

УДК 519.217; 519.718; 519.837

С. В. Антонюк (Чернівецький нац. ун-т)

## СТІЙКІСТЬ СТОХАСТИЧНИХ ДИНАМІЧНИХ СИСТЕМ ВИПАДКОВОЇ СТРУКТУРИ З МАРКОВСЬКИМИ ЗБУРЕННЯМИ З УСІЄЮ ПЕРЕДІСТОРІЄЮ

The stability of solutions of stochastic dynamic systems of random structure with unbounded memory is investigated in this article. Sufficient conditions for asymptotic stochastic stability, stability in probability and asymptotic mean square stability of solutions of considered system are obtained.

В роботі досліджується стійкість розв'язку стохастичної динамічної системи випадкової структури з усією передісторією. Знайдені достатні умови асимптотичної стохастичної стійкості, стійкості за ймовірністю та асимптотичної стійкості в середньому квадратичному розв'язку розглядуваної системи.

**1. Постановка задачі.** Нехай  $R^n$  –  $n$ -вимірний дійсний евклідовий простір і  $1 \leq p < \infty$ .  $X$  є простором попередньої історії, тобто простір  $R^n \times D_\rho^p$ , де  $D_\rho^p$  – простір Скорохода [4] локально обмежених неперервних справа функцій, що мають лівосторонні границі,  $\varphi : R^+ \rightarrow R^n$  таких, що

$$\int_0^\infty |\varphi(s)|^p \rho(s) ds < \infty.$$

Норму в просторі  $X$  введемо наступним чином [6]

$$\|\varphi\|_X \equiv \left( |\varphi(0)|^p + \int_0^\infty |\varphi(s)|^p \rho(s) ds \right)^{1/p} \equiv \left( |\varphi(0)|^p + \|\varphi\|_\rho^p \right)^{1/p},$$

**Означення 1.** Функція  $\rho : R^+ \rightarrow R^+$  називається *функцією із згладжуючою властивістю* [6], якщо вона задовольняє таким умовам:

- 1)  $\rho$  – сумовна в  $R^+$ ;
- 2) для  $\forall z \geq 0$ :  $K_1(z) \equiv \text{ess sup}_{s \in R^+} \frac{\rho(s+z)}{\rho(s)} \leq K < \infty$ ,  $K_2(z) \equiv \text{ess sup}_{s \in R^+} \frac{\rho(s)}{\rho(s+z)} < \infty$ ;
- 3)  $\rho > 0$  – строго додатна на  $s \in (0, \infty)$ ;
- 4)  $s\rho(s) \rightarrow 0$  коли  $s \rightarrow \infty$ .

Нехай  $(\Omega, \mathcal{F}, \mathbf{F} \equiv \{\mathcal{F}_t \subset \mathcal{F}, t \geq 0\}, \mathbf{P})$  – ймовірнісний базис;  $\{\xi(t), t \geq 0\}$  – марковський процес із значеннями в метричному просторі  $\mathbf{Y} = \{y_1, \dots, y_n\}$  з перехідною ймовірністю  $\mathbf{P}(s, y, A)$ ,  $A \subset \mathfrak{B}_Y$ ;  $\{\eta_k, k \geq 0\}$  – ланцюг Маркова з значеннями в метричному просторі  $\mathbf{H}$  з перехідною ймовірністю на  $k$ -му кроці  $\mathbf{P}_k(h, G)$ ;  $\{w(t), t \geq 0\}$  –  $R^n$ -значний вінерів процес, узгоджений з потоком  $\sigma$ -алгебр  $\{F_t, t \geq 0\}$ .

Розглянемо дифузійну динамічну систему випадкової структури (ДДСВС) з усією передісторією

$$dx(t) = a(t, x^t, \xi(t)) dt + b(t, x^t, \xi(t)) dw(t) \quad (1)$$

з марковськими перемиканнями [2]

$$\Delta x(t) |_{t=t_k} = x(t_k) - x(t_k-) = g(t_k-, x^{t_k-}, \xi(t_k), \eta_k), \quad (2)$$

$$t_k \in S \equiv \{t_n \uparrow, n \in \mathbf{N}\}, \lim_{n \rightarrow \infty} t_n = +\infty$$

і початковими умовами

$$\xi(t_0) = y \in Y, \quad x^{t_0} = \varphi \in X, \quad \eta_{k_0} = h. \quad (3)$$

