УДК 539.3

МЕЙШ В.Ф., д. фіз.-мат. н., професор АРНАУТА Н.В., к. фіз.-мат. н.

Інститут механіки ім. С.П.Тимошенка НАН України Національний університет біоресурсів і природокористування України

## ВИКОРИСТАННЯ АПРОКСИМАЦІЇ РІЧАРДСОНА ДЛЯ ЧИСЕЛЬНОГО МОДЕЛЮВАННЯ ДИНАМІЧНОЇ ПОВЕДІНКИ БАГАТОШАРОВИХ ДИСКРЕТНО ПІДКРІПЛЕНИХ ЦИЛІНДРИЧНИХ ОБОЛОНОК ПРИ НЕСТАЦІОНАРНИХ НАВАНТАЖЕННЯХ

Вступ. Особливістю створення сучасних шаруватих конструкцій полягає в проектуванні їх спільної форми разом з матеріалами, що потребує в свою чергу розробку теорії і методів розрахунку, які дозволяють в нерозривному зв'язку оцінювати напружено – деформований стан конструкцій заданої геометричної, з врахуванням неоднорідності, структури. Реалізація моделей неоднорідних оболонкових структур викликає необхідність вдосконалення і розвитку існуючих чисельних методів будівельної механіки, які є ефективними для розрахунку вказаних конструкцій.

Неоднорідна пружна структура з врахуванням дискретних включень представляє собою безпосередньо обшивку (багатошарову оболонку обертання) та набір дискретних повздовжньо — поперечних підкріплюючих ребер. Рівняння осесиметричних коливань багатошарових циліндричних оболонок з врахуванням дискретності підкріплень при динамічних навантаженнях є найбільш простою моделлю коливань вказаних структур.

В даній роботі розглядається постановка задачі нестаціонарної поведінки багатошарових дискретно підкріплених циліндричних оболонок, побудова чисельного алгоритму із застосуванням апроксимацій типу Річардсона та розв'язування вказаних задач і аналіз отриманих результатів.

Постановка задачі. Багатошарова циліндрична оболонка з врахуванням дискретності представляє собою багатошарову гладку циліндричну оболонку з жорстко-з'єднаними шарами і дискретними підкріплюючими кільцевими елементами. Покладається, що для розрахунку напружено – деформованого стану (НДС) пружної структури використовується варіант геометрично нелінійної теорії стержнів і оболонок типу Тимошенко. Підкріплюючі елементи розглядаються як набір криволінійних стержнів, які жорстко з'єднані з оболонкою. Для розрахунку приймається варіант теорії криволінійних стержнів типу Тимошенка.

За допомогою варіаційного принципу Рейсснера для динамічних процесів [1,2] отримано наступні системи рівнянь (рівняння осесиметричних коливань багатошарової неоднорідної пружної структури отримані як частинний випадок рівнянь [1]):

1) рівняння коливань власно багатошарової оболонки в гладкій області між відповідними дискретними ребрами

$$\frac{\partial T_{11}}{\partial t} + P_1 = I_1 \frac{\partial^2 U_1}{\partial t^2} + I_2 \frac{\partial^2 \varphi_1}{\partial t^2}; \qquad (1)$$

$$\frac{\partial \overline{T}_{13}}{\partial t} - \frac{T_{22}}{R} + P_3 = I_1 \frac{\partial^2 U_3}{\partial t^2};$$

$$\frac{\partial M_{11}^*}{\partial t} - T_{13} + m_1 = I_2 \frac{\partial^2 U_1}{\partial t^2} + I_3 \frac{\partial^2 \varphi_1}{\partial t^2},$$

$$\overline{T}_{13} = T_{13} + T_{11}\Theta_1; \quad M_{11}^* = M_{11} \pm h_{cm}T_{11};$$

