

**АСИМПТОТИКИ ОГРАНИЧЕННЫХ  
ОПТИМАЛЬНЫХ УПРАВЛЕНИЙ  
ДЛЯ ВЕКТОРНЫХ  
СИНГУЛЯРНО ВОЗМУЩЕННЫХ  
ПАРАБОЛИЧЕСКИХ  
ПЕРИОДИЧЕСКИХ ЗАДАЧ  
В КРИТИЧЕСКОМ СЛУЧАЕ**

**Введение.** В данной работе рассматриваются задачи оптимального управления для векторных сингулярно возмущенных параболических периодических задач в критическом случае. Ограничения на управления носят глобальный (интегральный) характер. Критичность сингулярно возмущенной краевой задачи, согласно [1], состоит в том, что вырожденная задача имеет непустое ядро размерностью два. В этом случае выяснено, что для решения краевой задачи условий оптимальности точка  $\varepsilon=0$  является полюсом конечной кратности. Сингулярность задачи сосредоточена на образующих ядра.

Для получения асимптотик указанной задачи в классе ограниченных функций нужно подправить формулировку самой задачи, удалив образующие ядра. Для полученной таким образом новой задачи стандартными алгоритмами [1] построены и обоснованы асимптотики произвольного порядка точности, которые являются и асимптотиками для исходной задачи. Случай скалярного уравнения рассмотрен в [2].

**Постановка задачи. Анализ условий оптимальности.** Пусть в некоторой области  $Q = \{(x, t) : x \in [0, 1], t \in T = [0, 2\pi]\}$  управляемый процесс описывается вектор-функцией  $(y^\varepsilon(x, t))' = \{y_1^\varepsilon(x, t), y_2^\varepsilon(x, t)\}$ , которая удовлетворяет краевой задаче

*Рассмотрена векторная сингулярно возмущенная параболическая периодическая краевая задача в критическом случае. Изучен вопрос построения и обоснования асимптотик глобально ограниченных оптимальных управлений для модифицированной краевой задачи.*

© В.Е. Капустян, И.С. Лазаренко,  
И.Д. Фартушный, 2009

$$D_\varepsilon y^\varepsilon(x, t) = \varepsilon^2 \frac{\partial^2 y^\varepsilon(x, t)}{\partial x^2} - \frac{\partial y^\varepsilon(x, t)}{\partial t} = A y^\varepsilon(x, t) + g(x) u(t) + f(x, t), \quad (1)$$

$$y^\varepsilon(0, t) = y^\varepsilon(1, t) = 0, y^\varepsilon(x, 0) = y^\varepsilon(x, 2\pi), \quad (2)$$

где

$$u(t) \in L_2(T); (f(x, t))' = \{f_1(x, t), f_2(x, t)\} \in L_2^2(Q); (g(x))' = \{g_1(x), g_2(x)\} \in L_2^2(0, 1); 0 < \varepsilon < 1;$$

$$A = \begin{pmatrix} 0 & -1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix}.$$

При фиксированных  $\varepsilon$  и  $u(t)$  краевая задача (1) – (2) имеет единственное решение  $y^\varepsilon(x, t) \in (W_{2,per}^{0,2,1}(Q))^2$ , где  $W_{2,per}^{0,2,1}(Q)$  – функции из  $W_2^{2,1}(Q)$  с краевыми условиями (2).

Требуется найти управление  $u^*(t) \in U$ , доставляющее наименьшее значение функционалу

$$I(u) = 0.5 \left( \int_Q \|y^\varepsilon(x, t) - z(x, t)\|_{R^2}^2 dx dt + \int_T u^2(t) dt \right), \quad (3)$$

где  $(z(x, t))' = \{z_1(x, t), z_2(x, t)\} \in L_2^2(Q)$ ,  $U = \{v \in L_2(T) : \|v\|_{L_2(T)} \leq 1\}$ .

При фиксированном  $\varepsilon$  задача (1) – (3) имеет единственное решение  $u^*(t)$ , для которого выполняется одна из альтернатив: *i*)  $\|u^*\| = 1$ , *ii*)  $\|u^*\| < 1$ . Далее предположим, что если при некотором  $\varepsilon_0$  имеет место одна из указанных альтернатив, то она справедлива и при  $\varepsilon < \varepsilon_0$ .

