

DOI 10.32820/2079-1747-2018-22-17-21

УДК 621.863.6

ВИЗНАЧЕННЯ МАКСИМАЛЬНОГО КУТА ВІДХИЛЕННЯ КАНАТУ НАБІГАЮЧОГО НА БЛОК

©Фідрівська Н. М.¹, Писарцов О. С.¹, Водолажський В. П.²

Українська інженерно-педагогічна академія¹

Харківський автомобільно-дорожній технікум²

Інформація про авторів:

Фідрівська Наталія Миколаївна: ORCID: 0000-0002-5248-273X; mot@uiipa.edu.ua; доктор технічних наук; професор кафедри металоріжучого обладнання і транспортних систем; Українська інженерно-педагогічна академія; вул. Університетська 16, м.Харків, 61003, Україна.

Писарцов Олександр Сергійович: ORCID: 0000-0003-4661-5441; alex.pisartsov@gmail.com; старший викладач кафедри металоріжучого обладнання і транспортних систем; Українська інженерно-педагогічна академія; вул. Університетська 16, м.Харків, 61003, Україна.

Водолажський Віталій Петрович: ORCID: 0000-0002-4062-5609; vodolazhskyi_vitalii@gmail.com; кандидат технічних наук; викладач циклової комісії «Експлуатація і ремонт підйомно-транспортних, будівельних і дорожніх машин і обладнання»; Харківський автомобільно-дорожній технікум; вул. Котельниківська, 3, м.Харків, 61051, Україна.

В статті розглянуті питання визначення максимального кута відхилення канату, який набігає на канатний блок. Довговічність канату в значній мірі визначається в залежності від кута відхилення, тому, що канат може переломлюватися на краю ручія.

При вирішенні задачі визначення граничного кута відхилення канату на блоці або барабані виходять з умови, що канат залишає канавку або входить в канавку повільно і не отримує перелому на гребні. Дослідження, яке проведено в статті дало змогу отримати уточнене значення граничних значень кута відхилення канату в залежності від геометричних і жорсткістних параметрів канату і блоку.

Ключові слова: канат, блок, кут відхилення, барабан, напруження, натягнення, жорсткість, довговічність, згин.

Фидровская Н.Н., Писарцов А.С., Водолажский В.П. «Определение максимального угла отклонения каната набегающего на блок».

В статье рассмотрены вопросы определения максимального угла отклонения каната, набегающего на блок. Долговечность каната в значительной степени определяется в зависимости от угла отклонения, потому, что канат может преломляться на краю ручья.

При решении определения предельного угла отклонения каната на блоке или барабане выходят из условия, что канат оставляет канавку или входит в канавку плавно и не имеет перелома на гребне. Исследование, которое проведено в статье, дает возможность получить более точное значение угла отклонения каната в зависимости от геометрических и жесткостных параметров каната и барабана.

Ключевые слова: канат, блок, угол отклонения, барабан, напряжение, натяжение, жесткость, долговечность, изгиб.

Fidrovska N., Pisarzov A., Vodolagsky V. «Definition of maximum angle deflexion of rope which raid on the block».

In this article it is considered questions definition of maximum angle deflexion of rope which raid on the block. Lasting of rope considerable definition in dependence from angle deflexion because the rope can be refracted on border of block.

In the time of decision definition limit of angle deflexion of rope on block or drum proceed from condition what the rope leave ditch or come in ditch flowing and not have fracture on crest. Research which conduct in article give possibility to receive more exact importance of angle deflexion rope in dependence from geometrical and hard index of rope and drum.

Key words: rope, angle deflection, drum, strain, stretch, hard, period work, crock.

1. Постановка проблеми

Строк служби канату залежить від його конструкції, властивостей дроту, умов експлуатації, від відповідності властивостей канату його роботі на конкретній машині. В залежності від умов роботи строк служби канату коливається від декількох тижнів до кількох років. Як показує практика і експерименти багатьох авторів руйнування дротинок відбувається в місцях контакту дротинок між собою, а також контакту канату і поверхні блоку або барабану, де до напружень розтягнення, згину і кручення додаються ще й контактні напруження.

