ , то альтернатива  $x^p$  доминирует альтернативу  $x^q$ .

Иначе  $x^p, x^q \in X$  несравнимы, т.е. существуют такие  $i_1, i_2 \in J_n$ , что  $k_{i_1}(x^p) < k_{i_1}(x^q)$  и  $k_{i_2}(x^p) > k_{i_2}(x^q)$  или  $k_{i_1}(x^p) > k_{i_1}(x^q)$  и  $k_{i_2}(x^p) < k_{i_2}(x^q)$ , и вывод о доминировании элементов  $x^p, x^q \in X$  сделать нельзя.

Здесь символ  $>$  означает предпочтение на множестве  $\Upsilon$  значений критериев. В частности, когда  $\Upsilon \equiv \mathbf{I}_s \mathbf{R}$ , то  $k_i(x^p) > k_i(x^q)$  означает, что  $k_i(x^p) > k_i(x^q)$ , если критерий  $k_i$  максимизируется, и  $k_i(x^p) < k_i(x^q)$  в противном случае. Соотношение  $k_i(x^p) \approx k_i(x^q)$  означает, что  $k_i(x^p) = k_i(x^q)$ .

3. Сформировать область компромиссов  $X^c \subset X$  как множество всех недоминируемых альтернатив по результатам сравнения элементов  $x^p, x^q \in X, p = 1, 2, \dots, m-1, q = 2, \dots, m$ , по всем критериям  $k_i \in \mathbf{K}, i \in J_n$ .

Временная сложность алгоритма 1 имеет оценку  $\sigma = \frac{n \cdot m \cdot (m-1)}{2}$ .

По аналогии с приближенной областью компромиссов в детерминированном случае [7], когда определить область компромиссов на континуальном множестве  $X$  достаточно сложно или когда мощность конечного множества  $X$  и множества критериев достаточно велика, целесообразно строить интервальную приближенную область компромиссов  $\tilde{X}^c$  такую, что  $X^c \subseteq \tilde{X}^c \subseteq X$ .

Построение области  $\tilde{X}^c$  основано на решении задач оптимизации  $k_i(x)$  на множестве  $X$ . Суть решения задач оптимизации с интервальными функциями цели состоит в уменьшении диаметра (радиуса) интервала — значения функции цели. Указанное свойство может быть учтено в результате решения задач минимизации на основе соотношений (5), (6). Для перехода к задачам минимизации интервальных функций введем интервальные отображения полезности  $p_i(x)$  частных критериев  $k_i \in \mathbf{K}, i \in J_n$ , задачи (8) с целью нормализации интервальных критериев, следуя [7].

Интервальное отображение полезности  $p_i(x)$  частного критерия  $k_i(x)$  должно удовлетворять следующим требованиям:

1)  $Y_i = \{p_i(x) | \langle 0, 0 \rangle \leq p_i(x) \leq \langle 1, v_{p_i} \rangle, x \in X\}$ ;

2)  $p_i(x)$  инвариантно размерности частного критерия  $k_i(x)$ ;

3)  $p_i(x)$  инвариантно виду экстремума частного критерия  $k_i(x)$ .

Последнее требование означает, что независимо от вида экстремума (минимум или максимум) частного критерия  $k_i(x)$  его наилучшему значению на множестве  $X$  должен соответствовать максимальный ( $p_i(x) = \langle 1, v_{p_i} \rangle$ ), а наихудшему — минималь-

ный  $(\mathbf{p}_i(\mathbf{x}) = \langle 0, 0 \rangle)$  результат отображения  $\mathbf{p}_i(\mathbf{x})$ . Здесь  $\nu_{p_i}$  определяется как радиус интервала, задающего максимальную полезность решения  $\mathbf{x} \in \mathbf{X}$ , соответствующий  $\delta_i$ .

Указанным требованиям отвечает интервальное отображение вида

$$\mathbf{p}_i(\mathbf{x}) = \left( \frac{\mathbf{k}_i(\mathbf{x}) - \bar{\mathbf{k}}_i^-}{\mathbf{k}_i^+ - \bar{\mathbf{k}}_i^-} \right)^{\alpha_i}, \quad (9)$$

