

УДК 621.91.06

А.А. Оргиян, профессор, д-р техн. наук,**И.М. Творищук, инженер***Одесская государственная академия строительства и архитектуры,**ул. Дидрихсона, 4, г.Одесса, Украина**bib@ogasa.org.ua***ПАРАМЕТРИЧЕСКИЕ РЕЗОНАНСЫ ПРИ ПРЕРЫВИСТОМ РЕЗАНИИ**

Изучены условия развития параметрических резонансов в замкнутой динамической системе станка при прерывистом резании.

Ключевые слова: *параметрические резонансы, коэффициент связанности, динамические характеристики процесса резания, кусочно-постоянное возбуждение колебаний.*

При тонком точении (расточивании) часто возникает необходимость обработки прерывистых поверхностей. Обобщая результаты исследований по обработке прерывистых поверхностей следует отметить, что многие из этих результатов не учитывают основные положения динамики станков, в частности – замкнутость упруго-диссипативной инерционной системы (УДИС) на процесс резания, а также динамическую характеристику процесса резания (ДХР) [1]. Однако, математические модели прерывистого резания без учета этих положений, не отражают в полной мере особенности динамических взаимодействий [2,3]. Закономерности возбуждения параметрических колебаний развиты в данной работе.

Периодические прерывания процесса резания, приводящие к чередованию замкнутых и незамкнутых состояний динамической системы, являются источниками интенсивных силовых и параметрических воздействий на УДИС. В незамкнутом состоянии система характеризуется параметрами УДИС, в частности, ее декрементом колебаний δ . Декремент колебаний в замкнутом состоянии может быть выражен через параметры звеньев и коэффициент связанности УДИС с процессом резания.

Рассмотрим простейшую УДИС, замкнутую на процесс резания [3]

$$\begin{aligned} m \frac{d^2 y}{dt^2} + b \frac{dy}{dt} &= cy = k_1 P, \\ T_p \frac{dP}{dt} + P &= -k_2 k_p y, \end{aligned} \quad (1)$$

где y – перемещение режущей кромки инструмента относительно обрабатываемой детали; P – главная составляющая силы резания; m – приведенная масса УДИС; b – коэффициент демпфирования УДИС; c – жесткость УДИС в направлении действия главной составляющей силы резания; $T_p = a/V$ – постоянная времени стружкообразования, a – толщина стружки, V – скорость резания; $k_p = k \cdot d$ – коэффициент резания, k – удельная сила резания, d – ширина стружки; k_1, k_2 – коэффициенты, зависящие от ориентации силы резания относительно главных осей жесткости УДИС; при совпадении направлений силы резания и главных осей жесткости $k_1 = k_2 = 1$.

Используя подстановки

$$\omega_1 = \sqrt{\frac{c}{m}} \quad \text{и} \quad \tau = \omega_1 t,$$

запишем (1) в виде

$$\begin{aligned} \frac{d^2 y}{d\tau^2} + \frac{b}{m\omega_1^2} \cdot \frac{dy}{d\tau} + \frac{c}{m\omega_1^2} y &= \frac{P}{m\omega_1^2}, \\ T_p \omega_1 \cdot \frac{dP}{d\tau} + P &= -k_p y, \end{aligned} \quad (2)$$

где ω_1 – собственная частота УДИС, τ – безразмерное время. Обозначая $\theta = T_p \omega_1$ – безразмерная постоянная стружкообразования, $k = \frac{b}{m\omega_1}$ – безразмерный коэффициент диссипации, запишем (2) в виде

$$\begin{aligned} \frac{d^2 y}{d\tau^2} + k \frac{dy}{d\tau} + y &= \frac{P}{c}, \\ \theta \frac{dP}{d\tau} + P &= -k_P y. \end{aligned} \quad (3)$$

Дифференцируя первое уравнение из (3) и подставив во второе, получаем

$$\theta \frac{d^3 y}{d\tau^3} + (1 + \theta \cdot k) \frac{d^2 y}{d\tau^2} + (\theta + k) \frac{dy}{d\tau} + (1 + \gamma) y = 0, \quad (4)$$

где $\gamma = k_P / c$ – коэффициент связанности.

Подставим в уравнении движения одномерной динамической системы (4) решение, описывающее переходный процесс, в виде

$$y = \exp\left(-\frac{\delta\tau}{2\pi}\right) \sin \omega\tau,$$

где ω – частота возбуждения.