2. Аналіз останніх досліджень і публікацій

При навиванні канату на барабан або при перегині канату на блоках поліспастів виникає відхилення канатів від площини обертання блоків. При збільшенні кутів відхилення можуть виникнути дуже негативні моменти, викликані тим, що відхиленій канат сковзає по борту ручія блока, при цьому знущується сам і приводить до зносу ручія блока. Із збільшенням кута відхилення збільшується контактна лінія канату з бортом ручія блока і відносна швидкість зміщення канату. Кути відхилення обмежуються з урахуванням відношення D/d , де D – діаметр блоку, d – діаметр канату і режиму роботи підйомного механізму.

При відхилення канату на барабані необхідно враховувати і можливість перескакування канату в іншу канавку і зломі канату на гребні канавки. Цим питання були присвячені роботи Унольда [1], Маттиаса [2] і Б.С.Ковалського [3, 4].

3. Виклад основного матеріалу

Рівняння пружної лінії, яка виникає при огинанні канатів блоків, які відстоють один від одного на відстані $2a$ (рис. 1 а) [3]

$$y = \frac{ltg\alpha}{\lambda l - th\lambda l} [th\lambda l (ch\lambda x - 1) - sh\lambda x + \lambda x], \quad (1)$$

$$\text{де } \lambda = \sqrt{\frac{T}{B}} = \frac{1}{kd},$$

T – натягнення канату, $T = F\sigma = cd^2\sigma$,

B – жорсткість канату при згинанні, $B = \varepsilon EI$,

F – площа канату, c – коефіцієнт заповнення канату, σ – напруження в канаті,

k – постійна для канатів визначені конструкції [3].

З рис.1 а отримаємо рівняння

$$\left(\frac{D}{2} + z\right)^2 = \left(\frac{D}{2}\right)^2 + x^2 \quad (2)$$

Рішення рівняння (2) буде мати вигляд

$$z_{1,2} = -\frac{D}{2} \pm \sqrt{\frac{D^2}{4} + x^2} \quad (3)$$

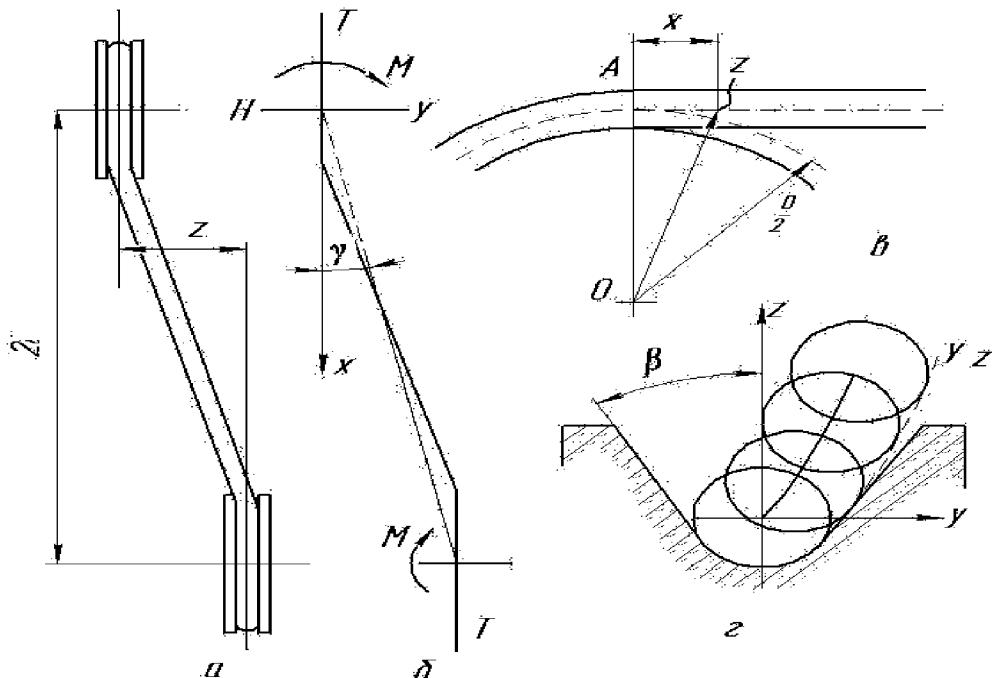


Рис.1 Згин пружного канату

Рівняння (2) і (3) можуть допомогти визначити криву пересувань центрів перетину канатів (рис. 1 а,б) при зміщенні їх в площині ОА. Крива, яка огибає ці точки може бути записана двома рівняннями

$$Z = z - \frac{d}{2} \frac{y'}{\sqrt{y'^2 + z'^2}}, \quad Y = y + \frac{d}{2} \frac{z'}{\sqrt{y'^2 + z'^2}}. \quad (4)$$