где  $\mathbf{k}_i(\mathbf{x})$  — значение частного критерия,  $\mathbf{k}_i^+$ ,  $\mathbf{k}_i^-$  — соответственно наилучшее и наихудшее значения частного критерия  $\mathbf{k}_i(\mathbf{x})$  на области допустимых решений  $\mathbf{x} \in \mathbf{X}$ , при этом

$$\mathbf{k}_i^+ = \begin{cases} \max_{\mathbf{x} \in \mathbf{X}} \mathbf{k}_i(\mathbf{x}), & \text{если } \mathbf{k}_i(\mathbf{x}) \rightarrow \max, \\ \min_{\mathbf{x} \in \mathbf{X}} \mathbf{k}_i(\mathbf{x}), & \text{если } \mathbf{k}_i(\mathbf{x}) \rightarrow \min; \end{cases} \quad \mathbf{k}_i^- = \begin{cases} \min_{\mathbf{x} \in \mathbf{X}} \mathbf{k}_i(\mathbf{x}), & \text{если } \mathbf{k}_i(\mathbf{x}) \rightarrow \max, \\ \max_{\mathbf{x} \in \mathbf{X}} \mathbf{k}_i(\mathbf{x}), & \text{если } \mathbf{k}_i(\mathbf{x}) \rightarrow \min; \end{cases}$$

$\alpha_i \in R^1$  определяет характер нелинейности функции полезности  $p_i(\mathbf{x})$  в детерминированном случае [7],  $\bar{\mathbf{k}}_i^-$  — интервал, сопряженный интервалу  $\mathbf{k}_i^-$  [6].

Рассмотрим интервальное отображение  $\hat{\mathbf{p}}_i(\mathbf{x})$  потери полезности частного критерия  $\mathbf{k}_i \in \mathbf{K}$  как  $\hat{\mathbf{p}}_i(\mathbf{x}) = \langle 1, \nu_{p_i} \rangle - \bar{\mathbf{p}}_i(\mathbf{x})$ , где  $\bar{\mathbf{p}}_i(\mathbf{x})$  — отображение, сопряженное отображению  $\mathbf{p}_i(\mathbf{x})$  [6]. Очевидно, что независимо от вида экстремума частного критерия  $\mathbf{k}_i(\mathbf{x})$  наилучшему результату отображения  $\hat{\mathbf{p}}_i(\mathbf{x})$  соответствует минимальное значение  $\langle 0, 0 \rangle$ , а наихудшему — значение  $\langle 1, \nu_{p_i} \rangle$ . В дальнейшем ориентируясь на решение задач минимизации интервальных отображений, будем осуществлять выбор наилучшего решения из множества  $\mathbf{X}$  с помощью интервальных оценок потери полезности  $\hat{\mathbf{p}}_i(\mathbf{x})$ .

#### ИНТЕРВАЛЬНАЯ ПРИБЛИЖЕННАЯ ОБЛАСТЬ КОМПРОМИССОВ

Рассмотрим один из возможных способов построения  $\tilde{\mathbf{X}}^c$ , который может быть реализован следующими алгоритмами.

**Алгоритм 2.** Построение  $\tilde{\mathbf{X}}^c$  для двух критериев  $\mathbf{k}_i(\mathbf{x}), i = 1, 2$ , на основе детерминированного подхода [7].

1. На множестве допустимых решений  $\mathbf{X}$  последовательное решение задач

$$\mathbf{x}_i^0 = \arg \min_{\mathbf{x} \in \mathbf{X}} \hat{\mathbf{p}}_i(\mathbf{x}), \quad i = 1, 2. \quad (10)$$

2. Для каждого решения  $\mathbf{x}_i^0$  определение  $\hat{\mathbf{p}}_i(\mathbf{x}), i = 1, 2$ .

3. Вычисление наилучшего и наихудшего интервальных значений  $\hat{\mathbf{p}}_1(\mathbf{x}_1^0) = \hat{\mathbf{p}}_1^+$ ,  $\hat{\mathbf{p}}_2(\mathbf{x}_2^0) = \hat{\mathbf{p}}_2^+$ ,  $\hat{\mathbf{p}}_1(\mathbf{x}_2^0) = \hat{\mathbf{p}}_1^-$ ,  $\hat{\mathbf{p}}_2(\mathbf{x}_1^0) = \hat{\mathbf{p}}_2^-$  с использованием отношения порядка (5).