Тут  $a(t, \varphi) : R_+ \times X \rightarrow R^n$  – векторнозначний функціонал, вимірний за сукупністю змінних і при кожному  $\varphi \in X$  локально обмежений по  $t$ ; а  $b(t, \varphi) : R_+ \times X \rightarrow M_n^n(R^n)$  – матричнозначний функціонал вимірний за сукупністю змінних і при кожному  $\varphi \in X$  локально обмежений по  $t$ , а процес  $x^t = (x(t), x_\rho^t)$ , де

$$x_\rho^t(s) \equiv \begin{cases} x(t-s), & t_0 \leq s \leq t; \\ \varphi(s-t), & s > t. \end{cases}$$

Нехай при  $t_0 \geq 0$ ,  $X_{t_0}$  – простір вимірних випадкових процесів  $\varphi(t)$ ,  $t \leq t_0$ , таких, що  $\varphi^{t_0} \in X$  з ймовірністю 1, і таких, що при кожному  $t$ ,  $\varphi(t)$  не залежить від приростів вінерового процесу  $\{w(s) - w(t_0), s \geq t_0\}$ . Початковий відрізок  $\varphi$  в (6) належить  $X_{t_0}$ .

Позначимо через  $\mathcal{R}_{t_0} \equiv \sigma\{\varphi(t) | t \leq t_0\}$ , а через  $\mathcal{R}_t \equiv \mathcal{R}_{t_0} \vee \mathcal{F}_t$ .

Справедлива наступна лема [6]:

**Лема 1.** *Нехай при  $t \geq t_0$   $\{x(\cdot)\}$  –  $R_t$ -прогресивно вимірний, без розривів другого роду, неперервний справа та функція  $x^{t_0}(\cdot, \omega) \in X$  з ймовірністю 1.*

*Тоді для  $t \geq t_0$  маємо, що  $x^t \in X$  з ймовірністю 1, і процес  $x^t$  –  $\mathcal{R}_t$ -прогресивно вимірний, без розривів другого роду та неперервний справа.*

**Означення 1.** Стохастичний процес  $\{x(t) = x(t, \omega), t \in (-\infty, T]\}$  називається *сильним розв'язком* задачі (1)-(3), якщо  $x(t)$  прогресивно вимірний відносно  $\mathcal{R}_t$  при  $t \leq T$ , відрізки траєкторій процесу  $x^t \in X$  при  $t \in [t_0, T]$ ,  $x^{t_0} = \varphi$  м.н. і

$$x(t) = x(s) + \int_s^t a(\tau, x^\tau, \xi(\tau)) d\tau + \int_s^t b(\tau, x^\tau, \xi(\tau)) dw(\tau) \quad (4)$$

виконується з ймовірністю 1 для всіх  $s \in [t_k, t_{k+1})$ ,  $t \in (s, t_{k+1})$  та для  $t_k \geq t_0$ :

$$x(t_k) = x(t_k-) + g(t_k-, x^{t_k-}, \xi(t_k), \eta_k) \quad (5)$$

Припустимо, що

- 1) функціонали  $a : R \times X \rightarrow R^n$ ,  $b : R \times X \rightarrow M_n^n(R^n)$ ,  $g : R \times X \times Y \times \mathbf{H} \rightarrow R^n$  вимірні за сукупністю змінних;

2) існує стала  $L > 0$  така, що

$$|a(t, \varphi_1, y) - a(t, \varphi_2, y)| + |b(t, \varphi_1, y) - b(t, \varphi_2, y)| + |g(t, \varphi_1, y, h) - g(t, \varphi_2, y, h)| \leq L \|\varphi_1 - \varphi_2\|_X \quad (6)$$

для  $\forall \varphi_1, \varphi_2 \in X, \forall t \in [t_0, T], y \in \mathbf{Y}, h \in \mathbf{H}$ ;

3) існує стала  $C > 0$

$$|a(t, \varphi, y)| + |b(t, \varphi, y)| + |g(t, \varphi, y, h)| \leq C(1 + \|\varphi\|_X) \quad (7)$$

для  $\forall \varphi \in X, \forall t \in [t_0, T]$  та  $y \in \mathbf{Y}, h \in \mathbf{H}$ .

Тоді згідно [9] існує єдиний сильний розв'язок задачі (1)-(3) з точністю до стохастичної еквівалентності.