Представимо гіперболічні синус і косинус у вигляді

$$sh \omega x = \frac{1}{2} (e^{\omega x} - e^{-\omega x}), \quad ch \omega x = \frac{1}{2} (e^{\omega x} + e^{-\omega x})$$

Тоді

$$th \omega l = \frac{e^{\omega l} - e^{-\omega l}}{e^{\omega l} + e^{-\omega l}}.$$

Підставляємо ці вирази у формулу (1) і отримаємо

$$y = \frac{ltg\gamma}{\omega l - \frac{e^{\omega l} - e^{-\omega l}}{e^{\omega l} + e^{-\omega l}}} \left\{ \frac{e^{\omega l} - e^{-\omega l}}{e^{\omega l} + e^{-\omega l}} \left[\frac{1}{2} - 1 \right] - \frac{1}{2} (e^{\omega x} + e^{-\omega x}) (e^{\omega x} - e^{-\omega x}) - \omega x \right\}$$

Границє значення кута γ знаходимо із умови, коли зігнутий канат не буде торкатися ручія блока, при цьому

$$\begin{aligned} tg\beta &\geq \left(\frac{dY}{dZ} \right)_{x=0} = \left(\frac{z'}{y'} \right)_{x=0} = \\ &= \frac{4x(\omega l - th\omega l)}{ltg\omega \sqrt{\frac{D^2}{4} + x^2 [th\omega l(e^{\omega x} - e^{-\omega x}) - e^{\omega x} - e^{-\omega x} + 2]}} = \\ &= \frac{4(\omega l - th\omega l)}{l\omega ltg\gamma} \lim_{x \rightarrow 0} \frac{4x}{\sqrt{\frac{D^2}{4} + x^2 [th\omega l(e^{\omega x} - e^{-\omega x}) - e^{\omega x} - e^{-\omega x} + 2]}} = \\ &= \frac{4(\omega l - th\omega l)}{D\omega ltg\gamma} \end{aligned} \quad (5)$$

Тоді отримуємо

$$tg\gamma = \frac{4(\omega l - th\omega l)}{D\omega ltg\beta} \quad (6)$$

Якщо ми можемо допустити прилягання канату до борту блока на довжині c , то максимальний кут визначиться за формулою

$$tg\gamma = \frac{4(\omega l - th\omega l)}{D\omega ltg\beta} + tg\theta, \quad (7)$$

де $tg\theta$ - кут повороту в місці відриву його від поверхні блоку (рис. 1 в,г).

Запишемо рівняння поверхні ручія блоку

$$u^2 + v^2 = t^2 ctg^2 \beta$$

Якщо провести перетин конусу площиною

$$u = a = \frac{D}{2} - \frac{d}{2} \sin \beta,$$

то отримаємо рівняння кривої, яка являється геометричним місцем точок можливого контакту каната і блока

$$t = tg\beta \sqrt{a^2 + v^2}.$$

Тоді

$$tg\theta = \left(\frac{dt}{dv} \right)_{v=c} = \left(\frac{vtg\beta}{\sqrt{a^2 + v^2}} \right)_{v=c} = \frac{ctg\beta}{\sqrt{a^2 + c^2}} = \frac{ctg\beta}{\sqrt{\left(\frac{D}{2} - \frac{d}{2} \sin \beta \right)^2 + c^2}} \quad (8)$$

Максимальне значення кута γ визначається з умови відсутності перелому канату на краю борта ручія

$$c_{\max} = \sqrt{(a+h)^2 - a^2} = \sqrt{h(D-d \sin \beta + h)} \quad (9)$$

Проведемо розрахунок по отриманим формулам. Приймаємо $h=d$ і результати розрахунків представлені на рис. 2.