4. Построение образа  $\tilde{\mathbf{Y}}^c$  интервальной приближенной области компромиссов  $\tilde{\mathbf{X}}^c$  в пространстве  $\mathbf{Y}$  вида

$$\begin{aligned} \tilde{\mathbf{Y}}^c &= \{(\mathbf{k}_1(\mathbf{x}), \mathbf{k}_2(\mathbf{x})) = \\ &= (\langle k_1(\mathbf{x}), \nu_{k_1}(\mathbf{x}) \rangle, \langle k_2(\mathbf{x}), \nu_{k_2}(\mathbf{x}) \rangle) \in \mathbf{Y} \mid \hat{\mathbf{p}}_i^+ \leq \hat{\mathbf{p}}_i(\mathbf{x}) \leq \hat{\mathbf{p}}_i^-, i = 1, 2\}. \end{aligned}$$

**Алгоритм 3.** Построение  $\tilde{\mathbf{X}}^c$  для  $n > 2$  критериев и конечного множества  $\mathbf{X}$ .

1. Формирование множества  $\Pi = \{\Pi_{ij}, i, j \in J_n, i < j\}$  пар критериев  $\Pi_{ij} = (\mathbf{k}_i, \mathbf{k}_j)$ ,  $\mathbf{k}_i, \mathbf{k}_j \in \mathbf{K} = \{\mathbf{k}_1, \mathbf{k}_2, \dots, \mathbf{k}_n\}$ ,  $\text{card } \Pi = n(n-1)/2$ .

2. Формирование множества  $\tilde{\mathbf{X}}_{ij}^c \subset \mathbf{X}$ : реализация алгоритма 2 для всех  $\Pi_{ij} \in \Pi$ ,  $i, j \in J_n, i < j$ .

3. Формирование интервальной приближенной области компромиссов  $\tilde{\mathbf{X}}^c = \bigcup_{i, j \in J_n, i < j} \tilde{\mathbf{X}}_{ij}^c$ .

Справедлива следующая теорема.

**Теорема 2.** Интервальную приближенную область компромиссов в задаче (8) можно представить в виде  $\tilde{X}^c = \bigcup_{i,j \in J_n, i < j} \tilde{X}_{ij}^c$ .

Доказательство теоремы сводится к проверке следующего соотношения:  $X^c \subseteq \tilde{X}^c \subseteq X$ . Рассмотрим произвольную пару критериев  $k_i, k_j \in K$ . Построим множество  $\tilde{X}_{ij}^c$  как интервальную приближенную область компромиссов двухкритериальной задачи принятия решений с критериями  $k_i, k_j$ , пользуясь алгоритмом 2. Из определения области компромиссов как множества недоминируемых альтернатив и способа построения множества  $\tilde{X}_{ij}^c$  следует справедливость соотношения  $X_{ij}^c \subseteq \tilde{X}_{ij}^c \subseteq X \forall i, j \in J_n, i < j$ , где  $X_{ij}^c$  — область компромиссов двухкритериальной задачи принятия решений с критериями  $k_i, k_j$ . Применяя теоретико-множественную операцию объединения по всем  $i, j \in J_n, i < j$ , получаем  $\bigcup_{i,j \in J_n, i < j} X_{ij}^c \subseteq \bigcup_{i,j \in J_n, i < j} \tilde{X}_{ij}^c \subseteq X$ . По определению две альтернативы в множестве  $X$

не сравнимы между собой, если они не сравнимы хотя бы по одной паре критериев. Тогда  $X^c = \bigcup_{i,j \in J_n, i < j} X_{ij}^c$ . Следовательно,  $\tilde{X}^c = \bigcup_{i,j \in J_n, i < j} \tilde{X}_{ij}^c$  — интервальная

приближенная область компромиссов задачи (8).

#### ФОРМИРОВАНИЕ ИНТЕРВАЛЬНЫХ ОЦЕНОК АЛЬТЕРНАТИВ

Рассмотрим теперь способы формирования интервальных многофакторных оценок альтернатив на основе отображений обобщенной полезности альтернатив. Выделим следующие случаи [7].

1. Пусть известны точные значения  $a_i$  коэффициентов относительной важности интервальных критериев  $k_1, k_2, \dots, k_n$ , а следовательно, их отображений локальной потери полезности  $\hat{p}_i(x)$ . Здесь

$$a_i \in R^1, 0 \leq a_i \leq 1, i \in J_n, \sum_{i=1}^n a_i = 1. \quad (11)$$

Тогда аддитивная обобщенная интервальная оценка потери полезности примет вид

$$\hat{P}(x) = \sum_{i=1}^n a_i \cdot \hat{p}_i(x), \quad (12)$$

а решение задачи определится выражением

$$x^0 = \arg \min_{x \in X} \hat{P}(x). \quad (13)$$

Для каждой альтернативы  $x \in X$  в соответствии с аддитивной моделью (12), отображением сопряжения, операциями сложения и умножения на действительное число  $\lambda \in R^1$ , введенными в пространстве  $I_s R$ , вида [6]

$$\langle \bar{X} \rangle = \langle x, -v_x \rangle, \langle X \rangle + \langle Y \rangle = \langle x + y, v_x + v_y \rangle, \lambda \langle X \rangle = \langle \lambda x, |\lambda| v_x \rangle,$$