При  $\xi(t_0) = y, \eta_{k_0} = h$  та  $x^{t_0} = \varphi \in X$  позначимо через  $x^t(s, \varphi, y, h), t \geq s$  історію процесу  $x(t), t \in [t_0, \infty)$  на відрізку  $[s, t]$ .

Для спрощення викладок вважатимемо, що  $\xi(t)$  – однорідний ланцюг Маркова зі скінченною кількістю станів. Згідно [3, 10]  $\{x^t(s), \xi(t)\}$  є марковським процесом, в якому випадкова складова  $x(t) \in X$  характеризує зміни вектора стану системи, а  $\xi(t)$  – випадкові зміни її структури з врахуванням ланцюга Маркова  $\{\eta_k, k \geq 0\}$ , що входить як аргумент у функцію відображення  $g(\cdot, \cdot, \cdot, \eta_k)$ . Цим і пояснюється означення системи (4) як системи випадкової структури.

## 2. Основні означення стійкості розв'язків дифузійних динамічних систем випадкової структури зі всією передісторією

Позначимо через  $P_k((y, h), A \times B)$  перехідну ймовірність ланцюга Маркова  $\{\xi(t_k), \eta_k\}$  на  $k$ -му кроці:

$$P_k((y, h), A \times B) \equiv P(\xi(t_{k+1}) \in A, \eta(t_{k+1}) \in B | \xi(t_k) = y, \eta(t_k) = h),$$

при всіх  $t_k \geq t_0, (y, h) \in \mathbf{Y} \times \mathbf{H}$

Далі введемо в розгляд функцію

$$P_k((x, y, h), X \times A \times B) \equiv$$

$$P(x^{t_{k+1}}(t_k, \varphi, y_0, h_0) \in X_1, \xi(t_{k+1}) \in A, \eta(t_{k+1}) \in B |$$

$$x^{t_k}(t_{k-1}, \varphi, y_0, h_0) = x, \xi(t_k) = y, \eta(t_k) = h),$$

при всіх  $t_k \in S \cup \{t_0\}, k \in \mathbf{N} \cup \{0\}, \varphi \in X$  і борелевих  $A \subset \mathcal{B}_{\mathbf{Y}}, B \subset \mathcal{B}_{\mathbf{H}}$ .

**Означення 2.** Дискретний оператор Ляпунова-Красовського  $(lv_k)(\psi, y, h)$  на послідовності вимірних скалярних функцій  $v_k(\psi, y, h) : X \times \mathbf{Y} \times \mathbf{H} \rightarrow R, k \in \mathbf{N} \cup \{0\}$ , для ДДСВС (4) з зовнішніми марковськими перемикаваннями (5) визначимо рівністю

$$(lv_k)(x, y, h) \equiv \int_{X \times \mathbf{Y} \times \mathbf{H}} P_k(x, y, h)(dl \times du \times dz) v_k(l, u, z) - v_k(x, y, h).$$

**Означення 3.** Якщо  $t_k = k\beta$  для всіх  $k \in \mathbf{N}$  і при деякому  $\beta > 0$  відображення  $a, b, g$  не залежать від  $t$ , процес  $\xi(t)$  і ланцюг Маркова  $\eta_k$  однорідні, то систему (4)-(5) назвемо автономною.

У випадку автономної системи (4)-(5) можна нехтувати індексом  $k$  в функції  $P_k((x, y, h), X_1 \times A \times B)$  і дискретний оператор Ляпунова-Красовського слід визначити рівністю

$$(lv)(x, y, h) := \int_{X \times Y \times H} P(x, y, h)(dl \times du \times dz) v(l, u, z) - v(x, y, h).$$

**Означення 4.** Функціоналом Ляпунова-Красовського для системи випадкової структури (4) назвемо послідовність невід'ємних функцій  $v_k(\varphi, y, h), k \geq 0$ , для яких виконані умови:

- 1) при всіх  $k \geq 0, y \in \mathbf{Y}, h \in \mathbf{H}, \varphi \in X$  визначений дискретний оператор Ляпунова-Красовського  $(lv_k)(\varphi, y, h)$ ;
- 2) при  $r \rightarrow \infty$

$$\bar{v}(r) \equiv \inf_{\substack{k \in N, y \in Y \\ h \in H, \|\varphi\|_X \geq r}} v(\varphi, y, h) \rightarrow +\infty;$$

- 3) при  $r \rightarrow 0$  маємо

$$\underline{v}(r) \equiv \sup_{\substack{k \in N, y \in Y \\ h \in H, \|\varphi\|_X \geq r}} v(\varphi, y, h) \rightarrow 0,$$

причому  $\bar{v}(r)$  і  $\underline{v}(r)$  – неперервні і монотонні.