Пусть имеет место альтернатива *i*). Тогда оптимальное управление  $u^*(t)$  удовлетворяет необходимым и достаточным условиям оптимальности [3].

$$D_\varepsilon y_*^\varepsilon(x, t) = A y_*^\varepsilon(x, t) - \lambda_*^\varepsilon g(x) (g(\cdot), p_*^\varepsilon(\cdot, t)) + f(x, t), \quad (4)$$

$$D'_\varepsilon p_*^\varepsilon(x, t) = \varepsilon^2 \frac{\partial^2 p_*^\varepsilon(x, t)}{\partial x^2} + \frac{\partial p_*^\varepsilon(x, t)}{\partial t} = A' p_*^\varepsilon(x, t) + y_*^\varepsilon(x, t) - z(x, t), \quad (5)$$

$$p_*^\varepsilon(0, t) = p_*^\varepsilon(1, t) = 0, p_*^\varepsilon(x, 0) = p_*^\varepsilon(x, 2\pi), \quad (6)$$

причем, функция  $y_*^\varepsilon(x, t)$  удовлетворяет краевым условиям (2),  $u_*^\varepsilon(t) = -\lambda_*^\varepsilon (g(\cdot), p_*^\varepsilon(\cdot, t))$ ,  $p_*^\varepsilon(x, t) \in \left( W_{2,per}^{0,2,1}(Q) \right)^2$ , где  $(\cdot, \cdot)$  – скалярное произведение

в  $L_2^2(0, 1)$ ,  $\lambda_*^\varepsilon \in (0, 1)$ . Получим априорные оценки для решений задачи (4)–(6). Точнее, имеет место

**Лемма 1.** Пусть  $z^\varepsilon(x, t) \in \left( W_{2,per}^{0,2,1}(Q) \right)^2$ . Тогда для единственного решения задачи (4)–(6) справедливы неравенства

$$\begin{aligned} \varepsilon \left\| \frac{\partial y_*^\varepsilon}{\partial x} \right\| + \|y_*^\varepsilon\| &\leq C \varepsilon^{-2} \left( \|f\| + \|z\|_{W_{2,per}^{0,2,1}(Q)} \right), \\ \left\| \frac{\partial p_*^\varepsilon}{\partial x} \right\| + \|p_*^\varepsilon\| &\leq C \varepsilon^{-4} \left( \|f\| + \|z\|_{W_{2,per}^{0,2,1}(Q)} \right), \end{aligned} \tag{7}$$

где  $\|\cdot\|$  – норма в  $L^2(Q)$ .

*Доказательство.* При выполнении предположения леммы задачу (1)–(6) запишем в эквивалентном виде

$$\begin{aligned} D_\varepsilon Y_*^\varepsilon(x, t) &= A Y_*^\varepsilon(x, t) - \lambda_*^\varepsilon g(x)(g(\cdot), p_*^\varepsilon(\cdot, t)) + \Phi^\varepsilon(x, t), \\ Y_*^\varepsilon(0, t) &= Y_*^\varepsilon(1, t) = 0, \quad Y_*^\varepsilon(x, 0) = Y_*^\varepsilon(x, 2\pi), \\ D'_\varepsilon p_*^\varepsilon(x, t) &= \varepsilon^2 \frac{\partial^2 p_*^\varepsilon(x, t)}{\partial x^2} + \frac{\partial p_*^\varepsilon(x, t)}{\partial t} = A' p_*^\varepsilon(x, t) + Y_*^\varepsilon(x, t), \\ p_*^\varepsilon(0, t) &= p_*^\varepsilon(1, t) = 0, \quad p_*^\varepsilon(x, 0) = p_*^\varepsilon(x, 2\pi), \end{aligned} \tag{8}$$

где  $Y_*^\varepsilon(x, t) = y_*^\varepsilon(x, t) - z(x, t)$ ,  $\Phi^\varepsilon(x, t) = f(x, t) + Az(x, t) - D_\varepsilon z(x, t)$ .

