

УДК 517.91

## ГОМОТОПІЧНА КЛАСИФІКАЦІЯ НЕКРИТИЧНИХ M-ФУНКЦІЙ НА ТРИВИМІРНОМУ ДИСКУ

О. Н. ВЯТЧАНІНОВА, О. О. ПРИШЛЯК, К. О. ПРИШЛЯК

**РЕЗЮМЕ.** Використовуючи розклади на  $m$ -ручки, дається критерій гомотопічної еквівалентності функцій на тривимірних тілах. Для тривимірного диску доводиться, що дві  $m$ -функції без внутрішніх критичних точок можна з'єднати шляхом у просторі  $m$ -функцій, якщо вони мають однакові числа критичних точок кожного індексу.

### ВСТУП

При дослідженні простору функцій на многовиді часто виділяють підмножини, які складаються з функцій загального положення (страти корозмірності 0). Це функції, які при малому ворушінні зберігають свої топологічні властивості. На замкнутих многовидах такими функціями є прості функції Морса. Шлях в просторі функцій Морса це неперервна сім'я функцій Морса. Будемо такий шлях називати гомотопією. В. Шарком [1] та С. Максименком [2] було доведено, що дві функції Морса можна з'єднати шляхом у просторі функцій Морса на замкненому двовимірному многовиді тоді та тільки тоді, коли функції мають однакове число критичних точок кожного індексу.

Для многовидів з краєм аналогом функцій Морса є  $m$ -функції. Це такі функції, у яких всі критичні точки є невідродженими та не лежать на краю, а також такі, що обмеження функції на край є функцією Морса. Топологічні властивості  $m$ -функцій досліджувалися у роботах [3–8]. С. Максименко для топологічної класифікації  $m$ -функцій використовував графи з інволюцією [8]. В роботі [9] описані всі прості орієнтовані атоми на поверхнях з краєм, а також дана повна пошарова класифікація простих  $m$ -функцій на компактних орієнтованих поверхнях з краєм.

Мета даної роботи — використовуючи  $m$ -ручки, дати критерій існування шляху між двома  $m$ -функціями на тривимірному тілі без внутрішніх критичних точок, а також гомотопічна класифікація таких функцій на тривимірному диску.

Нехай  $M$  — гладкий компактний  $n$ -вимірний многовид з краєм.

**Означення 1.** Функція  $f : M \rightarrow \mathbf{R}$  називається  $m$ -функцією, якщо:

- усі її критичні точки — невідроджені і не лежать на краю  $\partial M$ ;
- обмеження  $f_{\partial}$  функції  $f$  на  $\partial M$  є функція Морса.

Критичні значення  $m$ -функції складаються з критичних значень функцій  $f$  і  $f_{\partial}$ .  $m$ -функції це узагальнення функцій Морса для многовидів на многовиди з краєм.

**Означення 2.** Нехай  $x \in \partial M$  — критична точка  $f_{\partial}$ . Індексом  $\text{ind } x$  цієї критичної точки називається пара  $(\lambda, \epsilon)$ , де  $\lambda$  — звичайний індекс, а  $\epsilon = +1$ , якщо вектор  $\text{grad } f_x$  спрямований назовні і  $\epsilon = -1$ , якщо  $\text{grad } f_x$  спрямований усередину многовиду  $M$ . Якщо  $x \notin \partial M$  — критична точка  $f$ , то індекс визначається звичайним чином.

## 1. $m$ -РУЧКИ

Для диска, напівдиска, сфери і півсфери введемо такі позначення:

$$D^{\lambda} = \{x = (x_1, x_2, \dots, x_{\lambda}) \in \mathbf{R}^{\lambda} \mid \sum_{i=1}^{\lambda} x_i^2 \leq 1\}, \quad D_+^{\lambda} = \{x \in D^{\lambda} \mid x_{\lambda} \geq 0\}, \\ S^{\lambda-1} = \partial D^{\lambda}, \quad S_+^{\lambda-1} = \{x \in S^{\lambda-1} \mid x_{\lambda} \geq 0\}.$$

### Прості ручки

**Означення 3.** Будемо говорити, що многовид  $W$  отримано з многовида  $M$  за допомогою приклейки ручки  $h^{\lambda} = D^{\lambda} \times D^{n-\lambda}$  індексу  $\lambda$ , якщо  $W = M \cup_{\varphi} D^{\lambda} \times D^{n-\lambda}$ , де  $\varphi : \partial D^{\lambda} \times D^{n-\lambda} \rightarrow \text{Int } \partial_+ M$  — гладке вкладення.