2) рівняння коливань j – го кільцевого ребра в точках розривів  $x = x_j$ (точки проектування центрів ваги поперечного перерізу на приведену серединну поверхню гладкої багатошарової оболонки)

$$\begin{bmatrix} T_{11} \end{bmatrix}_{j} = \rho_{j} F_{j} \quad \frac{\partial^{2} u_{1}}{\partial t^{2}} \pm h_{cj} \frac{\partial^{2} \varphi_{1}}{\partial t^{2}} \quad , \\ \begin{bmatrix} \overline{T}_{13} \end{bmatrix}_{j} - \frac{T_{22j}}{R_{j}} = \rho_{j} F_{j} \frac{\partial^{2} u_{3}}{\partial t^{2}}, \tag{2}$$
$$\begin{bmatrix} M_{11} \end{bmatrix}_{j} = \rho_{j} F_{j} \left[ \pm h_{j} \left( \frac{\partial^{2} u_{1}}{\partial t^{2}} \pm h_{cj} \frac{\partial^{2} \varphi_{1}}{\partial t^{2}} \right) + \frac{I_{\kappa p j}}{F_{j}} \frac{\partial^{2} \varphi_{1}}{\partial t^{2}} \right],$$

де

$$(T_{11}, T_{22}, T_{13}) = \sum_{k} \int_{z} \sigma_{11}^{kz} \sigma_{22}^{kz} \sigma_{13}^{kz} dz , \quad (M_{11}) = \sum_{k} \int_{z} \sigma_{11}^{kz} dz$$
$$I_{1} = \sum_{k} \rho_{k} h_{k}, \quad I_{2} = \sum_{k} \rho_{k} h_{k} h_{ck}, \quad I_{3} = \sum_{k} \rho_{k} \frac{h_{k}}{12}.$$

В рівняннях (1) – (2) введено наступні позначення: x, t – просторова та часова координати відповідно, R – радіус приведеної серединної поверхні багатошарової оболонки;  $\rho_k$ ,  $\rho_j$  – щільності матеріалів відповідно k – го шару оболонки та j – го ребра;  $h_k$  - товщини відповідних шарів оболонки,  $h_{ck}$  - відстань від вихідної серединної поверхні до серединної поверхні k – го шару;  $h_{cj}$  – відстань від вихідної серединної поверхні до лінії центру ваги поперечного перерізу j-го ребра;  $x_j$  – координата лінії контакту j-го ребра з багатошаровою оболонкою;  $R_j, F_j$ ,  $I_{kpj}$  – геометричні параметри j – го ребра. В позначеннях для величин зусиль і моментів покладається, що  $\sigma_{11}^{kz}, \sigma_{22}^{kz}, \sigma_{13}^{kz}$  – напруження по товщині відповідно k – го шару,  $k = \overline{1, n}$ . Зв'язок між величинами напружень і компонентами деформацій вводиться згідно формул:

$$\sigma_{11}^{kz} = \frac{E_1^k}{1 - v_1^k v_2^k} (\varepsilon_{11}^{kz} + v_2^k \varepsilon_{22}^{kz}), \ \sigma_{22}^{kz} = \frac{E_2^k}{1 - v_1^k v_2^k} (\varepsilon_{22}^{kz} + v_1^k \varepsilon_{11}^{kz}), \ \sigma_{13}^{kz} = G_{13}^{kz} \varepsilon_{13}^{kz}, \quad (3)$$

де компоненти тензора деформацій в системі координат x, z мають вигляд:

$$\varepsilon_{11}^{kz} = \varepsilon_{11}^{k} + z\theta_{11}^{k}, \quad \varepsilon_{22}^{kz} = \kappa_2 u_3^{k}, \quad \varepsilon_{13}^{kz} = \varphi_1^{k} + \theta_1^{k},$$
$$\varepsilon_{11}^{k} = \frac{\partial u_1^{k}}{\partial x} + \frac{1}{2} [\theta_1^{k}]^2, \quad \vartheta_{11}^{k} = \frac{\partial \varphi_1^{k}}{\partial x}, \quad \theta_1^{k} = \frac{\partial u_3^{k}}{\partial x}, \quad k = \overline{1, n}.$$
(4)

Рівняння коливань (1) – (4) доповнюються відповідно природними граничними та початковими умовами.

Однією з складностей розв'язку крайових задач теорії підкріплених оболонок з врахуванням дискретного розміщення ребер є наявність розривних коефіцієнтів в рівняннях коливань. Згідно [1,2], шукаємо роз'язок на гладкій частині і "склеюємо" на лініях розриву . В розглянутій задачі лініями розривів є точки проектування центрів ваги поперечного перерізу відповідного j-го ребра на серединну поверхню обшивки.