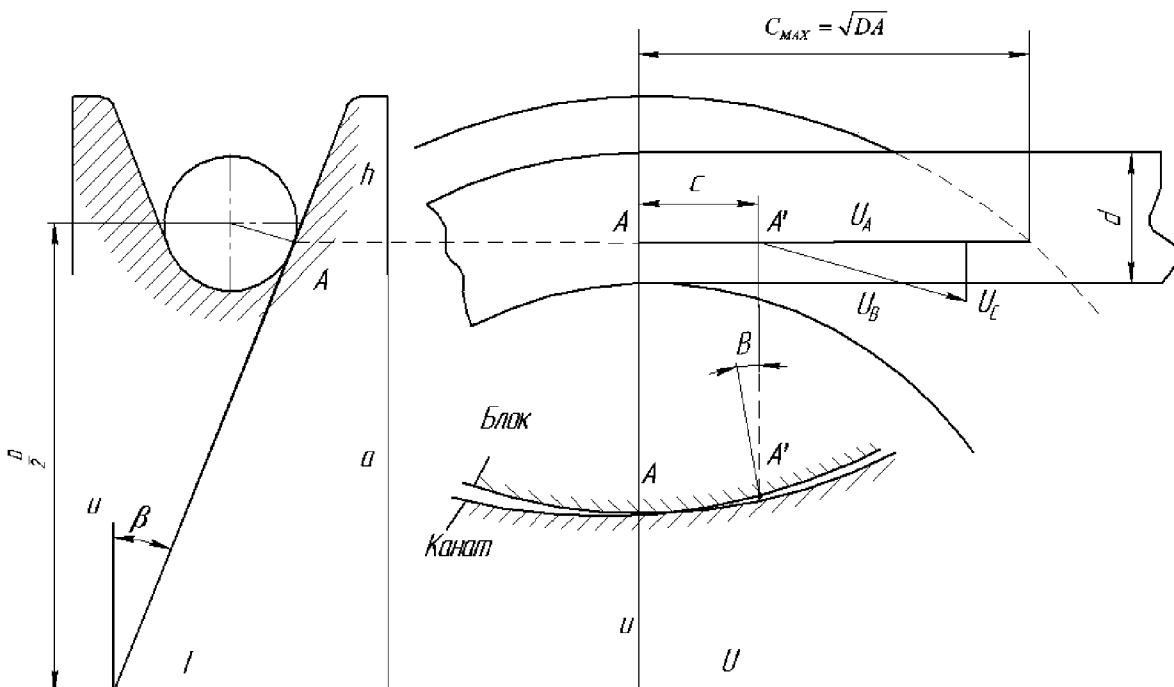


Рис 2. Відхилення канату на блоці

Висновки

Запропонована конструкція тупикового упору має підвищити надійність захисних систем кранів мостового типу у кінцевих ділянках колії, а використання цього пристрою дозволить надійно та безпечно зупиняти вантажопідйомальні крани в аварійних ситуаціях.

Список використаних джерел:

1. Ernst H. Die Hebezeuge. Bd. 2. / H. Ernst. – 1959.
2. Matthias K. Zur Seilablenkung an Seltrommeln, Hebezeuge und Fordermitet / K. Matthias. – Berlin, 1966. – 258с.
3. Ковалський Б. С. Барабани грузоподъемных машин / Б. С. Ковалський, С. В. Кожин. – Харків : ХВКІУ, 1969. – 164с.
4. Ковалський Б. С. Отклонение канатов на блоках и барабанах / Б. С. Ковалський, А. М. Циприн // Информационные материалы ВНИИПТМАШ. – 1953. – № 263. – С. 9–17

References

1. Ernst, H 1959, *Die Hebezeuge*, Bd. 2.
2. Matthias, K 1966, *Zur Seilablenkung an Seltrommeln, Hebezeuge und Fordermitet*, Berlin. p. 258.
3. Kovalskij, BS & Kozhin, SV 1969, *Barabany gruzopodemnyh mashin*, Harkovskoe vysshee komandno-inzhenerernoje uchilishche, Harkov, p. 164.
4. Kovalskij, BS & Ciprin, AM 1953, ‘Otklonenie kanatov na blokah i barabanah’, *Informacionnye materialy VNIIPTMASH*, no. 263, pp. 9–17.

Стаття надійшла до редакції 15 листопада 2018 р.