Отриманий многовид  $W$  будемо розглядати як многовид з кутами  $(W, \partial W, V_- \cup V_+)$ . Тут  $\partial W = \partial_- M \cup \partial_0 M \cup \partial_+ W$  і  $\partial_+ W$  — многовид з краєм, отриманий в результаті перебудови Морса многовида  $\partial_+ M$ ;  $\partial_- M$ ,  $\partial_0 M$ ,  $V_-$  і  $V_+$  — початкові підмноговиди.

**Означення 4.** Диски  $D^{\lambda} \times \{0\}$  і  $\{0\} \times D^{n-\lambda}$  називаються середнім і косереднім дисками, а їх границі  $S^{\lambda-1} \times \{0\}$  і  $\{0\} \times S^{n-\lambda-1}$  — середньою і косередньою сферами.

### $m$ -ручки індексу $(\lambda, -1)$

**Означення 5.** Множина  $W$  отримана з многовиду  $M$  за допомогою приклейки тонкої  $m$ -ручки  $h_T^{\lambda-} = D^{\lambda} \times D^{n-\lambda-1}$  індексу  $(\lambda, -1)$ , якщо

$$W = M \cup_{\varphi} D^{\lambda} \times D^{n-\lambda-1},$$

де  $\varphi : \partial D^{\lambda} \times D^{n-\lambda-1} \rightarrow V_+$  — гладке вкладення.

$m$ -ручки індексу  $(\lambda, -1)$  є стовщенням тонкої  $m$ -ручки індексу  $\lambda$ . Більш точно: многовид  $W$  отримано з многовиду  $M$  за допомогою приклейки  $m$ -ручки  $h^{\lambda-} = D^{\lambda} \times D_+^{n-\lambda}$  індексу  $(\lambda, -1)$  якщо  $W = M \cup_{\varphi} D^{\lambda} \times D_+^{n-\lambda}$ , де  $\varphi : \partial D^{\lambda} \times D_+^{n-\lambda} \rightarrow \partial_+ M$  — гладке вкладення таке, що  $\varphi(\partial D^{\lambda} \times D_+^{n-\lambda}) \cap V_+ = \varphi(\partial D^{\lambda} \times D^{n-\lambda-1})$  і  $D^{n-\lambda-1} = \partial D_+^{n-\lambda} \setminus \text{Int } S_+^{n-\lambda-1}$ .

При цьому  $\partial_0 W$  виходить з  $\partial_0 M$  приклеюючи ручки індексу  $\lambda$ :  $\partial_0 W = \partial_0 M \cup D^{\lambda} \times D^{n-\lambda-1}$ , де  $\psi = \varphi|_{S^{\lambda-1} \times D^{n-\lambda-1}}$ , а  $\partial_+ W$  дифеоморфно  $\partial_+ M$  із приклеєною ручкою індексу  $\lambda$ :  $\partial_+ W = (\partial_+ M \setminus \varphi(\partial D^{\lambda} \times S_+^{n-\lambda})) \cup_{\phi} D^{\lambda} \times S_+^{n-\lambda-1}$ , де  $\phi = \varphi|_{S^{\lambda-1} \times S_+^{n-\lambda-1}}$ . Кут  $V_+$  замінюється (у результаті перебудови Морса) на підмноговид  $V_+ \setminus (\varphi(\partial D^{\lambda} \times D^{n-\lambda-1})) \cup_{\gamma} (D^{\lambda} \times \partial D^{n-\lambda-1})$ , де  $\gamma = \varphi|_{S^{\lambda-1} \times S^{n-\lambda-2}}$ . Підмноговид  $\partial_- M$  і  $V_-$  при приклеїці  $m$ -ручки індексу  $(\lambda, -1)$  не змінюються.

**Означення 6.** Диски  $D^\lambda \times \{0\}$  і  $\{0\} \times D_+^{n-\lambda}$  називаються середнім диском і косереднім напівдиском, а їх границі  $S^{\lambda-1} \times 0$  і  $0 \times S^{n-\lambda-1}$  — середньою і косередньою сферами  $m$ -ручки.