где  $\langle X \rangle = \langle x, v_x \rangle \in I_s R$ ,  $\langle Y \rangle = \langle y, v_y \rangle \in I_s R$ , сформируем интервальные многофакторные оценки, по которым найдем решение  $x^0$ . Полученное решение  $x^0$  соответствует минимальной в смысле соотношения (6) интервальной обобщенной оценке потери полезности альтернатив  $x \in X$ .

2. Пусть значения коэффициентов относительной важности интервальных критериев  $k_1, k_2, \dots, k_n$  известны с точностью до интервалов вида

$$\alpha_i = [\alpha_{i_{\min}}, \alpha_{i_{\max}}], i \in J_n. \quad (14)$$

Каждому интервалу вида (14) поставим в соответствие центрированный интервал  $\langle A_i \rangle = \langle a_i, \nu_{a_i} \rangle \in \mathbf{I}_s \mathbf{R}$ ,  $i \in J_n$ , [6] следующим образом:

$$\langle A_i \rangle \Leftrightarrow [a_i - \nu_{a_i}, a_i + \nu_{a_i}] = [\alpha_{i_{\min}}, \alpha_{i_{\max}}],$$

где

$$a_i = \frac{1}{2}(\alpha_{i_{\min}} + \alpha_{i_{\max}}), \nu_{a_i} = \frac{1}{2}(\alpha_{i_{\max}} - \alpha_{i_{\min}}).$$

С целью выполнения для интервальных коэффициентов относительной важности критериев условий, аналогичных (11), осуществим нормализацию коэффициентов  $\langle A_i \rangle$  по формуле

$$\langle A_i^H \rangle = \sigma^H \cdot \langle A_i \rangle, \quad i \in J_n, \quad \text{где } \sigma^H = \frac{1}{\sum_{i=1}^n \langle A_i \rangle}.$$

Воспользуемся формулами интервального умножения, введенными в пространстве  $\mathbf{I}_s \mathbf{R}$  [6].

Пусть  $\langle Y \rangle, \langle X \rangle \in \mathbf{I}_s \mathbf{R}$ . Интервальное произведение  $\langle Y \rangle * \langle X \rangle$  задается следующим образом:

$$\langle Y \rangle * \langle X \rangle = \begin{cases} \langle Y \rangle \cdot \langle X \rangle, & \text{если } \langle Y \rangle, \langle X \rangle \in \mathbf{I}_{s1}, \\ \langle \bar{Y} \rangle \cdot \langle X \rangle, & \text{если } \langle X \rangle \in \mathbf{I}_{s2}, \langle Y \rangle \in \mathbf{I}_{s1}, \\ \langle y + s|\nu_y|, 0 \rangle \cdot \langle X \rangle, & \text{если } \langle X \rangle \in \mathbf{I}_{s3}, \langle Y \rangle \in \mathbf{I}_{s1}, \end{cases} \quad s = \begin{cases} 1, & \text{если } \nu_x \cdot \nu_y \geq 0, \\ -1, & \text{если } \nu_x \cdot \nu_y < 0, \end{cases}$$

где  $\mathbf{I}_{si}$ ,  $i = 1, 2, 3$ , — множество точек  $\langle X \rangle \in \mathbf{I}_s \mathbf{R}$ , которые удовлетворяют соответствующим условиям

$$x - |\nu_x| > 0; \quad x + |\nu_x| < 0; \quad \begin{cases} x - |\nu_x| \leq 0, & \text{если } x \geq 0, \\ x + |\nu_x| \geq 0, & \text{если } x \leq 0, \end{cases}$$

$\langle A \rangle \cdot \langle B \rangle = \langle ab + \nu_a \nu_b, a \nu_b + b \nu_a \rangle$  — операция гиперболического умножения  $A$  и  $B$ .