Будемо досліджувати стійкість тривіального розв'язку системи (1)-(3)

**Означення 5.** Розв'язок задачі (1)-(3) назвемо:

- стійким за ймовірністю, якщо для  $\forall \varepsilon_1 > 0, \varepsilon_2 > 0$  можна вказати таке  $\delta > 0$ , що з  $\|\varphi\|_X < \delta$  випливає нерівність

$$P \left\{ \sup_{T \geq t} \|x^t\|_X > \varepsilon_1 \right\} < \varepsilon_2 \quad (8)$$

при всіх  $y \in \mathbf{Y}, h \in \mathbf{H}$ ;

- асимптотично стійким за ймовірністю, якщо  $\forall \varepsilon > 0$  можна вказати таке  $\delta > 0$ , що з  $\|\varphi\|_X < \delta$ ,

$$\lim_{T \rightarrow \infty} P \left\{ \sup_{T \geq t} \|x^t\|_X > \varepsilon \right\} = 0 \quad (9)$$

при всіх  $y \in \mathbf{Y}, h \in \mathbf{H}$ ;

- $p$ -стійким ( $p > 0$ ), якщо для  $\forall \varepsilon > 0$  можна вказати таке  $\delta > 0$ , що при  $\|\varphi\|_X < \delta$

$$\mathbf{E} \|x^t\|_X < \varepsilon \quad (10)$$

при всіх  $y \in \mathbf{Y}, h \in \mathbf{H}$  ;

- асимптотично  $p$ -стійким, якщо система  $p$ -стійка і існує таке  $\delta > 0$ , що з  $\|\varphi\|_X < \delta$  випливає

$$\lim_{t \rightarrow \infty} \mathbf{E} \|x^t\|_X^p = 0. \quad (11)$$

При  $p=2$  маємо стійкість в середньому квадратичному (l.i.m.) (10) і асимптотичну стійкість в l.i.m. (11).

Якщо у відповідних означеннях покласти  $\delta = +\infty$ , то до відповідних означень стійкості додається термін "в цілому".

### 3. Загальні теореми про стійкість розв'язків дифузійних динамічних систем випадкової структури зі всією передісторією

Введемо позначення

$$|x(\cdot)|_{t_0}^*(t) \equiv \sup_{t_0 \leq s \leq t} |x(s)|$$

Одержимо спочатку оцінки розв'язку задачі (1)-(3) на інтервалах  $[t_k, t_{k+1})$  по значенням розв'язку в точках  $t_k, k \geq 0$ .

При доведенні будемо використовувати сталі, що виникають в таких нерівностях

$$\left| \sum_{i=1}^m a_i \right|^l \leq k_l^{(m)} \sum_{i=1}^m |a_i|^l, \quad l \geq 0, \quad (12)$$

$$\{a_i\} \subset R, \quad m = 1, 2, 3, 4; \quad k_l^{(m)} = m^{l-1} \vee 1.$$

А також нерівність Букхольдера-Девіса-Ганді [7]:

$$\mathbf{E} \left| \int_{t_0}^{\cdot} \psi(s) dw(s) \right|_{t_0}^{*l} (t) \leq c_{11} \mathbf{E} \left( \int_{t_0}^t |\psi(s)|^2 ds \right)^{l/2} \quad (13)$$

для будь-яких  $\mathcal{F}_t$ -узгоджених процесів  $\psi(t, \omega)$ , таких, що  $\int_0^T \psi^2(t) dt < \infty$  майже напевне.

**Лема 2.** *Нехай для ДДСВС виконується умова Ліпшица (6) і умова рівномірної обмеженості (7).*

*Тоді при всіх  $k \geq 0$  для сильного розв'язку задачі Коші (1)-(3) має місце нерівність*

$$\mathbf{E} \left\{ |x(\cdot)|_{t_k}^{*2}(t_{k+1}) \right\} \leq 15(1 + 2L^2) \left[ \mathbf{E} |x(\cdot)|_{t_0}^{*2}(t_k) + 2C^2(t_{k+1} - t_k) \right] \times \exp \{ 5L^2((t_{k+1} - t_k)^2 + 4)(t_{k+1} - t_k) \}. \quad (14)$$

