### Н. В. Никитина

# О близких к синхронным движениях заряженной частицы в электромагнитной волне

(Представлено академиком НАН Украины А. А. Мартынюком)

Приводятся условия существования близких к синхронным движений заряженной частицы в электромагнитной волне. Рассмотрен эффект образования сгустка ионизированной плазмы

Рассматривается электродинамическая задача, которая связана с общей задачей синхронизации динамических систем [1], а именно, движение заряженной частицы в стоячей электромагнитной волне. В обзоре, посвященном шаровым молниям (ШМ) [2], большое внимание уделено исследованиям П. Л. Капицы [3]. Приведем постановку задачи, согласно [2–4], о движении заряженной частицы в стоячей электромагнитной волне. Перечислим три основные предположения рабочей гипотезы [3].

- 1. Во время свечения к ШМ непрерывно подводится энергия. Известно, что поглощение электромагнитной энергии колебаний происходит при резонансе, когда собственный период электромагнитных колебаний плазмы совпадает с периодом поглощения излучения.
- 2. Возможно, единственный способ подвода энергии это поглощение приходящих извне интенсивных радиоволн. Источником радиоволн является колебательный процесс, происходящий в ионизированной атмосфере.
- 3. Местами, наиболее благоприятными для образования ШМ, будут те области, где радиоволны достигают наибольшей интенсивности. Поглощение электромагнитных колебаний ионным газом может происходить только в определенных поверхностях, параллельных земле. Этот процесс кратковременный.

В данной работе показано, что при определенном уровне диссипации система входит в состояние, близкое к синхронизму, и именно это состояние характерно для возникновения ШМ. Таким образом, в простейшей модели ШМ можно установить критерий синхронизма и объяснить механизм образования этого явления.

**Постановка задачи. Простейшая модель.** Сила, с которой электромагнитное поле действует на частицу, является силой Лоренца

$$\mathbf{F} = q \left( \mathbf{E} + \frac{1}{c} \mathbf{v} \times \mathbf{B} \right),$$

где q — заряд частицы;  ${\bf E}$  — напряженность электрического поля;  ${\bf B}$  — магнитная индукция;  ${\bf v}$  — скорость частицы; c — скорость света [4]. В системе координат OXYZ проекции векторов  ${\bf E}$  и  ${\bf B}$  имеют вид

$$E_X = 0,$$
  $E_Y = E_0 \cos \omega t \sin kX,$   $E_Z = 0,$ 

$$B_X = 0,$$
  $B_Y = 0,$   $B_Z = -\frac{E_0}{c}\sin\omega t\cos kX,$ 

<sup>©</sup> Н.В. Никитина, 2014

где  $\omega$  — частота колебаний; k — волновое число. Фазы электрических и магнитных полей смещены во времени на  $\pi/2$ , поэтому энергия в среднем за период равна нулю, что характерно для стоячей волны.

Уравнения движения частицы можно представить в виде

$$\ddot{X} + \frac{H}{M}\dot{X} + \frac{qE_0}{cM}\dot{Y}\sin\omega t\cos kX = 0,$$

$$\ddot{Y} + \frac{H}{M}\dot{Y} - \frac{qE_0}{M}\cos\omega t\sin kX - \frac{qE_0}{cM}\dot{X}\cos\omega t\sin kX = 0,$$

$$\ddot{Z} + \frac{H}{M}\dot{Z} = 0,$$

где H — коэффициент сопротивления; M — масса частицы. Заметим, что координата Z не входит в первые два уравнения.

Перейдем к безразмерным переменным  $x=kX,\ y=kY,\ \tau=\omega t$ , введем новую переменную  $z=\dot{y}$ . Учитывая, что  $\omega/k=c$ , уравнения движения частицы в безразмерном виде запишутся так:

$$\frac{dx}{d\tau} - y = 0, \qquad \frac{dy}{d\tau} + hy + Az\cos x \sin \tau = 0, 
\frac{dz}{d\tau} + hz - A\sin x \cos \tau - Ay\cos x \sin \tau = 0,$$
(1)

где  $h = H/(M\omega)$ ,  $A = qE_0/(cM\omega)$ . Так как в уравнения (1) включена сила сопротивления, волна будет перемещаться параллельно плоскости xy в сторону устойчивой особой точки. Уравнения (1) можно рассматривать в качестве абстрактной трехмерной модели, которая описывает также движение заряженной частицы в электромагнитной волне.