Для задачи (8) стандартными оценками [4] получим интегральные тождества

$$\varepsilon^2 \left\| \frac{\partial Y_*^\varepsilon}{\partial x} \right\|^2 = - \int_Q (Y_*^\varepsilon(x, t))' \Phi^\varepsilon(x, t) dx dt + \lambda_*^\varepsilon \int_T (g(\cdot), Y_*^\varepsilon(\cdot, t))(g(\cdot), p_*^\varepsilon(\cdot, t)) dt, \tag{9}$$

$$\varepsilon^2 \left\| \frac{\partial p_*^\varepsilon}{\partial x} \right\|^2 = - \int_Q (Y_*^\varepsilon(x, t))' p_*^\varepsilon(x, t) dx dt, \tag{10}$$

$$\|Y_*^\varepsilon\|^2 + \lambda_*^\varepsilon \int_0^{2\pi} (g(\cdot), p_*^\varepsilon(\cdot, t))^2 dt = \int_Q (p_*^\varepsilon(x, t))' \Phi^\varepsilon(x, t) dx dt. \tag{11}$$

В тождествах (9)–(10) учтено, что  $x'Ax = 0, \forall x \in R^2$ .

Из формулы (11) получим неравенства

$$\|Y_*^\varepsilon\|^2 \leq \|p_*^\varepsilon\| \|\Phi^\varepsilon\|, \tag{12}$$

$$(\lambda_*^\varepsilon)^{1/2} \|(g(\cdot), p_*^\varepsilon(\cdot, t))\|_{L_2(T)} \leq \|p_*^\varepsilon\| \|\Phi^\varepsilon\|, \tag{13}$$

а из тождества (10) будем иметь оценку

$$\varepsilon^2 \left\| \frac{\partial p_*^\varepsilon}{\partial x} \right\|^2 \leq \|Y_*^\varepsilon\| \|p_*^\varepsilon\| \leq \|Y_*^\varepsilon\| \left\| \frac{\partial p_*^\varepsilon}{\partial x} \right\|.$$

Отсюда и формулы (12) получим

$$\begin{aligned} \|p_*^\varepsilon\| + \left\| \frac{\partial p_*^\varepsilon}{\partial x} \right\| &\leq \varepsilon^{-4} \|\Phi_\varepsilon\|, \\ \|Y_*^\varepsilon\| &\leq \varepsilon^{-2} \|\Phi_\varepsilon\|, \end{aligned} \quad (14)$$

Из тождества (9) и неравенства (13), (14) находим оценку

$$\varepsilon^2 \left\| \frac{\partial Y_*^\varepsilon}{\partial x} \right\|^2 \leq \|Y_*^\varepsilon\| \|\Phi_\varepsilon\| + \sqrt{\lambda_*^\varepsilon} \|g\|_{L_2^2(0,1)} \|Y_*^\varepsilon\| \|g(\cdot), p_*^\varepsilon(\cdot, t)\|_{L_2(T)} \leq C \varepsilon^{-4} \|\Phi_\varepsilon\|^2.$$

или

$$\varepsilon \left\| \frac{\partial Y_*^\varepsilon}{\partial x} \right\| \leq C \varepsilon^{-2} \|\Phi_\varepsilon\|. \quad (15)$$

Так как

$$\begin{aligned} \|\Phi_\varepsilon\| &\leq \|f\| + \|z\| + \|D_\varepsilon z\| \leq C \left( \|f\| + \|z\|_{W_{2,per}^{0,2,1}(Q)} \right), \\ \|y_*^\varepsilon\| &\leq \|Y_*^\varepsilon\| + \|z\|, \end{aligned}$$

то отсюда и оценок (14)–(15) получим нужный результат.

Из леммы следует, что точка  $\varepsilon = 0$  для условий оптимальности (4)–(6) является полюсом. Поэтому искать их решение в классе ограниченных по  $\varepsilon$  функций не представляется возможным.

Выясним более детальную структуру зависимости решения задачи (4)–(6) от параметра  $\varepsilon$ .

**Теорема 1.** Предположим, что вектор-функции  $f(x, t), z(x, t)$  исходной задачи  $2\pi$  периодичны по  $t$ , т.е. для них выполняется равенство

$$\begin{aligned} \lim_{t \rightarrow 0+} \int_0^1 h_i(x, t) \varphi_i(x) dx &= \lim_{t \rightarrow 2\pi-} \int_0^1 h_i(x, t) \varphi_i(x) dx, \\ \forall \varphi_i(x) &\in L_2(0, 1), i = \overline{1, 2}, \end{aligned}$$

где символ  $h$  принимает значения  $f, z$ .