**Чисельний алгоритм.** Для побудови різницевої схеми для розв'язку рівнянь (1)–(4) використовуються інтегро – інтерполяційний метод побудови скінчено – різницевих схем [3] для гіперболічних рівнянь. Згідно цього підходу, рівняння (1) представимо в наступному вигляді в області

$$\begin{cases} x_{l-1/2} \leq x \leq x_{l+1/2}, \ t_{n-1/2} \leq t \leq t_{n+1/2} \end{cases}$$

$$\int_{t_{n+1/2}}^{t_{n+1/2}} \int_{x_{l-1/2}}^{x_{l+1/2}} \frac{\partial T_{11}}{\partial x} dx dt = \int_{t_{n-1/2}}^{t_{n+1/2}} \int_{x_{l-1/2}}^{x_{l+1/2}} I_1 \frac{\partial^2 u_1}{\partial t^2} + I_2 \frac{\partial^2 \varphi_1}{\partial t^2} dx dt ; \quad (5)$$

$$\int_{t_{n-1/2}}^{t_{n+1/2}} \int_{x_{l-1/2}}^{x_{l+1/2}} \left[ \frac{\partial \overline{T_{13}}}{\partial x} - \frac{\partial T_{22}}{R} + P_3(x,t) \right] dx dt = \int_{t_{n-1/2}}^{t_{n+1/2}} \int_{x_{l-1/2}}^{x_{l+1/2}} I_1 \frac{\partial^2 u_3}{\partial t^2} dx dt ; \quad (5)$$

$$\int_{t_{n-1/2}}^{t_{n+1/2}} \int_{x_{l-1/2}}^{x_{l+1/2}} \left[ \frac{\partial M_{11}^*}{\partial x} - T_{13} \right] dx dt = \int_{t_{n-1/2}}^{t_{n+1/2}} \int_{x_{l-1/2}}^{x_{l+1/2}} \left[ I_2 \frac{\partial^2 u_1}{\partial t^2} + I_3 \frac{\partial^2 \varphi_1}{\partial t^2} \right] dx dt .$$

Після стандартних перетворень в співвідношеннях (5), отримаємо наступні різницеві апроксимації рівнянь (1)

$$L_1(\overline{U}_l^n) = I_1(u_{1l}^n)_{\bar{t}t} + I_2(\varphi_{1l}^n)_{\bar{t}t} ; \qquad (6)$$

$$L_2(\overline{U}_l^n) + P_3(x_l, t_n) = I_1(u_{3l}^n)_{\bar{t}t} ; \quad L_3(\overline{U}_l^n) = I_2(u_{1l}^n)_{\bar{t}t} + I_3(\varphi_{1l}^n)_{\bar{t}t} ;$$

де

$$L_{1}(\overline{U}_{l}^{n}) = \frac{T_{11\,l+1/2}^{n} - T_{11\,l-1/2}^{n}}{\Delta x};$$

$$L_{2}(\overline{U}_{l}^{n}) = \frac{\overline{T}_{13\,l+1/2}^{n} - \overline{T}_{13\,l-1/2}^{n}}{\Delta x} - \frac{T_{22\,l+1/2}^{n} + T_{22\,l-1/2}^{n}}{2R};$$

$$L_{3}(\overline{U}_{l}^{n}) = \frac{M_{11\,l+1/2}^{*n} - M_{11\,l-1/2}^{*n}}{\Delta x} - \frac{T_{13\,l+1/2}^{n} + T_{13\,l-1/2}^{n}}{2}.$$
(7)

В співвідношеннях (6)  $\overline{U}_l^n = (u_{1l}^n, u_{3l}^n, \varphi_{1l}^n)$ , а позначення дискретних похідних введено згідно [3]. Як видно з представлення (6), величини зусиль і моментів співвідносяться до різницевих точок в напівцілих точках по просторовій координаті і в цілих точках по часовій координаті

$$T_{11}, T_{22}, \overline{T}_{13}, M_{11} \rightarrow (T_{11\,l\pm1/2}^n, T_{22\,l\pm1/2}^n, \overline{T}_{13\,l\pm1/2}^n, M_{11\,l\pm1/2}^n).$$

Виходячи з цього, рівняння (3) – (4) інтегруються відповідно в областях

$$\{x_{l-1} \le x \le x_l, t_{n-1/2} \le t \le t_{n+1/2}\}$$
 i  $\{x_l \le x \le x_{l+1}, t_{n-1/2} \le t \le t_{n+1/2}\}$ .