Воспользовавшись формулой интервального деления [6], имеем

$$\langle A_i^H \rangle = \frac{\langle A_i \rangle}{\langle B \rangle} = \frac{1}{b^2 - \nu_b^2} \cdot \langle A_i \rangle * \langle B \rangle, \quad |b| \neq |\nu_b|, \quad (15)$$

$$\langle B \rangle = \langle b, \nu_b \rangle = \sum_{i=1}^n \langle A_i \rangle = \left\langle \sum_{i=1}^n a_i, \sum_{i=1}^n \nu_{a_i} \right\rangle.$$

Поскольку  $a - |\nu_a| > 0$ , то согласно таблице умножения интервальных чисел формула (15) примет следующий вид:

$$\langle A_i^H \rangle = \frac{1}{b^2 - \nu_b^2} \cdot \langle a_i b + \nu_{a_i} \nu_b, b \nu_{a_i} + a_i \nu_b \rangle.$$

Следовательно,

$$\langle A_i^H \rangle = \langle a_i^H, \nu_i^H \rangle, \quad (16)$$

где

$$a_i^H = \frac{1}{\Delta_i} \left( a_i \sum_{i=1}^n a_i + \nu_{a_i} \sum_{i=1}^n \nu_{a_i} \right), \quad \nu_i^H = \frac{1}{\Delta_i} \left( \nu_{a_i} \sum_{i=1}^n a_i + a_i \sum_{i=1}^n \nu_{a_i} \right),$$

$$\Delta_i = \frac{1}{\left( \sum_{i=1}^n a_i \right)^2 - \left( \sum_{i=1}^n \nu_{a_i} \right)^2}.$$

С учетом (16) определим

$$\sum_{i=1}^n \langle A_i^H \rangle = \langle a^H, \nu_a^H \rangle = \frac{1}{b^2 - \nu_b^2} \langle b^2 + \nu_b^2, 2b \nu_b \rangle =$$

$$= \frac{1}{\Delta_i} \left\langle \left( \sum_{i=1}^n a_i \right)^2 + \left( \sum_{i=1}^n v_{a_i} \right)^2, 2 \sum_{i=1}^n a_i \sum_{i=1}^n v_{a_i} \right\rangle,$$

$$\langle 0, 0 \rangle \leq \langle A_i^H \rangle \leq \langle a^H, v_a^H \rangle, \quad i \in J_n. \quad (17)$$

**Замечание 4.** Если положить все  $v_{a_i}$  равными нулю, то условие (17) будет эквивалентно выражению (11).

С учетом нормализованных интервальных коэффициентов относительной важности интервальных критериев соотношения, аналогичные (12), (13), примут вид

$$\hat{P}(x, A^H) = \sum_{i=1}^n \langle A_i^H \rangle * \hat{p}_i(x),$$

$$x^0 = \arg \min_{x \in X} \hat{P}(x, A^H), \quad (18)$$

где  $A^H = \langle A_1^H \rangle, \langle A_2^H \rangle, \dots, \langle A_n^H \rangle \in \mathbf{I}_s^n \mathbf{R}$ .

3. Количественные значения весовых коэффициентов относительной важности критериев неизвестны, но интервальные критерии упорядочены по важности, например, следующим образом:  $k_1 > k_2 > \dots > k_n$ . Такое задание предпочтений частных критериев означает, что  $\langle A_1 \rangle > \langle A_2 \rangle > \dots > \langle A_n \rangle$ .

В этой ситуации используется метод последовательной оптимизации, в соответствии с которым из двух решений  $u \in X, v \in X$  первое предпочтительно, т.е.  $u \succ v$ , если [9]

$$\hat{p}_1(u) < \hat{p}_1(v) \text{ или}$$

$$(\hat{p}_1(u) = \hat{p}_1(v)) \wedge (\hat{p}_2(u) < \hat{p}_2(v)), \text{ или}$$

$$(\hat{p}_1(u) = \hat{p}_1(v)) \wedge (\hat{p}_2(u) = \hat{p}_2(v)) \wedge (\hat{p}_3(u) < \hat{p}_3(v)) \text{ и т.д.}$$

$\exists t \in J_{n-1}$  такое, что  $(\hat{p}_j(u) = \hat{p}_j(v), j \in J_t) \wedge (\hat{p}_{t+1}(u) < \hat{p}_{t+1}(v))$ .

Выбор решения сводится к решению последовательности однокритериальных задач [7]

$$x_i^0 = \arg \min_{x \in X_{i-1}^0} \hat{p}_i(x), \quad (19)$$

здесь  $i \in J_n, X_0^0 \equiv X$ .