Приведем систему (1) к виду автономной системы

$$\frac{du}{d\tau} = v, \qquad \frac{dv}{d\tau} = -u, 
\frac{dx}{d\tau} = y, \qquad \frac{dy}{d\tau} = -hy + Avz\cos x, \qquad \frac{dz}{d\tau} = -hz + Au\sin x - Avy\cos x,$$
(2)

где

$$u = \cos \tau, \qquad v = -\sin \tau, \qquad u(0) = 1, \qquad v(0) = 0.$$
 (3)

Введем малое отклонение  $\delta u$ ,  $\delta v$ ,  $\delta x$ ,  $\delta y$ ,  $\delta z$  в системе (2) от частных решений  $\overline{u}$ ,  $\overline{v}$ ,  $\overline{x}$ ,  $\overline{y}$ ,  $\overline{z}$  и составим уравнения в вариациях [5]

$$\frac{d\delta u}{d\tau} - \delta v = 0, \qquad \frac{d\delta v}{d\tau} - \delta u = 0, 
\frac{d\delta x}{d\tau} - \delta y = 0, \qquad \frac{d\delta y}{d\tau} + h\delta y - A\overline{z}\cos\overline{x}\delta v + A\overline{v}\overline{z}\sin\overline{x}\delta x - A\overline{v}\cos\overline{x}\delta z = 0, 
\frac{d\delta z}{d\tau} + h\delta z - A\sin\overline{x}\delta u + A\overline{y}\cos\overline{x}\delta v - A\overline{u}\cos\overline{x}\delta x - A\overline{v}\overline{y}\sin\overline{x}\delta x + A\overline{v}\cos\overline{x}\delta y = 0.$$
(4)

Характеристическое уравнение системы (4) имеет вид

$$(\lambda^{2} + 1)(\lambda^{3} + 2\lambda^{2}h + \lambda(h^{2} + A^{2}\overline{v}^{2}\cos^{2}\overline{x} + A\overline{v}\overline{z}\sin\overline{x}) - A^{2}\overline{v}\overline{u}\cos^{2}\overline{x} - A^{2}\overline{v}^{2}\overline{y}\sin\overline{x}\cos\overline{x} + Ah\overline{v}\overline{z}\sin\overline{x}) = 0.$$

$$(5)$$

Корни характеристического уравнения (5) разделяются. Имеют место два уравнения

$$\lambda^{2} + 1 = 0,$$

$$\lambda^{3} + 2\lambda^{2}h + \lambda(h^{2} + A^{2}\overline{v}^{2}\cos^{2}\overline{x} + A\overline{v}\overline{z}\sin\overline{x}) - A^{2}\overline{v}\overline{u}\cos^{2}\overline{x} - A^{2}\overline{v}^{2}\overline{y}\sin\overline{x}\cos\overline{x} +$$

$$+ Ah\overline{v}\overline{z}\sin\overline{x} = 0,$$
(6)

где  $\overline{u}$ ,  $\overline{v}$  определяются решением (3). Два корня уравнения имеют вид  $\lambda_{1,2} = \pm i$  и соответствуют первым двум уравнениям системы (4), остальные находятся из второго уравнения (6).

Разделение корней характеристического уравнения (5) является предпосылкой того, что частица может совершать движение в состоянии, близком к синхронизации. Вид характеристического уравнения (5) аналогичен виду характеристического уравнения при периодическом воздействии на нелинейный осциллятор, который порождает предельный цикл [5]. Множитель ( $\lambda^2 + 1$ ) в характеристическом уравнении диссипативной системы (5) можно рассматривать как внешний сигнал, что указывает на возможность возникновения движений близких, к синхронизации системы (1). Это качество при определенном значении параметров превратит траектории движения частиц в сгусток ионизированной плазмы.