За побудовою, приклеїтка  $m$ -ручки індексу  $(\lambda, -1)$  рівносильна (результати дифеоморфні) приклеїці коміру  $(\partial_+ M \cup_\varphi D^\lambda \times D^{n-\lambda-1}) \times [0, 1]$  після приклеїтки тонкої  $m$ -ручки.

**$m$ -ручки індексу  $(\lambda, +1)$**

**Означення 7.** Кажуть, що многовид  $W$  отриманий з многовиду  $M$  за допомогою приклеїтки  $m$ -ручки  $h^{\lambda+} = D_+^{\lambda+1} \times D^{n-\lambda-1}$  індексу  $(\lambda, +1)$ , якщо

$$W = M \cup_\varphi D_+^{\lambda+1} \times D^{n-\lambda-1},$$

де  $\varphi : D^\lambda \times D^{n-\lambda-1} \rightarrow \partial_+ M$  — гладке вкладення таке, що

$$\varphi(D^\lambda \times D^{n-\lambda-1}) \cap \partial_+ V = \varphi(\partial D^\lambda \times D^{n-\lambda-1}).$$

Тут  $D^\lambda = \partial D_+^{\lambda+1} \setminus \text{Int} S_+^\lambda$ . При цьому  $\partial_0 W$  виходить із  $\partial_0 M$  приклеїкою ручки індексу  $\lambda$ :  $\partial_0 W = \partial_0 M \cup_\psi D^\lambda \times D^{n-\lambda-1}$ , де  $\psi = \varphi|_{S^{\lambda-1} \times D^{n-\lambda-1}}$ , а  $\partial_+ M$  дифеоморфно  $\partial_+ W$  із приклеєною ручкою індексу  $n - \lambda - 2$ :

$$\partial_+ W = (\partial_+ M \setminus \text{Int} \varphi(D^\lambda \times D^{n-\lambda-1})) \cup_\phi D_+^{\lambda+1} \times S^{n-\lambda-2},$$

де  $\phi = \varphi|_{D^\lambda \times S^{n-\lambda-2}}$ . Кут  $V_+$  замінюється (у результаті перебудови Морса) на підмноговид  $V_+ \setminus (\varphi(\partial D^\lambda \times D^{n-\lambda-1})) \cup_\gamma (D^\lambda \times \partial D^{n-\lambda-1})$ , де  $\gamma = \varphi|_{S^{\lambda-1} \times S^{n-\lambda-2}}$ . Підмноговиди  $\partial_- M$  і  $V_-$  при приклеїці  $m$ -ручки індексу  $(\lambda, +1)$  не змінюються.

**Зауваження.** Многовиди  $W$  і  $M$  є дифеоморфними при приклеюванні ручки індексу  $(\lambda, +1)$ . Змінюється лише розбиття їх країв на дві частини і кут. Крім того, якщо після приклеювання ручки індексу  $(\lambda, +1)$  приклеїти комір (це не змінює многовиду і розбиття його краю), то це те ж саме, що приклеїти комір до  $\partial_+ M \setminus \varphi(D^\lambda \times D^{n-\lambda-1})$ , не приклеюючи ручки. Отже, при приклеюванні ручки індексу  $(\lambda, +1)$  з  $\partial_+ M$  видаляється тонка  $\lambda$ -ручка.

**Означення 8.** Диски  $D_+^{\lambda+1} \times \{0\}$  і  $\{0\} \times D^{n-\lambda-1}$  називаються середнім напівдиском і косереднім диском, а їх границі  $S^\lambda \times \{0\}$  і  $\{0\} \times S^{n-\lambda-2}$  — середньою і косередньою сферами.

## 2. М-РОЗКЛАДИ НА РУЧКИ

**Означення 9.**  $m$ -розкладом на ручки називається послідовність вкладень  $M_0 \subset M_1 \subset M_2 \subset \dots \subset M_N = M$  таких, що  $M_0 = \partial_- M \times [0, 1]$ ,  $M_{i+1}$  отримано з  $M_i$  за допомогою приклеїтки звичайної чи  $m$ -ручки.

**Означення 10.**  $m$ -розкладом на ручки з комірами називається послідовність вкладень  $M'_0 \subset M_1 \subset M'_1 \subset M_2 \subset \dots \subset M'_N = M$  таких, що  $M'_0 = \partial_- M \times [0, 1]$ ,  $M_i$  виходить з  $M'_{i-1}$  за допомогою приклеїтки звичайних чи  $m$ -ручок, а  $M'_i$  виходить з  $M_i$  за допомогою приклеїтки коміра  $N_i \times [0, 1]$ , де  $N_i = \partial_+ M_i$ . На кожному комірі задана проекція  $\pi : N_i \times [0, 1] \rightarrow [0, 1]$ .