**Доведення.** При всіх  $t \in [t_k, t_{k+1})$ ,  $t_k > t_0$  з (4) легко одержати нерівність

$$|x(t)| \leq |x(t_k)| + \int_{t_k}^t |a(\tau, x^\tau, \xi(\tau), \cdot) - a(\tau, 0, \xi(\tau))| d\tau + \int_{t_k}^t |a(\tau, 0, \xi(\tau))| d\tau + \left| \int_{t_k}^t b(\tau, x^\tau, \xi(\tau)) - b(\tau, 0, \xi(\tau)) dw(\tau) \right| + \left| \int_{t_k}^t b(\tau, 0, \xi(\tau)) dw(\tau) \right|.$$

Піднесемо до квадрату обидві частини одержаної нерівності, обчислимо  $\sup$  від одержаного виразу. Використовуючи (12), (13), (6) та (7) матимемо

$$\mathbf{E} \left\{ |x(\cdot)|_{t_k}^{*2}(t_{k+1}) \right\} \psi(t, \omega) \leq 5 \left[ E \|x^{t_k}\|_X^2 + 2C^2(t_{k+1} - t_k) + L^2((t_{k+1} - t_k)^2 + 4) \right] \times$$

$$\times \int_{t_k}^t E \left\{ |x(\cdot)|_{t_k^*}^2(\tau) / \mathcal{F}_{t_k} \right\} d\tau \Big].$$

Використовуючи нерівність Гронуолла [8], легко побачити, що

$$E \left\{ |x(\cdot)|_{t_k^*}^2(t_{k+1}) / \mathcal{F}_{t_k} \right\} \leq 5 \left[ E \left\{ |x^{t_k}|^2 / \mathcal{F}_{t_k} \right\} + 2C^2(t_{k+1} - t_k) \right] \times \\ \times e^{5L^2((t_{k+1}-t_k)^2+4)(t_{k+1}-t_k)}. \quad (15)$$

При  $t = t_{k+1}$  сильний розв'язок задачі (1)-(3)

$$x(t_{k+1}) = x(t_{k+1}-) + g(t_{k+1}-, x^{t_{k+1}}, \xi(t_{k+1}), \eta_{k+1})$$

задовольняє нерівність

$$E \left\{ |x(t_{k+1})|^2 / \mathcal{F}_{t_k} \right\} \leq 3 \left[ E \left\{ |x(t_{k+1}-)|^2 / \mathcal{F}_{t_k} \right\} + E \left\{ |g(t_{k+1}, x^{t_{k+1}-}, \xi(t_{k+1}-), \eta_{k+1}) - \right. \right. \\ \left. \left. - g(t_{k+1}, 0, \xi(t_{k+1}-), \eta_{k+1})|^2 / \mathcal{F}_{t_k} \right\} + E \left\{ |g(t_{k+1}, 0, \xi(t_{k+1}-), \eta_{k+1})|^2 / \mathcal{F}_{t_k} \right\} \right] \leq (16) \\ \leq 3 \left[ (1 + 2L^2) E \left\{ |x(\cdot)|_{t_k^*}^2(t_{k+1}) / \mathcal{F}_{t_k} \right\} + C^2 \right].$$

Оскільки випадкова величина  $|x(\cdot)|_{t_k^*}^2(t_{k+1})$  не залежить від подій  $\sigma$ -алгебри  $\mathcal{F}_{t_k}$ , то

$$E \left\{ |x(\cdot)|_{t_k^*}^2(t_{k+1}) / \mathcal{F}_{t_k} \right\} = E \left\{ |x(\cdot)|_{t_k^*}^2(t_{k+1}) \right\}.$$

Підставляючи (15) в (16), одержимо (13). Лема 1 доведена.

Надалі використовуватимемо наступне позначення

$$k_0 = \begin{cases} \sup \{k \in N : t_k \leq t\}, & t \geq t_1, \\ 0, & t \in [0, t_1) \end{cases}$$

**Теорема 1.** *Нехай:*

- 1) виконується умова Ліпшица (6) ;
- 2) існують функціонали Ляпунова-Красовського такі, що в силу системи (4) виконується нерівність

$$(lv_k)(\varphi, y, h) \leq -a_k(\varphi, y, h) \quad (17)$$

$$k \geq 0, \varphi \in X, y \in Y, h \in \mathbf{H};$$

- 3) довжина інтервалів  $[t_k, t_{k+1})$  не перевищує  $\Delta > 0, k \geq 0$ .