Введем предположение о малости коэффициента A. Тогда на основе анализа характеристических показателей (ХП) точек траектории системы (1) можно установить порядок второго коэффициента h системы (1), который вызывает движение, близкое к синхронизированному. Качество ХП точек траектории должно ввести систему (1) в состояние, близкое к синхронизму. Процесс возникает на конечном отрезке времени.

**Консервативная система.** Движение частицы в стоячей электромагнитной волне определяется уравнениями

$$\frac{du}{d\tau} = v, \quad \frac{dv}{d\tau} = -u, \quad \frac{dx}{d\tau} = y, \quad \frac{dy}{d\tau} = Avz\cos x, \quad \frac{dz}{d\tau} = Au\sin x - Avy\cos x. \tag{7}$$

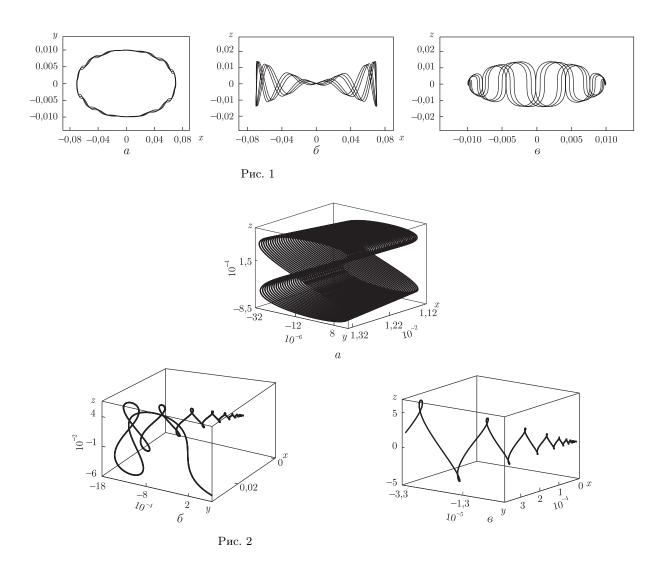
Особая точка O(u=0,v=0,x=0,y=0,z=0) имеет такие XП:  $\lambda_{1,2}=\pm i,\ \lambda_3=\lambda_4=$  $=\lambda_5=0.$  Покажем, что из трех нулевых корней два корня кратные. Характеристическая матрица линейной системы (7) распадается на три. Одна из них, соответствующая третьему и четвертому уравнениям системы (7), имеет вид

$$\begin{pmatrix} \lambda & -1 \\ 0 & \lambda \end{pmatrix}. \tag{8}$$

При помощи элементарных преобразований характеристическая матрица (8) приводится к виду

$$\begin{pmatrix} \lambda^2 & 0 \\ 0 & \lambda \end{pmatrix}.$$

Корни  $\lambda_3=0,\ \lambda_4=0$  являются кратными.



Рассмотрим характеристическое уравнение системы в вариациях (5) при h=0. Для определения  $\overline{x}, \overline{y}, \overline{z}$  применим численное решение системы (7). ХП уравнения (5) разделяются на две группы: периодические  $\lambda_{1,2}=\pm i$  и седлофокусные  $\lambda_3<0$ ,  $\operatorname{Re}\lambda_{4,5}>0$ . Седловая величина при этом  $\sigma=\lambda_3+\lambda_4+\lambda_5=0$  для всех точек траектории.

Траектория не замыкается и не уходит, а бесконечно наматывается на орбиту (рис. 1, a, b, b, начальные возмущения лишь y(0) = 0.01).