Для того, чтобы решение задачи (4)–(6) было ограниченным относительно параметра  $\varepsilon$ , что эквивалентно выполнению векторных равенств

$$\int_T y_*^\varepsilon(x, t) \exp(-k i t) dt = \alpha_k^\varepsilon(x),$$

$$\int_T p_*^\varepsilon(x, t) \exp(-k i t) dt = \beta_k^\varepsilon(x) \quad \forall x \in [0, 1], |k| = 1, \quad (16)$$

необходимо и достаточно выполнение условий

$$\int_T r_1(x, t) \cos t dt + \int_T r_2(x, t) \sin t dt = 0,$$

$$\int_T r_1(x, t) \sin t dt - \int_T r_2(x, t) \cos t dt = 0, \quad (17)$$

почти для всех  $x$ , где символ  $r$  принимает значения  $f$  и  $z$ , а функции  $\alpha_k^\varepsilon(x), \beta_k^\varepsilon(x)$  – решение сингулярно возмущенной системы

$$\varepsilon^2 \frac{d^2 \alpha_k^\varepsilon(x)}{dx^2} - k i \alpha_k^\varepsilon(x) = A \alpha_k^\varepsilon(x) - \lambda_*^\varepsilon g(x)(g, \beta_k^\varepsilon) + \Xi f_{k,2}(x),$$

$$\alpha_k^\varepsilon(0) = \alpha_k^\varepsilon(1) = 0; \quad (18)$$

$$\varepsilon^2 \frac{d^2 \beta_k^\varepsilon(x)}{dx^2} + k i \beta_k^\varepsilon(x) = A' \beta_k^\varepsilon(x) + \alpha_k^\varepsilon(x) - \Xi z_{k,2}(x),$$

$$\beta_k^\varepsilon(0) = \beta_k^\varepsilon(1) = 0, |k| = 1, \quad (19)$$

причем  $\Xi' = (i, 1), i^2 = -1$ ,

$$f_{k,2}(x) = \int_T f_2(x, t) \exp(-kit) dt, \quad z_{k,2}(x) = \int_T z_2(x, t) \exp(-kit) dt.$$

При этом для решения задачи (4)–(5) имеют место оценки

$$\varepsilon^2 \left\| \frac{\partial^2 R^\varepsilon}{\partial x^2} \right\| + \varepsilon \left\| \frac{\partial R^\varepsilon}{\partial x} \right\| + \left\| \frac{\partial R^\varepsilon}{\partial t} \right\| + \|R^\varepsilon\| \leq C(\|f\| + \|z\|), \quad (20)$$

где символ  $R^\varepsilon$  принимает значения  $y_*^\varepsilon, p_*^\varepsilon$ .

*Доказательство.* При выполнении предположений теоремы задача (4), (2), (5), (6) имеет альтернативное представление

$$\varepsilon^2 \frac{d^2 \alpha_k^\varepsilon(x)}{dx^2} - k i \alpha_k^\varepsilon(x) = A \alpha_k^\varepsilon(x) - \lambda_*^\varepsilon g(x)(g, \beta_k^\varepsilon) + f_k(x),$$

$$\alpha_k^\varepsilon(0) = \alpha_k^\varepsilon(1) = 0; \quad (21)$$

$$\varepsilon^2 \frac{d^2 \beta_k^\varepsilon(x)}{dx^2} + k i \beta_k^\varepsilon(x) = A' \beta_k^\varepsilon(x) + \alpha_k^\varepsilon(x) - z_k(x),$$

$$\beta_k^\varepsilon(0) = \beta_k^\varepsilon(1) = 0, \quad (22)$$

где  $\alpha_k^\varepsilon(x), \beta_k^\varepsilon(x), f_k(x), z_k(x)$  – коэффициенты Фурье вектор-функций  $y_*^\varepsilon(x, t), p_*^\varepsilon(x, t), f(x, t), z(x, t)$  по системе  $\{\exp(kit)\}$ ,  $k = 0, \pm 1, \pm 2, \dots$ . Из формул (21)–(22) при  $k=0$  получим систему интегральных тождеств