4. Информация о предпочтениях относительно критериев  $k_1, k_2, \dots, k_n$ , а следовательно, и о коэффициентах  $a_i, i \in J_n$ , отсутствует. В этом случае следует использовать модель вида

$$x^0 = \arg \min_{x \in X} \max_{i=1, 2, \dots, n} \hat{p}_i(x). \quad (20)$$

## РЕЗУЛЬТАТЫ ЧИСЛЕННЫХ ЭКСПЕРИМЕНТОВ

Заданы 10 альтернатив  $\{x_1, \dots, x_{10}\}$ , которые оцениваются по трем интервальным критериям на максимум  $k_1, k_2, k_3$ . Проиллюстрируем на данном примере предложенные в статье способы формирования интервальных оценок альтернатив и выбор на их основе оптимального решения (табл. 1).

**Таблица 1**

Критерий	Интервальные значения критериев									
	$x_1$	$x_2$	$x_3$	$x_4$	$x_5$	$x_6$	$x_7$	$x_8$	$x_9$	$x_{10}$
$k_1$	$\langle 2, 0.02 \rangle$	$\langle 1, 0.04 \rangle$	$\langle 2, 0.01 \rangle$	$\langle 1, 0.03 \rangle$	$\langle 4, 0.02 \rangle$	$\langle 7, 0.01 \rangle$	$\langle 2, 0.02 \rangle$	$\langle 8, 0.01 \rangle$	$\langle 5, 0.01 \rangle$	$\langle 8, 0.01 \rangle$
$k_2$	$\langle 4, 0.01 \rangle$	$\langle 3, 0.01 \rangle$	$\langle 4, 0.01 \rangle$	$\langle 3, 0.01 \rangle$	$\langle 3, 0.01 \rangle$	$\langle 1, 0.01 \rangle$	$\langle 1, 0.02 \rangle$	$\langle 8, 0.02 \rangle$	$\langle 5, 0.01 \rangle$	$\langle 8, 0.02 \rangle$
$k_3$	$\langle 7, 0.03 \rangle$	$\langle 5, 0.01 \rangle$	$\langle 7, 0.03 \rangle$	$\langle 5, 0.02 \rangle$	$\langle 2, 0.03 \rangle$	$\langle 5, 0.02 \rangle$	$\langle 8, 0.01 \rangle$	$\langle 2, 0.03 \rangle$	$\langle 5, 0.02 \rangle$	$\langle 2, 0.01 \rangle$



Интервальные область согласия и область компромиссов имеют вид  $X^S = \{x_2, x_3, x_4, x_5, x_{10}\}$ ,  $X^c = \{x_1, x_6, x_7, x_8, x_9\}$ .

Далее для решения задачи (5) на множестве  $X^c$  может быть применен один из рассмотренных в статье подходов (случаи 1–4).

Рассмотрим реализацию метода решения задачи (5) на множестве  $X = \{x_i, i = 1, \dots, 10\}$ .

Пусть

$$k_1^- = \langle 1000, 0.030 \rangle, k_2^- = \langle 1000, 0.010 \rangle, k_3^- = \langle 2000, 0.010 \rangle;$$

$$k_1^+ = \langle 8000, 0.010 \rangle, k_2^+ = \langle 8000, 0.020 \rangle, k_3^+ = \langle 8000, 0.010 \rangle.$$

Значения интервальных отображений полезности и потери полезности интервальных критериев приведены в табл. 2, 3.

**Таблица 2**

Интервальные отображения	Значения интервальных отображений полезности интервальных критериев				
	$\frac{x_1}{x_2}$	$\frac{x_3}{x_4}$	$\frac{x_5}{x_6}$	$\frac{x_7}{x_8}$	$\frac{x_9}{x_{10}}$
$p_1(x)$	$\langle 0.143, -0.002 \rangle$ $\langle 0.000, 0.001 \rangle$	$\langle 0.143, -0.003 \rangle$ $\langle 0.000, 0.000 \rangle$	$\langle 0.429, -0.003 \rangle$ $\langle 0.857, -0.005 \rangle$	$\langle 0.143, -0.002 \rangle$ $\langle 1.000, -0.006 \rangle$	$\langle 0.571, -0.004 \rangle$ $\langle 1.000, -0.006 \rangle$
$p_2(x)$	$\langle 0.429, 0.001 \rangle$ $\langle 0.286, 0.000 \rangle$	$\langle 0.429, 0.001 \rangle$ $\langle 0.286, 0.000 \rangle$	$\langle 0.286, 0.000 \rangle$ $\langle 0.000, 0.000 \rangle$	$\langle 0.000, 0.001 \rangle$ $\langle 1.000, 0.003 \rangle$	$\langle 0.571, 0.001 \rangle$ $\langle 1.000, 0.003 \rangle$
$p_3(x)$	$\langle 0.833, 0.003 \rangle$ $\langle 0.500, 0.000 \rangle$	$\langle 0.833, 0.003 \rangle$ $\langle 0.500, 0.002 \rangle$	$\langle 0.000, 0.003 \rangle$ $\langle 0.500, 0.002 \rangle$	$\langle 1.000, 0.000 \rangle$ $\langle 0.000, 0.003 \rangle$	$\langle 0.500, 0.002 \rangle$ $\langle 0.000, 0.000 \rangle$

