

CONTENTS

THEORY AND METHODS OF SIGNAL PROCESSING

Prodeus A. N., Kukharicheva K. A. Accuracy of Automatic Speech Recognition System Trained on Noised Speech.....	11
Ryzhkov L. M. Attitude Determination Based on Geometric Relations.....	17
Bezkorovainyi Y. M., Ermolaeva O. V. Synthesis Algorithm of the Moving Plant Control Signals Observer.....	22
Klochan A. E., Al-Ammouri A., Romanenko V. G., Tronko V. D. Aviation Navigation System Based on Polarimetric Technology.....	26

AUTOMATIC CONTROL SYSTEMS

Timchenko V. L., Ukhin O. A., Lebedev D. O. Non Stationary Model of Robust-Optimal Control Systems of Marine Vehicles.....	33
Sushchenko O. A. Features of Control of Tracking Modes.....	40
Panov A. P., Ponomarenko S. A. Nonclassical Quaternions and Pentanions in Problems of Inertial Orientation.....	48
Ilytsky L. Y., Sibruk L. V., Polishchuk D. V. Antenna Array for Radiomonitoring.....	53
Azarskov V. N., Zhiteckii L. S., Pilchevsky A. Yu., Solovchuk K. Yu. Robustness Properties of the ℓ_1 -Optimal Lateral Autopilot of PI Type.....	59
Rudakova G. V., Polyvoda O. V., Omelchuk A. A. Estimation of Bulky Object Motion Parameters by means of the least Squares Method.....	66

COMPUTER-AIDED DESIGN SYSTEMS

Sineglazov V. M., Ziganshin A. A., Vasylenko M. P. Computer-Aided Design of Wind Power System with Combined Rotor.....	73
Chumachenko O. I. Deep Learning Classifier Based on NEFCLASS Neural Network.....	79

TRANSPORT SYSTEMS

Sherstjuk V. G., Zharikova M. V. Case-Based Assessment Method of Determining the Vague Boundaries of Safety Domains for the Joint Motion of Vehicles.....	84
--	----

MATHEMATICAL MODELING OF PROCESSES AND SYSTEMS

Filonenko S. F. Acoustic Energy at Controlled Cutting Depth of Composite Material.....	93
Aralova N. I., Klyuchko O. M., Mashkin V. I., Mashkina I. V. Mathematical Model for Research of Organism Restoring for Operators of Continuously Interacted System.....	100

Tachinina E. N. Optimal Path of Nanosatellites Group Injection for Earth Remote Monitoring.....	106
Goncharenko A. V. Optimal Managerial and Control Values for Active Operation.....	112
Zaritskyi O. V. Making-Decision Model in CLIPS Software Environment.....	116
Kazak V. M., Shevchuk D. O., Tymoshenko N. A., Prochorenko I. V. Measuring Model of Helicopter's Hovering Stabilization Parameters Against Point Objects.....	121
Sineglazov V. M., Ziganshin A. A., Vasylenko M. P. Algorithm of Wind Turbine Combined Rotor Aerodynamics Calculation.....	126
Requirements for Articles.....	134

ЗМІСТ

ТЕОРІЯ ТА МЕТОДИ ОБРОБЛЕННЯ СИГНАЛІВ

Продеус А. М., Кухарічева К. А.

Точність систем автоматичного розпізнавання мовлення, навчених на зашумленому мовленні..... 11

Рижков Л. М.

Визначення орієнтації на основі геометричних співвідношень..... 17

Безкорований Ю. М., Ермолаєва О. В.

Алгоритм синтезу спостерігача сигналів керування рухомого об'єкту..... 22

Клочан А. Є., Аль-Амморі А., Романенко В. Г., Тронько В. Д.

Авіаційна навігаційна система на основі поляриметричних технологій..... 26

СИСТЕМИ АВТОМАТИЧНОГО КЕРУВАННЯ

Тимченко В. Л., Ухін О. О., Лебедєв Д. О.

Нестационарна модель робастно-оптимальної системи керування морськими рухомими об'єктами... 33

Сущенко О. А.

Особливості керування в режимах стеження..... 40

Панов А. П., Пономаренко С. О.

Нетрадиційні кватерніони і пентаніони в задачах інерціальної орієнтації..... 48

Ільницький Л. Я., Сібрुक Л. В., Поліщук Д. В.

Антенна решітка для радіомоніторингу..... 53

Азарсков В. М., Житецький Л. С., Пільчевський А. Ю., Соловчук К. Ю.Робастні властивості ϵ_1 -оптимального автопілота бічного руху III-типу..... 59**Рудакова Г. В., Поливода О. В., Омельчук А. А.**

Оцінювання параметрів руху великогабаритного об'єкту методом найменших квадратів..... 66

АВТОМАТИЗОВАНІ СИСТЕМИ ПРОЕКТУВАННЯ

Синєглазов В. М., Зіганшин А. А., Василенко М. П.

Автоматизоване проектування вітроенергетичних установок з комбінованим ротором..... 73

Чумаченко О. І.

Класифікатор глибокого навчання на основі нейронної мережі NEFCLASS..... 79

ТРАНСПОРТНІ СИСТЕМИ

Шерстюк В. Г., Жарікова М. В.

Прецедентний метод визначення розпливчатих меж безпечних областей у разі спільного руху засобів пересування..... 84

МАТЕМАТИЧНЕ МОДЕЛЮВАННЯ ПРОЦЕСІВ ТА СИСТЕМ

Філоненко С. Ф.

Акустична енергія за умови керованої глибини різання композиційного матеріалу 93

Аралова Н. І., Ключко О. М., Машкін В. Й., Машкіна І. В.

Математична модель дослідження відновлення організмів операторів систем неперервної взаємодії..... 100

Тачиніна О. М. Оптимальна траєкторія виведення групи наносупутників для дистанційного моніторингу Землі.....	106
Гончаренко А. В. Оптимальні значення керування для активної експлуатації.....	112
Заріцький О.В. Модель прийняття рішення у програмному середовищі CLIPS.....	116
Казак В. М., Шевчук Д. О., Тимошенко Н. А., Прохоренко І. В. Модель вимірів параметрів стабілізації висіння гелікоптера відносно точкових об'єктів.....	121
Синєглазов В. М., Зіганшин А. А., Василенко М. П. Алгоритм розрахунку аеродинаміки комбінованого ротора вітроенергетичної установки.....	126
Вимоги до оформлення статей.....	134