

УДК 622.24.053

Докт. техн. наук УЛИТИН Г.М. (ДонНТУ)

## КОЛЕБАНИЯ БУРОВОЙ КОЛОННЫ КАК ГИДРОУПРУГОЙ СИСТЕМЫ

При технологических режимах бурения буровая колонна взаимодействует с жидкой средой — промывочной жидкостью или находится в безграничной водной среде (море). Многими авторами учтено и исследовано влияние трения сопротивления жидкости на колебания колонны. Например, сопротивление жидкости поперечным колебаниям исследовано в работе [1], продольным — в монографиях [2,3]. В то же время, насколько известно автору, не была решена задача о колебаниях связанной гидроупругой системы: колонна — жидкость.

В качестве модели гидроупругой системы рассмотрим упругий стержень длиной  $l$  (колонна), погруженный в жидкость, заполняющей цилиндрический резервуар радиуса  $R$  (скважина) и введем цилиндрическую систему координат  $(x, r, \theta)$  (рис. 1).

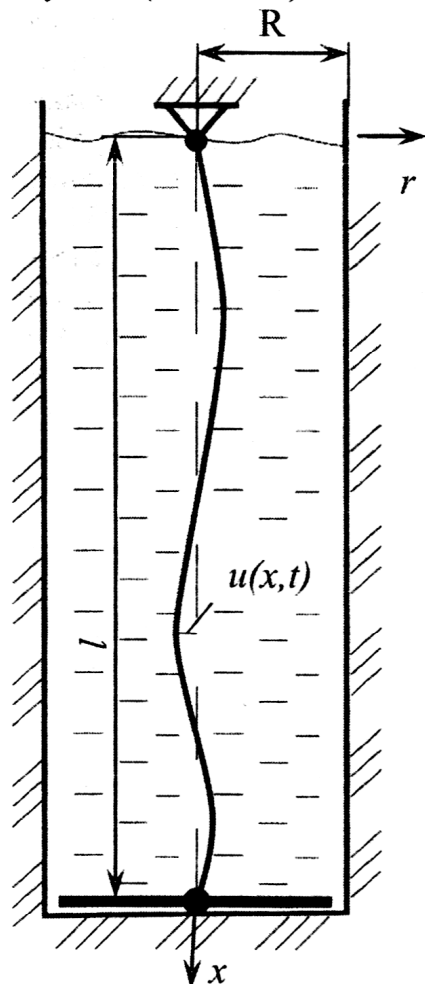


Рис. 1. Схема гидроупругой системы

Задача об исследовании такой системы сводится [4] к совместному решению граничной задачи для потенциала скоростей жидкости  $\Phi(x, r, \theta, t)$ :

$$\frac{\partial^2 \Phi}{\partial r^2} + \frac{1}{r} \frac{\partial \Phi}{\partial r} + \frac{1}{r^2} \frac{\partial^2 \Phi}{\partial \theta^2} + \frac{\partial^2 \Phi}{\partial x^2} = 0; \quad (1)$$

$$\Phi|_{x=0} = 0; \frac{\partial \Phi}{\partial r} \Big|_{r=R} = 0; \frac{\partial \Phi}{\partial x} \Big|_{x=l} = 0; \frac{\partial \Phi}{\partial r} \Big|_{r=u} = \frac{\partial u}{\partial t},$$

и граничной задачи для поперечных колебаний  $u(x, t)$  буровой колонны:

$$EJ \frac{\partial^4 u}{\partial x^4} + m \frac{\partial^2 u}{\partial t^2} + T \frac{\partial^2 u}{\partial x^2} = q(x, t); \quad (2)$$

$$u(0, t) = u(l, t) = 0; u''(0, t) = u''(l, t) = 0,$$

где  $m$  — погонная масса буровой колонны,  $EJ$  — ее изгибная жесткость,  $T$  — продольная сила растяжения (сжатия).

Первое граничное условие задачи (1) не учитывает влияние поверхностных волновых движений жидкости на динамические характеристики системы, что допустимо для глубин  $l/R > 1$  [5]. Динамическое давление на стержень определим из линейризованного интеграла Коши:

$$q(x, t) = -\rho \frac{\partial \Phi}{\partial t} \Big|_{r=u(x, t)}, \quad (3)$$

где  $\rho$  — плотность жидкости.

Методом Фурье получим решение граничной задачи (1), удовлетворяющее первым трем граничным условиям:

$$\Phi(x, r, \theta, t) = \sum_{j=1}^{\infty} \sum_{n=0}^{\infty} \varphi_{jn}(t) (ch\lambda_{jn}(x-l) - ch\lambda_{jn}l) J_n(\lambda_{jn}r) \cos n\theta, \quad (4)$$

где  $\varphi_{jn}(t)$  – пока неопределенные функции времени.  $J_n(z)$  – функции Бесселя первого рода.  $\lambda_{jn} = \mu_{jn}/R$ ,  $\mu_{jn}$  – корни уравнения  $\mu J_{n-1}(\mu) = nJ_n(\mu)$ .