$$\|\alpha_0^\varepsilon\|^2 = \lambda_*^\varepsilon(g, \beta_0^\varepsilon) \int_0^1 (\alpha_0^\varepsilon(x))' A' g(x) dx - \int_0^1 (\alpha_0^\varepsilon(x))' A' f_0(x) dx, \quad (23)$$

$$\|\beta_0^\varepsilon\|^2 = - \int_0^1 (\beta_0^\varepsilon(x))' A (\alpha_0^\varepsilon(x) - z_0(x)) dx, \quad (24)$$

$$\varepsilon^2 \left\| \frac{d\alpha_0^\varepsilon}{dx} \right\|^2 = - \int_0^1 (\alpha_0^\varepsilon(x))' f_0(x) dx + \lambda_*^\varepsilon(g, \alpha_0^\varepsilon)(g, \beta_0^\varepsilon), \quad (25)$$

$$\varepsilon^2 \left\| \frac{d\beta_0^\varepsilon}{dx} \right\|^2 = - \int_0^1 (\beta_0^\varepsilon(x))' (\alpha_0^\varepsilon(x) - z_0(x)) dx, \quad (26)$$

$$\|\alpha_0^\varepsilon\|^2 + \lambda_*^\varepsilon(g, \beta_0^\varepsilon)^2 = \int_0^1 (\beta_0^\varepsilon(x))' f_0(x) dx + \int_0^1 (\alpha_0^\varepsilon(x))' z_0(x) dx, \quad (27)$$

где через  $\|\cdot\|$  обозначено норму в  $L_2^2(0, 1)$ .

Из формулы (27) вытекают оценки

$$\|\alpha_0^\varepsilon\|^2 \leq (\|\alpha_0^\varepsilon\| + \|\beta_0^\varepsilon\|) (\|f_0\| + \|z_0\|), \quad (28)$$

$$(\lambda_*^\varepsilon)^{1/2} |(g, \beta_0^\varepsilon)| \leq (\|\alpha_0^\varepsilon\| + \|\beta_0^\varepsilon\|)^{1/2} (\|f_0\| + \|z_0\|)^{1/2}. \quad (29)$$

Тогда из (24), (28) получим

$$\|\alpha_0^\varepsilon\|^2 \leq (\|\alpha_0^\varepsilon\| + \|\beta_0^\varepsilon\|) (\|f_0\| + \|z_0\|) \leq 2 \|\alpha_0^\varepsilon\| (\|f_0\| + \|z_0\|) + (\|f_0\| + \|z_0\|)^2.$$

Отсюда следуют оценки

$$\|\alpha_0^\varepsilon\| + \|\beta_0^\varepsilon\| \leq C (\|f_0\| + \|z_0\|). \quad (30)$$

Тождество (23) с учетом (29)–(30) снова приводит к оценке (30). Тождества (25)–(26) показывают, что точка  $\varepsilon = 0$  является простым полюсом для первых производных нулевых составляющих решений условий оптимальности. Таким образом, нулевые составляющие решений условий оптимальности ограничены относительно  $\varepsilon$ . Аналогичные оценки получаются и при  $|k| > 1$ .

Построим решение системы (21) – (22) при  $k = 1$ . С этой целью положим

$$A_{1,1}^\varepsilon(x) = \alpha_{1,1}^\varepsilon(x) - i \alpha_{1,2}^\varepsilon(x), \bar{G}(x) = g_1(x) - i g_2(x), F_1(x) = f_{1,1}(x) - i f_{1,2}(x).$$

Тогда, согласно (21), функция  $A_{1,1}^\varepsilon(x)$  является решением краевой задачи

$$\varepsilon^2 \frac{d^2 A_{1,1}^\varepsilon(x)}{dx^2} = -\lambda_*^\varepsilon \bar{G}(x) \left( g, \beta_1^\varepsilon \right) + F_1(x),$$

$$A_{1,1}^\varepsilon(0) = A_{1,1}^\varepsilon(1) = 0,$$

которое задается формулой

$$A_{1,1}^\varepsilon(x) = \frac{\lambda_*^\varepsilon(g, \beta_1^\varepsilon)}{\varepsilon^2} \wp_{1,1}(x, \bar{G}) - \frac{1}{\varepsilon^2} \wp_{1,1}(x, F_1), \quad (31)$$