Тоді розв'язок задачі (1)-(3) асимптотично стійкий за ймовірністю в цілому.

**Доведення.** Позначимо через  $\mathcal{F}_{t_k}$  мінімальну  $\sigma$ -алгебру, відносно якої вимірні  $\xi(t)$  при всіх  $t \in [t_0, t_k)$  і  $\eta_n$  при  $n \leq k$ . Тоді умовне математичне сподівання обчислимо за формулою [4]

$$E \left\{ v_{k+1}(x^{t_{k+1}}, \xi(t_{k+1}), \eta_{k+1}) / \mathcal{F}_{t_k} \right\} =$$

$$= \int_{X \times Y \times H} P_k((\varphi, y, h) (dl \times dl \times dz) v_{k+1}(l, u, z)) \Big|_{\varphi=x^{t_k}, y=\xi(t_k), \eta=\eta_k} \quad (18)$$

Далі за означенням дискретного оператора Ляпунова-Красовського одержимо

$$\begin{aligned} E \{v_{k+1}(x^{t_{k+1}}, \xi(t_{k+1}), \eta_{k+1}) / \mathcal{F}_{t_k}\} = \\ = v_k(x^{t_k}, \xi(t_k), \eta_k) + (lv_k)(x^{t_k}, \xi(t_k), \eta_k) \leq \bar{v}(\|x^{t_k}\|_X) \end{aligned} \quad (19)$$

З леми 1 і властивостей функції  $\bar{v}$  випливає існування умовного математичного сподівання.

Використовуючи (19), запишемо дискретний оператор Ляпунова-Красовського

$$\begin{aligned} (lv_k)(x^{t_k}, \xi(t_k), \eta_k) = E \{v_{k+1}(x^{t_{k+1}}, \xi(t_{k+1}), \eta_{k+1}) / \mathcal{F}_{t_k}\} - \\ - v_k(x^{t_k}, \xi(t_k), \eta_k) \leq -a_k(x^{t_k}, \xi(t_k), \eta_k) \leq 0. \end{aligned} \quad (20)$$

Тоді при  $k \geq 0$  має місце

$$E \{v_{k+1}(x^{t_{k+1}}, \xi(t_{k+1}), \eta_{k+1}) / \mathcal{F}_{t_k}\} \leq v_k(x^{t_k}, \xi(t_k), \eta_k)$$

А це означає, що послідовність випадкових величин  $v_k(x^{t_k}, \xi(t_k), \eta_k)$  представляє собою супермартигал відносно  $\mathcal{F}_{t_k}$  [1].

Далі, взявши математичне сподівання від обох частин нерівності (19), просумувавши по  $k$  від  $n \geq k_0$  до  $N$ , матимемо

$$\begin{aligned} E \{v_{N+1}(x^{t_{N+1}}, \xi(t_{N+1}), \eta_{N+1})\} - E \{v_n(x^{t_n}, \xi(t_n), \eta_n)\} = \\ = \sum_{k=n}^N E \{lv_k(x^{t_k}, \xi(t_k), \eta_k)\} \leq - \sum_{k=n}^N E \{a_k(x^{t_k}, \xi(t_k), \eta_k)\} \leq 0 \end{aligned} \quad (21)$$

Далі легко побачити

$$\begin{aligned} \mathbf{P} \left\{ \sup_{t \geq t_0} \|x^t(t_0, \varphi, y, h)\|_X > \varepsilon_1 \right\} = \mathbf{P} \left\{ \sup_{n \in \mathbf{N}} \sup_{t_{k_0+n-1} \leq t \leq t_{k_0+n}} \|x^t(t_0, \varphi, y, h)\|_X > \varepsilon_1 \right\} \leq \\ \leq P \left\{ \sup_{n \in \mathbf{N}} x^{t_{k_0+n-1}}(t_0, \varphi, y, h) > \varepsilon_1 \right\} \leq \\ \leq P \left\{ \sup_{n \in \mathbf{N}} v_{k_0+n-1}(x^{t_{k_0+n-1}}, \xi(t_{k_0+n-1}), \eta_{k_0+n-1}) \geq \bar{v}(\varepsilon_1) \right\} \end{aligned} \quad (22)$$