**Таблица 3**

Интервальные отображения	Значения интервальных отображений потери полезности интервальных критериев				
	$\frac{x_1}{x_2}$	$\frac{x_3}{x_4}$	$\frac{x_5}{x_6}$	$\frac{x_7}{x_8}$	$\frac{x_9}{x_{10}}$
$\hat{p}_1(x)$	$\langle 0.857, 0.098 \rangle$ $\langle 1.000, 0.101 \rangle$	$\langle 0.857, 0.097 \rangle$ $\langle 1.000, 0.100 \rangle$	$\langle 0.571, 0.097 \rangle$ $\langle 0.143, 0.095 \rangle$	$\langle 0.857, 0.098 \rangle$ $\langle 0.000, 0.094 \rangle$	$\langle 0.429, 0.096 \rangle$ $\langle 0.000, 0.094 \rangle$
$\hat{p}_2(x)$	$\langle 0.571, 0.101 \rangle$ $\langle 0.714, 0.100 \rangle$	$\langle 0.571, 0.101 \rangle$ $\langle 0.714, 0.100 \rangle$	$\langle 0.714, 0.100 \rangle$ $\langle 1.000, 0.100 \rangle$	$\langle 1.000, 0.101 \rangle$ $\langle 0.000, 0.103 \rangle$	$\langle 0.429, 0.101 \rangle$ $\langle 0.000, 0.103 \rangle$
$\hat{p}_3(x)$	$\langle 0.167, 0.103 \rangle$ $\langle 0.500, 0.100 \rangle$	$\langle 0.167, 0.103 \rangle$ $\langle 0.500, 0.102 \rangle$	$\langle 1.000, 0.103 \rangle$ $\langle 0.500, 0.102 \rangle$	$\langle 0.000, 0.100 \rangle$ $\langle 1.000, 0.103 \rangle$	$\langle 0.500, 0.102 \rangle$ $\langle 1.000, 0.100 \rangle$

Таким образом, приближенная область компромиссов имеет вид

$$X^c = \{x_1, x_2, x_3, x_4, x_5, x_6, x_7, x_8, x_9, x_{10}\}.$$

Рассмотрим способы формирования интервальных оценок альтернатив в зависимости от степени задания информации о коэффициентах важности критериев  $a_1, a_2, a_3$ .

Пусть известны точные значения коэффициентов относительной важности критериев  $a_1 = 0.2, a_2 = 0.3, a_3 = 0.5$ . Значения интервального отображения обобщенной потери полезности (12) приведены в табл. 4.

Лучшими решениями согласно (13) являются  $x_1, x_3$ .

Известны интервальные значения коэффициентов  $a_i$  относительной важности критериев. Пусть  $A_1 = [0.2, 0.5], A_2 = [0.2, 0.4], A_3 = [0.1, 0.2]$ . Тогда значения центрированных интервальных коэффициентов примут вид  $\langle A_1 \rangle = \langle 0.3, 0.1 \rangle, \langle A_2 \rangle = \langle 0.3, 0.1 \rangle, \langle A_3 \rangle = \langle 0.2, 0.1 \rangle$ . Нормализованные значения коэффициентов важности:  $\langle A_1^H \rangle = \langle 0.179, 0.124 \rangle, \langle A_2^H \rangle = \langle 0.149, 0.094 \rangle, \langle A_3^H \rangle = \langle 0.074, 0.047 \rangle$ .