где

$$\wp_{1,1}(x, \Psi) = x \int_0^1 \Psi(\xi)(1 - \xi) d\xi - \int_0^x \Psi(\xi)(x - \xi) d\xi, \quad \forall \Psi \in L_2(0, 1).$$

Положим далее

$$B_{1,1}^\varepsilon(x) = \beta_{1,1}^\varepsilon(x) - i \beta_{1,2}^\varepsilon(x), \quad Z_1(x) = z_{1,1}(x) - i z_{1,2}(x).$$

Тогда, согласно (22), функция  $B_{1,1}^\varepsilon(x)$  является решением краевой задачи

$$\varepsilon^2 \frac{d^2 B_{1,1}^\varepsilon(x)}{dx^2} = A_{1,1}^\varepsilon(x) - Z_1(x), \quad B_{1,1}^\varepsilon(0) = B_{1,1}^\varepsilon(1) = 0,$$

которое имеет вид

$$B_{1,1}^\varepsilon(x) = \frac{\lambda_*^\varepsilon(g, \beta_1^\varepsilon)}{\varepsilon^4} \wp_{1,2}(x, \bar{G}) - \frac{1}{\varepsilon^4} \wp_{1,2}(x, F_1) + \frac{1}{\varepsilon^2} \wp_{1,1}(x, Z_1), \quad (32)$$

где

$$\wp_{1,2}(x, \Psi) = -\wp_{1,1}(x, \wp_{1,1}(\cdot, \Psi)).$$

Положим далее

$$A_{1,2}^\varepsilon(x) = \alpha_{1,1}^\varepsilon(x) + i \alpha_{1,2}^\varepsilon(x), \quad F_2(x) = f_{1,1}(x) + i f_{1,2}(x).$$

Тогда функция  $A_{1,2}^\varepsilon(x)$  является решением краевой задачи

$$\varepsilon^2 \frac{d^2 A_{1,2}^\varepsilon(x)}{dx^2} - 2i A_{1,2}^\varepsilon(x) = -\lambda_*^\varepsilon G(x) \left( g, \beta_1^\varepsilon \right) + F_2(x),$$

$$A_{1,2}^\varepsilon(0) = A_{1,2}^\varepsilon(1) = 0. \quad (33)$$

Если  $(g, \beta_1^\varepsilon) < \infty$ , то  $\|A_{1,2}^\varepsilon\| < \infty, \forall \varepsilon$ . Действительно, для решения задачи (33) справедливо интегральное тождество

$$\varepsilon^2 \left\| \frac{dA_{1,2}^\varepsilon(x)}{dx} \right\|^2 + 2i \|A_{1,2}^\varepsilon\|^2 = \lambda_*^\varepsilon (g, \beta_1^\varepsilon) \int_0^1 G(x) \bar{A}_{1,2}^\varepsilon(x) dx - \int_0^1 \bar{A}_{1,2}^\varepsilon(x) F_2(x) dx,$$

которое эквивалентно двум тождествам

$$\begin{aligned} \varepsilon^2 \left\| \frac{dA_{1,2}^\varepsilon(x)}{dx} \right\|^2 &= \lambda_*^\varepsilon \operatorname{Re} \left( (g, \beta_1^\varepsilon) \int_0^1 G(x) \bar{A}_{1,2}^\varepsilon(x) dx \right) - \operatorname{Re} \left( \int_0^1 \bar{A}_{1,2}^\varepsilon(x) F_2(x) dx \right), \\ 2 \|A_{1,2}^\varepsilon(x)\|^2 &= \lambda_*^\varepsilon \operatorname{Im} \left( (g, \beta_1^\varepsilon) \int_0^1 G(x) \bar{A}_{1,2}^\varepsilon(x) dx \right) - \operatorname{Im} \left( \int_0^1 \bar{A}_{1,2}^\varepsilon(x) F_2(x) dx \right). \end{aligned}$$