**Означення 11.**  $m$ -розклади на ручки з комірами називаються ізоморфними, якщо існує гомеоморфізм між многовидами, що переводить ручки в ручки, коміри в коміри, зберігаючи розбивку комірів на шари.

За кожною  $m$ -функцією  $f : M \rightarrow \mathbf{R}^1$  із критичними значеннями  $\{1, 2, \dots, N\}$  задамо  $m$ -розклад на ручки з комірами так, що при цьому внутрішності комірів  $N_i \times [0, 1]$  будуть пошарово гомеоморфними компонентам зв'язності множини  $M \setminus f^{-1}(\{1, 2, \dots, N\})$ . Це можна зробити так само, як і для функцій Морса, якщо взяти в якості ручок регулярні околи критичних точок, а внутрішності комірів — доповнення до цих околів і критичних рівнів.

Розпишемо цю конструкцію детальніше для випадку тривимірного тіла і функції без внутрішніх критичних точок. Почнемо з ручок індексу  $(\lambda, +1)$ . Для відповідної критичної точки спочатку побудуємо ручку на межі  $\partial M$  для функції  $f_\partial$ . Середніми дисками ручки для критичної точки  $x$  буде преретин стійкого многовиду поля  $\text{grad } f_\partial$  з множиною  $f^{-1}(f(x) - \delta, f(x) + \delta)$ , а сама ручка це  $\epsilon$ -оکیل середнього диску в преретині з цією множиною.  $M$ -ручка буде об'єднанням частин траєкторій поля  $\text{grad } f$ , для точок яких значення функції не менше  $f(x) - \delta$ .  $M$ -ручка індексу  $(\lambda, -1)$  може бути побудована як ручка індексу  $(n - \lambda, +1)$  для функції  $-f$ . Виріжемо так побудовані  $m$ -ручки і розріжемо многовид за критичними рівнями. Компоненти зв'язності отриманої множини будуть комірами.

Для отримання розкладу на  $m$ -ручки розглянемо на кожному комірі градієнтно-подібне векторне поле, яке дотикається бокової поверхні кожного коміру (існування такого поля доведено в [5]). Параметризувавши кожную траєкторію параметром з  $[0, 1]$  пропорційно довжині дуги, отримаємо структуру прямого добутку на комірі. Стиснемо дугу кожної траєкторії між верхньою і нижньою основами коміра в точку. Фактично ми позбудемось комірів, а відповідне приклеювання ручок буде задаватися структурами прямих добутків на комірах.

### 3. ГОМОТОПЧНА ЕКВІВАЛЕНТНІСТЬ $m$ -ФУНКЦІЙ

**Теорема 1.** *(Еквівалентність функцій на комірах). Якщо функції мають однакові градієнтно-подібні векторні поля з локальними координатами  $\{0, 0, 1\}$  на  $F \times [0, 1]$ , де  $F$  — поверхня, а функції сталі і мають однакові значення на основах циліндра  $F \times \{0\}$  (мінімальне) і  $F \times \{1\}$  (максимальне), то існують деформація однієї функції в іншу, стала на основах.*

*Доведення.* Нехай  $x, y$  — координати на  $M$ , а  $z$  — координата на  $[0, 1]$ . Для функцій  $f$  і  $g$  шукана деформація задається формулою

$$f_t = (1 - t)f + tg.$$

При цьому  $f_0 = f$ ,  $f_1 = g$ ,  $f_t(x, y, 0) = (1 - t)f(x, y, 0) + tg(x, y, 0) = f(x, y, 0)$ ,  $f_t(x, y, 1) = (1 - t)f(x, y, 1) + tg(x, y, 1) = f(x, y, 1)$ . За умовою теореми  $\frac{\partial f}{\partial z} > 0$  і  $\frac{\partial g}{\partial z} > 0$ . Тоді  $\frac{\partial f_t}{\partial z} = (1 - t)\frac{\partial f}{\partial z} + t\frac{\partial g}{\partial z} > \min\left(\frac{\partial f}{\partial z}, \frac{\partial g}{\partial z}\right) > 0$ . Отже, поле  $\{0, 0, 1\}$  є градієнтно-подібним для  $f_t$  при кожному  $t$ .