Исключая из уравнений гармонического баланса ω , получим равенство для определения декремента колебаний замкнутой системы

$$\theta\delta^3 - 2\pi(1 + \theta k)\delta^2 + \pi^2(\theta + \theta^{-1} + 3k + \theta k^2)\delta - \pi^3\Delta\gamma = 0, \quad (5)$$

где $\Delta\gamma = \gamma_0 - \gamma$ – запас устойчивости системы, а γ_0 – граничное значение коэффициента связанности.

Пренебрегая членами, содержащими δ^3 и δ^2 , а также k и k^2 по сравнению с $\theta + \theta^{-1}$, получим расчетную формулу для логарифмического декремента колебаний замкнутой динамической системы

$$\delta = \frac{\pi\Delta\gamma}{\theta + \theta^{-1}}. \quad (6)$$

Исследуем параметрические резонансы при возмущенном значении коэффициента резания $k_P\Phi(t)$, где функция прерывания (рисунок 1) задана соотношениями

$$\phi(t) = \begin{cases} 0 & \text{при } jT_B < (j+g)T_B \\ 1 & \text{при } (j+g)T_B < t < (j+1)T_B \end{cases} \quad (j = 0, 1, 2, \dots) \quad (7)$$

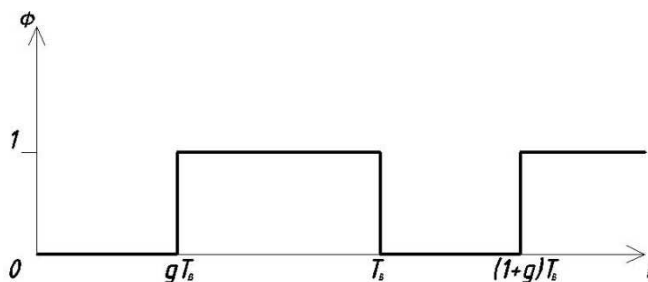


Рисунок 1 – Функция прерываний процесса резания

Здесь $0 < g < 1$ – параметр временной формы возмущения, определяемый отношением продолжительности прерывания процесса резания к периоду T_B возбуждающего воздействия. Для того, чтобы последующая процедура сшивания решений была не слишком громоздкой, и учитывая, что $\theta + \theta^{-1} \geq 2$, присвоим параметру диссипации значение

$$k^* = \Delta\gamma \quad (8)$$

ограничившись уравнением движения второго порядка

$$\frac{d^2 y}{d\tau^2} + k^* \frac{dy}{d\tau} + [1 + \gamma\Phi(t)]y = 0. \quad (9)$$

Функцию $\Phi(t)$ определяем равенствами (7), подставив в них безразмерное время τ и безразмерный период $T_1 = \omega_1 T_B$. Величина T_1 пропорциональна отношению собственной частоты ω_1 к частоте возмущения ω_B , а отношение ω_1 / ω_B обычно рассматривают при исследовании параметрических резонансов. Выполнив подстановку Эйлера

$$y = u \exp\left(-\frac{k^* \tau}{2}\right), \tag{10}$$

получим для функции $u(\tau)$ уравнение Хилла стандартного вида с кусочно-постоянным возмущением

$$\ddot{u} + v^2 [1 - 2\varepsilon \Phi_1(\tau)] u = 0, \tag{11}$$

где введены квадрат приведенной частоты

$$v^2 = 1 + \frac{\gamma}{2} - \left(\frac{k^* \tau}{2}\right)^2; \tag{12}$$

коэффициент возбуждения

$$2\varepsilon = \frac{\gamma}{2(1+\gamma)}; \tag{13}$$

и симметризованная функция прерывания

$$\Phi_1(\tau) = 1 - 2\Phi(t) = \begin{cases} 1 & n\pi \leq \tau < (j+g)T_B \\ 0 & (j+g)T_B < \tau < (j+1)T_B \end{cases} \quad (j = 1, 2, 3, \dots) \tag{14}$$

Помечая функцию u индексами, соответствующими значениям $\Phi_1(\tau)$, запишем условия сшивания решения

$$\begin{aligned} u_1(gT_1) &= u_{-1}(gT_1); & u_{-1}(gT_1) &= S u_1(0); \\ \dot{u}_1(gT_1) &= \dot{u}_{-1}(gT_1); & \dot{u}_{-1}(gT_1) &= S \dot{u}_1(0). \end{aligned} \tag{15}$$