Выписанные тождества дают нужную оценку. Тогда ограниченное по  $\varepsilon$  решение задачи (33) задается формулой

$$A_{1,2}^\varepsilon(x) = -\lambda_*^\varepsilon (g, \beta_1^\varepsilon) \wp_{2,1}^\varepsilon(x, G) + \wp_{2,1}^\varepsilon(x, F_2), \quad (34)$$

где

$$\begin{aligned} \wp_{2,1}^\varepsilon(x, \Psi) &= \frac{1}{\varepsilon^2 (\lambda_1^\varepsilon - \lambda_2^\varepsilon)} \int_0^x (\exp(\lambda_1^\varepsilon(x - \xi)) - \exp(\lambda_2^\varepsilon(x - \xi))) \Psi(\xi) d\xi - \\ &- \frac{\exp(\lambda_1^\varepsilon x) - \exp(\lambda_2^\varepsilon x)}{\varepsilon^2 (\lambda_1^\varepsilon - \lambda_2^\varepsilon) (\exp(\lambda_1^\varepsilon) - \exp(\lambda_2^\varepsilon))} \int_0^1 (\exp(\lambda_1^\varepsilon(1 - \xi)) - \exp(\lambda_2^\varepsilon(1 - \xi))) \Psi(\xi) d\xi, \\ \lambda_1^\varepsilon &= \frac{1+i}{\varepsilon}, \quad \lambda_2^\varepsilon = -\lambda_1^\varepsilon. \end{aligned}$$

Положим

$$B_{1,2}^\varepsilon(x) = \beta_{1,1}^\varepsilon(x) + i \beta_{1,2}^\varepsilon(x), \quad Z_2(x) = z_{1,1}(x) + i z_{1,2}(x).$$

Тогда функция  $B_{1,2}^\varepsilon(x)$  является решением краевой задачи

$$\varepsilon^2 \frac{d^2 B_{1,2}^\varepsilon(x)}{dx^2} + 2i B_{1,2}^\varepsilon(x) = A_{1,2}^\varepsilon(x) - Z_2(x),$$



$$B_{1,2}^\varepsilon(0) = B_{1,2}^\varepsilon(1) = 0. \quad (35)$$

Тогда ограниченное по  $\varepsilon$  решение задачи (35) задается формулой

$$B_{1,2}^\varepsilon(x) = -\lambda_3^\varepsilon(g, \beta_1^\varepsilon) \wp_{2,2}^\varepsilon(x, \wp_{2,1}^\varepsilon(\cdot, G)) + \wp_{2,2}^\varepsilon(x, \wp_{2,1}^\varepsilon(\cdot, F_2)) - \wp_{2,2}^\varepsilon(x, Z_2), \quad (36)$$

где

$$\begin{aligned} \wp_{2,2}^\varepsilon(x, \Psi) &= \frac{1}{\varepsilon^2(\lambda_3^\varepsilon - \lambda_4^\varepsilon)} \int_0^x (\exp(\lambda_3^\varepsilon(x - \xi)) - \exp(\lambda_4^\varepsilon(x - \xi))) \Psi(\xi) d\xi - \\ &- \frac{\exp(\lambda_3^\varepsilon x) - \exp(\lambda_4^\varepsilon x)}{\varepsilon^2(\lambda_3^\varepsilon - \lambda_4^\varepsilon)(\exp(\lambda_3^\varepsilon) - \exp(\lambda_4^\varepsilon))} \int_0^1 (\exp(\lambda_3^\varepsilon(1 - \xi)) - \exp(\lambda_4^\varepsilon(1 - \xi))) \Psi(\xi) d\xi, \\ \lambda_3^\varepsilon &= \frac{-1 + i}{\varepsilon}, \quad \lambda_4^\varepsilon = -\lambda_3^\varepsilon. \end{aligned}$$

Комплексное число  $(g, \beta_1^\varepsilon)$  удовлетворяет системе уравнений

$$(G, B_{1,1}^\varepsilon) = (g, \beta_1^\varepsilon) + i \int_0^1 (g_2(x) \beta_{1,1}^\varepsilon(x) - g_1(x) \beta_{1,2}^\varepsilon(x)) dx,$$

$$(\bar{G}, B_{1,2}^\varepsilon) = (g, \beta_1^\varepsilon) - i \int_0^1 (g_2(x) \beta_{1,1}^\varepsilon(x) - g_1(x) \beta_{1,2}^\varepsilon(x)) dx.$$