Якщо  $\|x^{t_k}\| \geq r$ , то

$$\sup_{k \geq k_0, \|x^{t_k}\| \geq r} v_k(x^{t_k}, \xi(t_k), \eta_k) \geq \inf_{\substack{k \geq k_0, y \in Y, \\ h \in H, \|\varphi\| \geq r}} v_k(\varphi, y, h) = \bar{v}(r).$$

Використовуючи нерівність для невід'ємних супермартигалів [5] для оцінки правої частини (21) маємо:

$$\mathbf{P} \left\{ \sup_{n \in \mathbf{N}} v_{k_0+n-1}(x^{t_{k_0+n-1}}, \xi(t_{k_0+n-1}), \eta_{k_0+n-1}) \geq \bar{v}(\varepsilon_1) \right\} \leq$$

$$\leq \frac{1}{\bar{v}(\varepsilon_1)} v_{k_0}(\varphi, y, h) \leq \frac{\bar{v}(x^t)}{\bar{v}(\varepsilon_1)}. \quad (23)$$

Із врахуванням (23) нерівність (22) дає можливість гарантувати виконання означення (8) стійкості за ймовірністю в цілому.

З (19) випливає оцінка

$$\begin{aligned} & E \{v_{N+1}(x^{t_{N+1}}, \xi(t_{N+1}), \eta_{N+1})\} \leq \\ & \leq v_{k_0}(\varphi, y, h) - \sum_{k=k_0}^N E \{a_k(x_{t_k}, \xi(t_k), \eta_k)\} \leq v_{k_0}(\varphi, y, h) \end{aligned} \quad (24)$$

при всіх  $N > k_0$ ,  $y \in \mathbf{Y}$ ,  $h \in \mathbf{H}$ ,  $\varphi \in X$ .

Зауважимо, що послідовність  $a_k, k \geq 0$  представляє собою функціонали Ляпунова–Красовського. А отже, існують [1,11] неперервні строго монотонні функції  $\underline{a}(r)$  і  $\bar{a}(r)$ , рівні нулю при  $r = 0$  і такі, що

$$\underline{a}(\|\varphi\|_X) \leq a_k(\varphi, y, h) \leq \bar{a}(\|\varphi\|_X)$$

для  $k \in \mathbf{N}$ ,  $y \in \mathbf{Y}$ ,  $h \in \mathbf{H}$ ,  $\varphi \in X$ .

Таким чином із збіжності ряду в лівій частині (24) випливає збіжність ряду

$$\sum_{k=k_0}^{\infty} E \{ \bar{a}(\|x^{t_k}(t_0, \varphi, y, h)\|_X) \}$$

для  $\forall t_0 \geq 0$ ,  $y \in \mathbf{Y}$ ,  $h \in \mathbf{H}$ ,  $\varphi \in X$ .

Тоді, із врахуванням  $\underline{a}(r)$  і рівності  $\underline{a}(0) = 0$  одержимо

$$\lim_{k \rightarrow \infty} \|x^{t_k}(t_0, \varphi, y, h)\|_X = 0.$$

Звідси випливає прямування до нуля за ймовірністю послідовності  $\bar{v}(\|x^{t_k}(t_0, \varphi, y, h)\|_X)$  при  $k \rightarrow \infty$  для всіх  $t_0 \geq 0$ ,  $y \in \mathbf{Y}$ ,  $h \in \mathbf{H}$ ,  $\varphi \in X$ .

Таким чином з властивостей функціоналу Ляпунова–Красовського невід’ємний супермартинал  $v(x^{t_k}, \xi(t_k), \eta_k)$  при  $k \rightarrow \infty$  прямує до нуля за ймовірністю при всіх реалізаціях процесу  $\xi(t, \omega)$  і послідовності  $\eta_k$ .

Далі, невід’ємний обмежений зверху супермартинал має границю з ймовірністю 1 [3].

Використовуючи лему 1 одержимо асимптотичну стійкість в за ймовірністю в цілому розв’язку задачі (1)-(3). Теорема 1 доведена.

**Теорема 2.** *Нехай виконуються умови теореми 1, причому функціонали Ляпунова–Красовського  $\{v_k, k \geq 0\}$ ,  $\{a_k, k \geq 0\}$  задовольняють нерівності*

$$c_1 |\varphi(0)|^2 \leq v_k(\varphi, y, h) \leq c_2 \|\varphi\|_X^2 \quad (25)$$

$$c_3 |\varphi(0)|^2 \leq a_k(\varphi, y, h) \leq c_4 \|\varphi\|_X^2, \quad (26)$$

при деяких  $c_i > 0$ ,  $i = \overline{1,4}$  для всіх  $\forall k \in \mathbf{N}$ ,  $y \in \mathbf{Y}$ ,  $h \in \mathbf{H}$ ,  $\varphi \in X$ .