Величина S , описывающая нарастание решения уравнения (11) за период возмущения, удовлетворяет характеристическому уравнению

$$S^2 + 2SN + 1 = 0, \tag{16}$$

$$\begin{aligned} N &= \cos \left[gvT_1(1+2\varepsilon)^{\frac{1}{2}} \right] \cos \left[(1-g)vT_1(1-2\varepsilon)^{\frac{1}{2}} \right] \sin \left[gvT_1(1+2\varepsilon)^{\frac{1}{2}} \right] \cdot \\ &\cdot \sin \left[(1-g)vT_1(1-2\varepsilon)^{\frac{1}{2}} \right] / (1-4\varepsilon^2)^{\frac{1}{2}}. \end{aligned} \tag{17}$$

Учитывая зависимость (10), получаем условие устойчивости

$$|N| < ch\left(\frac{k^* T_0}{2}\right) \tag{18}$$

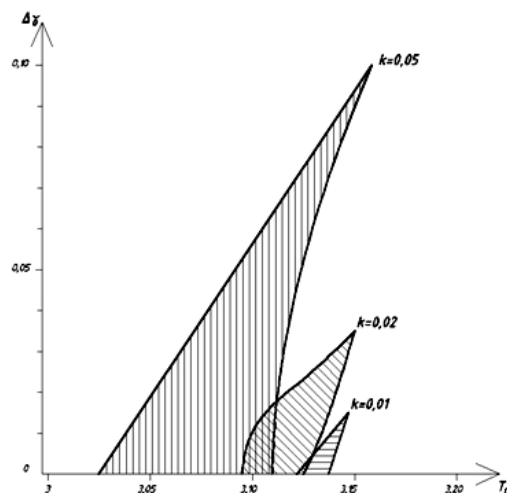


Рисунок 2 - Области главного параметрического резонанса при кусочно-постоянном возбуждении коэффициента связанности динамической системы ($\theta=1$; $g=0.5$)

Рационально представить свойства параметрических резонансов динамической системы в плоскости параметров $T_1, \Delta\gamma$. Примером такого представления результатов расчетов является рисунке 2, где показан главный параметрический резонанс при $g = 0.5$ для трех значений k . Наблюдаемое расширение области параметрической неустойчивости на шкале частот при уменьшении запаса устойчивости $\Delta\gamma$ исходной стационарной системы вполне естественно. Максимально возможное

значение $\Delta\gamma$ равно значению γ_0 , возрастающему вместе с k . При $\Delta\gamma \rightarrow \gamma_0$ обращается в нуль γ_0 , то есть разрывается обратная связь в динамической системе. Поэтому прерывания процесса резания перестают влиять на УДИС, и область неустойчивости на шкале при $\Delta\gamma \rightarrow \gamma_0$ считается в точку. Параметрические резонансы при прерывистом резании несколько иначе представлены в [3].

Библиографический список использованной литературы

1. Кудинов В.А. Динамика станков / В.А. Кудинов. — М.: Машиностроение, 1967. — 360 с.
2. Линчевский П.А. Задачи динамики в технологии машиностроения / П.А. Линчевский, А.А. Оргиян, В.М. Кобелев // Вісник інженерної академії України. — 2001. — № 3 (4.2). — С. 32–36.
3. Копелев Ю.Ф. Колебания при тонком растачивании прерывистых поверхностей / Ю.Ф. Копелев, А.А. Оргиян // Станки и инструменты. — 1972. — № 10. — С. 13–15.

Поступила в редакцию 23.03.2013 г.

Оргиян О.А., И.М. Творішук И.М. Параметричні резонанси при переривчастому різанні

Вивчені умови розвитку параметричних резонансів у замкнутій динамічній системі верстата при переривчастому різанні.

Ключові слова: параметричні резонанси, коефіцієнт зв'язаності, динамічні характеристики процесу різання, кусково-постійне порушення коливаль.

Orgiyan A.A., Tvorishuk I.M. Parametric resonances by discontinuous cutting

Conditions of parametric resonances development in a closed dynamic system of the machine during the discontinuous cutting are studied.

Keywords: parametric resonances, the coefficient of coupling, the dynamic characteristics of the cutting process, piecewise constant violation of the oscillations.