Выражение для поперечных колебаний упругого стержня представим в виде:

$$u(x, t) = \sum_{k=1}^{\infty} y_k(t) \sin \frac{k\pi x}{l}, \quad (5)$$

что позволяет удовлетворить граничным условиям задачи (2).

Будем считать, что колебания малы и происходят в плоскости  $\theta = 0$ . Подставим выражение для потенциала скоростей (4) и форму колебаний (5) в третье граничное условие задачи (1). Используя асимптотические представления для функций Бесселя при малых значениях аргумента, получим:

$$\sum_{j=1}^{\infty} \frac{\varphi_j(t) \lambda_j}{2\Gamma(2)} (ch\lambda_j(x-l) - ch\lambda_j l) = \sum_{k=1}^{\infty} \dot{y}_k(t) \sin \frac{k\pi x}{l}, \quad (6)$$

где  $\lambda_j = \mu_j/R$ ,  $\mu_j$  – корни уравнения  $\mu J_0(\mu) = J_1(\mu)$ ,  $\Gamma(z)$  – гамма-функция.

К уравнению (6) применим метод Бубнова-Галеркина по системе функций  $\left\{ \sin \frac{k\pi x}{l} \right\}$ . Получим систему алгебраических уравнений:

$$\sum_{j=1}^p \alpha_{jk} \varphi_j = \dot{y}_k, \quad k = 1, 2, \dots, p, \quad (7)$$

где  $\alpha_{jk} = \frac{\lambda_j}{2l} \int_0^l (ch\lambda_j(x-l) - ch\lambda_j l) \sin \frac{k\pi x}{l} dx$ .

Из системы (6) определим функции:

$$\varphi_j = \frac{1}{\Delta} \sum_{k=1}^p \beta_{jk} \dot{y}_k, \quad j = 1, 2, \dots, p, \quad (8)$$

где  $\beta_{jk}$  – алгебраические дополнения матрицы  $\|\alpha_{jk}\|$ ,  $\Delta = \det \|\alpha_{jk}\|$ .

Подставим выражение для поперечных колебаний (5) и динамическое давление (3) с учетом формулы (8) во вторую граничную задачу (2):

$$\sum_{k=1}^{\infty} \left( m \ddot{y}_k + \left( EJ \frac{k^4 \pi^4}{l^4} \pm T \frac{k^2 \pi^2}{l^2} \right) y_k \right) \sin \frac{k\pi x}{l} = -\rho \sum_{j=1}^{\infty} \dot{\varphi}_j (ch\lambda_j(x-l) - ch\lambda_j l) \quad (9)$$

Если в выражение (9) подставить значения функций  $\varphi_j$  (8) и применить метод Бубнова-Галеркина по системе функций  $\left\{ \sin \frac{k\pi x}{l} \right\}$ , то получим систему дифференциальных уравнений вида:

$$\xi_{nn}\ddot{y}_n + \sum_{k=1}^p \xi_{nk}\ddot{y}_k + \kappa_n^2 y_n = 0, \quad n=1,2,\dots,p, \quad (10)$$

где знак штрих над суммой означает пропуск при суммировании члена соответствующего значению  $k=n$ .

Полагая  $y_n = a_n e^{i\omega t}$ , из системы (10) получаем однородную систему алгебраических уравнений для определения собственных частот  $\omega$  и форм  $\{a_n\}$  колебаний гидроупругой системы:

$$(\gamma_{nn} - \eta)a_n - \sum_{k=1}^p \gamma_{nk}a_k = 0, \quad (11)$$

где  $\gamma_{nk} = \frac{\xi_{nk}}{\kappa_n^2}$ ;  $\eta = \frac{1}{\omega^2}$ .

Система (11) имеет нетривиальное решение, если

$$\det \|\gamma_{nk} - \eta\delta_{nk}\| = 0, \quad n, k = 1, 2, \dots, p,$$

где  $\delta_{nk}$  – символ Кронекера.

Ввиду громоздкости формул выражения для коэффициентов  $\xi_{nk}, \kappa_n$  здесь не приводятся. Таким образом, задача свелась к определению собственных значений и собственных векторов матрицы  $\|\gamma_{nk}\|$ .

Из анализа коэффициентов  $\xi_{nk}, \kappa_n$  следует, что учет гидроупругости снижает значения собственных частот колебаний буровой колонны.

### Библиографический список

1. Грэм Д., Фрост М., Уилхойт Д. Анализ движения колонны буровых труб при глубоком бурении. Вынужденное поперечное движение // Конструирование и технология машиностроения. Сборник трудов американского общества инженеров-механиков: Пер. с англ. — М.: Мир, 1965. — №2. — С. 40–48.
2. Харченко Е.В. Динамические процессы буровых установок. — Львов: Свиточ, 1991. — 176 с.
3. Сароян А.Е. Теория и практика работы буровой колонны. — М.: Недра, 1990. — 264с.
4. Мнев Е.Н., Перцев А.К. Гидроупругость оболочек. — Л.: Судостроение, 1970 — 365с.
5. Перехрест В.И., Улитин Г.М., Шевченко В.П. Влияние волновых движений жидкости на упругие колебания цилиндрической оболочки // Теоретическая и прикладная механика, 1980. — № 11. — С. 83–87.

© Улитин Г.М., 2005