Таблица 4

Оценка потери полезности	Значения интервального отображения обобщенной потери полезности				
	$\frac{x_1}{x_2}$	$\frac{x_3}{x_4}$	$\frac{x_5}{x_6}$	$\frac{x_7}{x_8}$	$\frac{x_9}{x_{10}}$
$\hat{P}(x)$	$\langle 0.426, 0.101 \rangle$ $\langle 0.664, 0.100 \rangle$	$\langle 0.426, 0.101 \rangle$ $\langle 0.664, 0.101 \rangle$	$\langle 0.829, 0.101 \rangle$ $\langle 0.579, 0.100 \rangle$	$\langle 0.471, 0.100 \rangle$ $\langle 0.500, 0.101 \rangle$	$\langle 0.464, 0.100 \rangle$ $\langle 0.500, 0.100 \rangle$

Значения интервального отображения обобщенной потери полезности (18) для альтернатив  $\{x_1, \dots, x_{10}\}$  приведены в табл. 5.

Лучшим решением в соответствии с моделью (18) является  $x_9$ .

Таблица 5

Оценка потери полезности	Значения интервальной обобщенной потери полезности				
	$\frac{x_1}{x_2}$	$\frac{x_3}{x_4}$	$\frac{x_5}{x_6}$	$\frac{x_7}{x_8}$	$\frac{x_9}{x_{10}}$
$\hat{P}(x)$	$\langle 0.277, 0.207 \rangle$ $\langle 0.349, 0.254 \rangle$	$\langle 0.277, 0.207 \rangle$ $\langle 0.348, 0.254 \rangle$	$\langle 0.309, 0.224 \rangle$ $\langle 0.237, 0.174 \rangle$	$\langle 0.365, 0.263 \rangle$ $\langle 0.610, 0.441 \rangle$	$\langle 0.203, 0.156 \rangle$ $\langle 0.371, 0.280 \rangle$

Количественные значения весовых коэффициентов неизвестны, критерии упорядочены по важности  $k_1 > k_2 > k_3$ . Применим принцип последовательной оптимизации. Тогда согласно формуле (19) лучшими альтернативами по критерию  $k_1$  являются  $x_8, x_{10}$ ; лучшими альтернативами по критерию  $k_2$  являются  $x_8, x_{10}$ ; лучшей альтернативой по критерию  $k_3$  является  $x_{10}$ .

Информация о предпочтениях относительно коэффициентов важности и предпочтениях критериев отсутствует. Используем принцип минимакса. Тогда в соответствии с формулой (20) лучшим решением является  $x_9$ .

**Выводы.** В настоящей статье предложен способ формирования интервальных многофакторных оценок альтернатив для принятия решений. Предложенный подход является комбинацией известных методов многокритериального принятия решений и методов интервального анализа. Такой подход может быть использован при решении научных и прикладных задач упаковки, раскроя и покрытия [2].

## СПИСОК ЛИТЕРАТУРЫ

1. Кини Р. Л., Райфа Х. Принятие решений при многих критериях: предпочтения и замещения. — М.: Радио и связь, 1981. — 560 с.
2. Dyckhoff H., Scheithauer G., Terno J. Cutting and packing. Annotated bibliographies in combinatorial optimization / Ed. by M. Dell'Amico, F. Maffioli, S. Martello. — Chichester: John Wiley & Sons, 1997. — P. 393–412.
3. Сергиенко И. В., Семенова Н. В. Задачи целочисленного программирования с неоднозначно заданными данными: точные и приближенные решения // Кибернетика и системный анализ. — 1995. — № 6. — С. 75–86.
4. Подиновский В. В. Задача оценивания коэффициентов важности как симметрически лексикографическая задача оптимизации // Там же. — 2003. — № 3. — С. 150–162.
5. Овезгельдыев А. О., Петров К. Э. Оценка и ранжирование альтернатив в условиях интервальной неопределенности // Там же. — 2005. — № 5. — С. 148–153.
6. Стоян Ю. Г. Метрическое пространство центрированных интервалов // Докл. НАН Украины. Сер. А. — 1996. — № 7. — С. 23–25.
7. Овезгельдыев А. О., Петров Э. Г., Петров К. Э. Синтез и идентификация моделей многофакторного оценивания и оптимизации. — Киев: Наук. думка, 2002. — 164 с.
8. Романова Т. Е. Интервальное пространство  $I_s^p \mathbf{R}$ . Интервальные уравнения // Докл. НАН Украины. Сер. А. — 2000. — № 9. — С. 36–41.
9. Подиновский В. В., Гаврилов В. М. Оптимизация по последовательно применяемым критериям. — М.: Сов. радио, 1975. — 192 с.

Поступила 22.09.2008