Система с диссипацией. Разделение ХП в характеристическом уравнении (5) позволяет предсказать существование почти синхронного режима колебаний при  $h \neq 0$  с частотой, равной единице (период колебаний  $T=2\pi$ ). На рис. 2, a приведено пространственное изображение синхронизированных колебаний при h=3; A=0,2; x(0)=y(0)=0,01 на отрезке  $\tau\in(5,T\cdot40)$ , где  $T=2\pi$ . Синхронизация происходит на конечном промежутке времени, т.е. имеет место переходный процесс, который включает почти синхронизированные колебания. Траектория на отрезке  $\tau\in(5,T\cdot40)$  имеет следующие ХП:  $\lambda_{1,2}=\pm i$  и узел-фокусные  $\lambda_3>0$ ,  $|\lambda_3|\ll 1$ ,  $\mathrm{Re}\,\lambda_{4,5}<0$ ,  $|\mathrm{Re}\,\lambda_{4,5}|\gg 1$ , так, что  $\sigma=\lambda_3+\lambda_4+\lambda_5<0$ ,  $|\sigma|\gg 1$ . Эффект образования сгустка ионизированной плазмы происходит благодаря сильному притяжению витков ( $\mathrm{Re}\,\lambda_{4,5}<0$ ,  $|\mathrm{Re}\,\lambda_{4,5}|\gg 1$ ;  $|\sigma|\gg 1$ ).

При уменьшении диссипации (h=0,3) траектории заряженных частиц не представляют собой сгусток ионизированной плазмы. На рис. 2,  $\delta$  приведено движение при h=0,3; A=0,2; x(0)=y(0)=0,01 на отрезке  $\tau\in(5,T\cdot40),$  где  $T=2\pi,$  на рис. 2,  $\epsilon$  — движение при h=0,3; A=0,2; x(0)=y(0)=0,01 на отрезке  $\tau\in(60,T\cdot40).$  Траектория имеет следующие ХП:  $\lambda_{1,2}=\pm i$  и узел-фокусные  $\lambda_3>0,$   $|\lambda_3|\ll 1,$  Re  $\lambda_{4,5}<0,$   $|\text{Re }\lambda_{4,5}|<1,$  так, что  $\sigma=\lambda_3+\lambda_4+\lambda_5<0,$   $|\sigma|<1.$  В этом случае слабое притяжение в точках траектории не вызывает движение, близкое к синхронному, с частотой, равной  $\omega=1.$ 

Отметим некоторые особенности качественного анализа движения заряженной частицы в электромагнитной волне.

- 1. Характеристическое уравнение (5), которое включает частные решения системы (2), позволяет указать XП любой точки на траектории движения частицы и рассмотреть механизм образования процесса синхронизации.
- 2. Множитель  $(\lambda^2 + 1)$  в характеристическом уравнении диссипативной системы (5) указывает на возможность синхронизации системы (1) с частотой  $\omega = 1$ .
- 3. В диссипативной модели ШМ поиск синхронного режима связан с нахождением значения параметра h, при котором движение двух объектов объединены в единую систему. Численное значение параметра h в движении, близком к синхронизации, на порядок выше значения параметра A.
  - 1. Блехман И. И. Синхронизация динамических систем. Москва: Наука, 1971. 894 с.
  - 2. Сигнер С. Природа шаровой молнии. Москва: Мир, 1973. 267 с.
  - 3. Капица П. Л. О природе шаровой молнии // Докл. АН СССР. 1955. 101, № 2. С. 245–248.
  - 4. Джексон Дж. Классическая электродинамика. Москва: Мир, 1965. 702 с.
  - 5. Hижитина H.B. Нелинейные системы со сложным и хаотическим поведением траекторий. Киев: Феникс, 2012. 235 с.

Институт механики им. С. П. Тимошенко НАН Украины, Киев Поступило в редакцию 29.05.2014

#### Н.В. Нікітіна

### Про рух, близький до синхронного зарядженої частинки в електромагнітной хвилі

Встановлено умови існування близьких до синхронних рухів зарядженої частинки в електромагнітній хвилі. Розглянуто ефект утворення згустка іонізованої плазми.

#### N. V. Nikitina

## About the motions close to synchronous ones of a charged particle in an electromagnetic wave

The conditions of existence of the motions close to synchronous ones of a charged particle in an electromagnetic wave are presented. The effect of formation of a cluster of the ionized plasma is considered.