Аналогічним чином проводиться чисельне інтегрування рівнянь коливань (2) для j – го підкріплюючого елементу.

Як вже відмічалося, в ряді випадків, при чисельному розв'язку рівнянь (1) – (4) на основі апроксимацій (6) спостерігається погіршення збіжності чисельних результатів. Для побудови більш ефективних чисельних алгоритмів застосовується підхід, що базується на знаходженні наближених розв'язків по Річардсону [4]. Причому, при фіксованому різницевому кроку по часовій координаті, використовується послідовність наближених апроксимацій по просторовій координаті. При цьому, процедура екстраполяції формується згідно формул

$$\widetilde{\overline{U}}_{l(\Delta x)}^{n} = \frac{4}{3} \overline{U}_{l(\Delta x/2)}^{n} \quad \frac{1}{3} \overline{U}_{l(\Delta x)}^{n}, \tag{8}$$

де  $\overline{U}_{l(\Delta x)}^{n}$  і  $\overline{U}_{l(\Delta x/2)}^{n}$  - чисельні розв'язки рівнянь коливань (6), (7) відповідно з дискретними кроками по просторовій координаті  $\Delta x$  і  $\Delta x/2$ .

Неважко показати, що різницеві рівняння (8) апроксимують вихідні рівняння коливань (1) в гладкій області з четвертим порядком точності по координаті X.

Розглядалася задача визначення напружено – деформованого стану п'ятишарової циліндричної оболонки при нестаціонарному навантаженні. Крайові умови для такого випадку мають вигляд при x=0, x=L:  $U_1=U_2=\varphi_3=0$ ; де L – довжина оболонки. Початкові умови нульові. Нестаціонарне розподілене навантаження задавалося у вигляді:  $P_3(t) = A \sin\left(\frac{\pi t}{T}\right) [\eta(t) - \eta(t-T)]$ , де A – амплітуда

навантаження, Т - тривалість навантаження.

Задача розглядалася при наступних геометричні і фізико-механічні параметрах:

$$E_{1}^{1} / E_{1}^{3an} = 100 \div 1000; \ v_{1}^{1} = 0,3; \ v_{1}^{3an} = 0,4; \ \rho_{1} / \rho_{3an} = 7$$
  
$$R/h = 20; \ h = h_{1} + h_{2} + h_{3} + h_{4} + h_{5}; \ L/R = 1.25; \ A = 10^{5} \text{ H/m}^{2};$$
  
$$\rho_{j} = \rho; \ E_{j} = E_{1}^{1}; \ h_{j} / h = 3; \ \alpha_{1j} = 0.25jL, \ j = \overline{1,3}.$$

Покладалося, що перший, третій і п'ятий шари неоднорідної оболонки характеризуються наступними фізико-механічними параметрами:

 $E_1^1 = E_1^3 = E_1^5 = 7 \cdot 10^{10} \Pi a; \ \rho^1 = \rho^3 = \rho^5 = 2,7 \cdot 10^3 \kappa e / m^3$ . А другий і четвертий шари характеризуються матеріалом з наступними фізико-механічними параметрами (заповнювач)  $E_1^{3an}; v_1^{3an}; \rho_{3an}$ .

В таблицях 1 – 4 приведено частково результати розрахунків згідно двох підходів – стандартного з фіксованим кроком  $\Delta x$  і згідно підходу по Річардсону з кроками  $\Delta x$  і  $\Delta x/2$ . В таблицях 1 – 2 приведено результати розрахунків в гладкій області оболонки для величин  $U_3$  і  $\sigma_{22}$  в перерізі оболонки x = 7L/40 для фіксованого часу t = 8,5T (l - кількість дискретних інтервалів по просторовій координаті).