Тогда находим явное представление для числа  $(g, \beta_1^\varepsilon)$  и функций  $\alpha_{1,i}^\varepsilon(x), \beta_{1,i}^\varepsilon(x), i = \overline{1, 2}$ . Из анализа формул для указанных представлений относительно параметра  $\varepsilon$  приходим к условиям (17) (для  $k = -1$  результаты аналогичны.) Неравенство (20) следует из вышевыписанных оценок для коэффициентов Фурье решения системы оптимальности и равенства Парсеваля.

**Заключение.** Из доказанной теоремы следует, что асимптотика решения исходной задачи находится как сумма асимптотик решений задач для ее коэффициентов Фурье (асимптотики строятся стандартно методом погранфункций [1]). При этом приходится оперировать с рядами, составленными из комплекснозначных функций. Если же ограничиться применением метода погранфункций в

пространственно-временной области, то от исходных условий оптимальности следует перейти к их модификации, заменив периодичность по времени для искомым функций условиями (16). Легко видеть, что так построенные асимптотики будут и асимптотиками для исходной задачи. В обоих случаях для обоснования так полученных асимптотик используется неравенство (20).

*В.О. Капустян, І.С. Лазаренко, І.Д. Фартушний*

АСИМПТОТИКИ ОБМЕЖЕНИХ ОПТИМАЛЬНИХ КЕРУВАНЬ  
ДЛЯ ВЕКТОРНИХ СИНГУЛЯРНО ЗБУРЕНИХ ПАРАБОЛІЧНИХ ПЕРІОДИЧНИХ ЗАДАЧ  
У КРИТИЧНОМУ ВИПАДКУ

Розглядаються задачі оптимального керування для векторних сингулярно збурених параболічних періодичних критичних крайових задач. У класі обмежених функцій побудовані й обґрунтовані асимптотики довільного порядку точності.

*V.O. Kapustyan, I.S. Lazarenko, I.D. Fartushnyy*

ASYMPTOTICS OF OSCILLATING GLOBALLY BOUNDED OPTIMAL CONTROLS  
FOR THE VECTORIAL SINGULAR PERTURBED PARABOLIC PERIODIC  
PROBLEMS IN CRITICAL CASE

Optimal oscillating control problems for the vectorial singular-perturbed parabolic periodic critical boundary-value problems are considered. The asymptotic forms of arbitrary order are constructed in the class of bounded functions.

Получено 07.04.2009

1. *Васильева А.Б., Бутузов В.Ф.* Асимптотические методы в теории сингулярных возмущений. – М.: Высш. шк., 1990. – 208 с.
2. *Капустян В.О., Фартушний І.Д.* Асимптотики розділених глобально обмежених оптимальних керувань для сингулярно збурених параболічних періодичних задач у критичному випадку. // Наукові вісті НТУУ „КПІ”. – 2007. – № 3. – С. 57 – 66.
3. *Лионс Ж.-Л.* Оптимальное управление системами, описываемыми уравнениями в частных производных. – М.: Мир, 1972. – 412 с.
4. *Ладыженская О.А., Солонников В.А., Уральцева Н.Н.* Линейные и квазилинейные уравнения параболического типа. – М.: Наука, 1967. – 736 с.

**Об авторах:**

*Капустян Владимир Емельянович,*

доктор физико-математических наук, профессор, заведующий кафедрой математическое моделирование экономических систем НТУУ „КПИ”,  
e-mail: [kapustyanv@ukr.net](mailto:kapustyanv@ukr.net)

*Лазаренко Ирина Сергеевна,*

В.Е. КАПУСТЯН, И.С. ЛАЗАРЕНКО, И.Д. ФАРТУШНЫЙ

---

ассистент кафедры математического моделирования экономических систем НТУУ „КПИ”,

*Фартушный Иван Дмитриевич,*

старший преподаватель кафедры математического моделирования  
экономических систем НТУУ „КПИ”.

*e-mail:* [nhtyth@mail.ru](mailto:nhtyth@mail.ru)