Тоді розв’язок задачі (1)-(3) асимптотично стійкий в середньому квадратичному в цілому.



**Доведення.** Використовуючи (21) для  $n = k_0$ , в силу (25) легко одержати наступні нерівності

$$\begin{aligned} E \left\{ \|x^{t_{N+1}}\|_X^2 \right\} &\leq \frac{1}{c_1} E \left\{ v_{N+1} (x^{t_{N+1}}, \xi(t_{N+1}), \eta_{N+1}) \right\} \leq \\ &\leq \frac{1}{c_1} E \left\{ v_{k_0} (\varphi, \xi(t_{k_0}), \eta_{k_0}) \right\} \leq \frac{c_2}{c_1} \|\varphi\|_X^2 \end{aligned}$$

для всіх  $N > k_0$ ,  $\varphi \in X$  і початкових розподілах випадкового вектора  $\{\xi(t_{k_0}), \eta_{k_0}\}$ .

Звідси впливає стійкість в середньому квадратичному розв'язку задачі(1)-(3)

Використовуючи (21), (25) і (26) можна одержати нерівність

$$\begin{aligned} \sum_{k=k_0}^N E \left\{ \|x^{t_{N+1}}\|_X^2 \right\} &\leq \frac{1}{c_3} \sum_{k=k_0}^N E \left\{ a_k (\varphi, \xi(t_k), \eta_k) \right\} \leq \\ &\leq \frac{1}{c_3} E \left\{ v_{k_0} (\varphi, \xi(t_{k_0}), \eta_{k_0}) \right\} \leq \frac{c_2}{c_3} \|\varphi\|_X^2 \end{aligned}$$

Ця нерівність гарантує збіжність ряду, членами якого виступають  $E\{\|x^{t_{N+1}}\|_X^2\}$  для будь-яких початкових даних  $x^{t_{k_0}} = \varphi$  і початковому розподілі випадкового вектора  $\{\xi(t_{k_0}), \eta_{k_0}\}$ .

Таким чином,

$$\lim_{k \rightarrow \infty} E \|x^{t_k}\|_X^2 = 0$$

при всіх  $t_0 \geq 0$ , що і доводить теорему 3.

**Наслідок 1.** Якщо виконуються умови теореми 2 і має місце нерівність (23), то розв'язок задачі Коші (1)-(3) стійкий в l.i.m. в цілому.

1. Андреева Б.А., Колмановский В.Б., Шайхет Л.С. Управление системами с последействием. – М.: Наука, 1992. – 333 с.
2. Кац И.Я. Метод функций Ляпунова в задачах устойчивости и стабилизации систем случайной структуры – Екатеринбург: УГАПС, 1998. – 222 с.
3. Дынкин Е.Б. Марковские процессы – М.: Физматгиз, 1969. – 859 с.
4. Гизман И.И., Скороход, А.В. Стохастические дифференциальные уравнения и их применения – Киев: Наукова думка, 1982. – 612 с.
5. Korolyuk V.S., Limnios N. Markov additive processes in a phase merging scheme//Theory Stochastic Processes. – 2002. – vol. 8, №24. – pp. 213 – 226.
6. Mizel V., Trutzer V. Stochastic hereditary equations: existence and asymptotic stability//Journal of Integral Equations . – 1984. – Vol.7. – pp. 1-72.
7. Ikeda N., Watanabe S. Stochastic Differential equations – Sijthoff and Noodhoff, 1980. – 175 p.
8. Биллингсли П. Сходимость вероятностных мер – М.:Наука, 1977. – 352 с.
9. Антонюк С.В., Ясинский В.К. Существование l-го момента решения стохастического дифференциально-функционального уравнения со всей предысторией // Кибернетика и системный анализ. – 2008. – Вып. 4. – С.141-151.
10. Антонюк С.В., Ясинский В.К. Устойчивость решений стохастических дифференциально-функциональных уравнений Ито-Скорохода со всей предысторией // Кибернетика и системный анализ. – 2009. – Вып.1 – С. 126-135.

Одержано 10.10.2013