Як видно з приведених результатів, застосування екстраполяції Річардсона дозволяє досягти достатньої точності в порівнянні з стандартним підходом чисельного розв'язку вихідних рівнянь на більш грубих різницевих сітках по просторовій координаті. Використання даного підходу дозволяє отримати виграш в кількості обчислювальних операцій порядку в три рази ( $\approx$ 1,5 рази за рахунок використання просторових сіток і порядку 2 разу за рахунок дискретного часового кроку).

Розрахунки для величини U<sub>3</sub>

Стандартні розрахунки			Розрахунки по Річардсону		
$\Delta t$	l	$U_3 \cdot 10^4$ , м	$\Delta t$	l	$U_3 \cdot 10^4$ , м
$\Delta t_1$	40	0,557	$\Delta t_1$	40 ÷ 80	0,573
	80	0,569			
	160	0,573		80÷160	0,574
0,5⊿t <sub>1</sub>	320	0,576			

Таблиця 2

Розрахунки для величини σ<sub>22</sub>

Стандартні розрахунки			Розрахунки по Річардсону		
Δt	1	$\sigma_{22}\cdot 10^8$ , Па	$\Delta t$	l	$\sigma_{22}\cdot 10^8$ , Па
$\Delta t_1$	40	0,412	$\Delta t_1$	40÷80	0,420
	80	0,418			
	160	0,419		80 · 160	0,420
0,5⊿t <sub>1</sub>	320	0,421		00 + 100	

## ЛІТЕРАТУРА

 Мейш В.Ф., Арнаута Н.В., Заболотный Г.М. Вынужденные колебания многослойных продольно подкрепленных цилиндрических оболочек при нестационарных загрузках \\ Методи розв'язування прикладних задач механіки деформівного твердого тіла. – 2009. – Вип. 10. – 197 – 203 с.

- Мейш В.Ф., Кравченко Н.В. До розрахунку наружено деформованого стану багатошарових оболонок з дискретними неоднорідностями при нестаціонарних навантаженнях\\ Вісник Київського університету. Серія: фіз.– мат. науки. - 2002. – Вип. №3. – С. 210 – 216.
- 3. Самарский А.А. Теория разностных схем. М.: Наука, 1977. 656 с.
- 4. Марчук Г.И. Методы вычислительной математики. М.: Наука, 1977. 454с.

Поступила в редколлегию 11.03.2013

УДК 539.3

ЧЕРВИНКО О.П., к. физ.-мат. н., н. с. ДОЛЯ Е.В., к. физ.-мат. н., доцент ЯКИМЕНКО Н.С., к. физ.-мат. н.

Институт механики им. С.П. Тимошенко НАН Украины Киевский Национальный университет строительства и архитектуры Кировоградский национальный технический университет

## УСТАЛОСТНОЕ ТЕРМИЧЕСКОЕ РАЗРУШЕНИЕ ВЯЗКОУПРУГОЙ СЛОИСТОЙ ПРЯМОУГОЛЬНОЙ ПРИЗМЫ ПРИ ГАРМОНИЧЕСКОМ НАГРУЖЕНИИ

**Введение.** Термическое усталостное разрушение определяется как потеря несущей способности вязкопластического материала вследствие размягчения или виброразогрева [1]. Предельное состояние обычно связывают с достижением температуры некоторого критического значения  $\theta = \theta_f$ , например, температуры вязкотекучего перехода  $\theta_f = \theta_{\hat{a}\hat{o}}$ . Обобщение результатов исследования виброразогрева однородных вязкоупругих тел дается в монографиях [2, 3].

Связанные задачи термовязкоупругости для полимеров, упрочненных волокнами, рассмотрены в работе [4].

Настоящая работа посвящена тепловому разрушению призмы прямоугольного сечения, которая состоит из слоев меди и полиэтилена. Призма нагружается прямоугольным вибрирующим штампом в кинематическом или силовом режиме сжатия с частотой 20 кГц.

Постановка задачи. В прямоугольной декартовой системе координат *Охуг* упрощенная постановка связанной задачи термовязкоупругости для случая гармонической нагружения [2] включает в себя кинематические уравнения Коши, уравнения колебаний и теплопроводности.

$$\tilde{\sigma}_{ij,j} + \tilde{b}_i + \rho \omega^2 \tilde{u}_i = 0, \qquad i, j = x, y, z \tag{1}$$