**Наслідок.** Теорема залишиться справедливою, якщо в умові однакові поля замінити на ізотопні.

*Доведення.* Якщо  $h_t : M \rightarrow M$  — ізотопія, то  $f_t = f(h_t)$  — шукана деформація функції.

Оскільки ізотопія ручок задає структуру прямого добутку на комірці, то вона може бути реалізована, як деформація функцій.

**Теорема 2.** *(Перестановка ручок або критичних точок).* Якщо в розкладі на ручки вони не перетинаються, то їх можна приклеювати в довільному порядку (зробити значення однієї критичної точки більшим за інші).

*Доведення* аналогічне доведенню для звичайних функцій [1].

Ці теореми дозволяють довільний розклад на руки звести до такого, що ручки приклеюються в такому порядку: спочатку ручки індексу  $(0, -1)$ , далі ручки індексу  $(0, +1)$ ,  $(1, -1)$ ,  $(1, +1)$ ,  $(2, -1)$  і останніми ручки індексу  $(2, +1)$ . При цьому ручки індексу  $(1, \pm 1)$  не перетинаються між собою. Ручки індексу  $(1, -1)$  будемо також називати зовнішніми 1-ручками, а індексу  $(1, +1)$  — внутрішніми 1-ручками.

*Додавання ручок* — це операція, при якій одна  $(1, \pm 1)$ -ручка ковзає по іншій  $(1, \pm 1)$ -ручці. При цьому, якщо внутрішня  $(1, +1)$ -ручка ковзає по зовнішній одним кінцем середнього диску, то щоб позбутися перетину між ними треба також здійснити ковзання по цій самій зовнішній ручці іншого кінця, або того самого кінця в зворотньому напрямку.

Дві ручки називаються доповняльними, якщо середній диск однієї перетинає косередній диск іншої в одній точці і вони мають сусідні індекси та однакові знаки. Доповняльними можуть бути такі пари ручок: 1)  $(0, -1)$  і  $(1, -1)$ ; 2)  $(0, +1)$  і  $(1, +1)$ ; 3)  $(1, -1)$  і  $(2, -1)$ ; 4)  $(1, +1)$  і  $(2, +1)$ . Отже, однією з доповняльних ручок є 1-ручка.

*Скорочення ручок* — це операція, яка знищує пару доповняльних ручок. Це означає, що в розкладі на ручки будуть відсутні ці дві ручки. При цьому геометрично збільшується на об'єднання пари доповняльних ручок та  $(0, \pm 1)$ - або  $(2, \pm 1)$ -ручка, до якої належить інший кінець середнього або косереднього диску  $(1, \pm 1)$ -ручки, відповідно. Обернена операція — уведення пари доповняльних ручок.

**Теорема 3.** *Дві функції на тривимірному тілі є гомотопічно еквівалентними тоді та тільки тоді, коли вони мають однакові числа ручок для кожного індексу і з розкладу на  $t$ -ручки однієї можна отримати розклад іншої за допомогою ізотопій, перестановок, додавань, скорочень та уведення пар доповняльних ручок.*

*Доведення. Необхідність.* Нехай функції гомотопічно еквівалентні. Оскільки невиродженість критичної точки забезпечує їй структурну стійкість, то при гомотопії зберігаються критичні точки і їх індекси. Вектор градієнта не може дотикатися краю в критичних точках, а отже, при гомотопії зберігається також знак критичної точки. Якщо зафіксувати ріманову метрику, то при гомотопії з розкладами на ручки будуть відбуватися ізотопії ручок, а також перестановка ручок (коли значення функції в одній критичній точці збільшується, або в іншій зменшується) та додавання, коли стійкі та нестійкі многовиди 1-ручок проходять положення, в якому вони нетрансверсальні.

*Достатність.* Ізотопії, перестановки та додавання ручок можуть бути реалізовані за допомогою гомотопії згідно теорем 1 та 2. Пара доповняльних ручок гомеоморфна двовимірному диску приклеєному по дузі свого краю. Вона може бути зроблена як завгодно малою і переміщена ізотопією в будь-яке місце. Число доповняльних ручок, що скоротилися або були введені, задається різницею чисел ручок індексу  $(0, \pm 1)$  та  $(2, \pm 1)$  початкового і кінцевого розкладів на ручки. Це забезпечує рівність пар доповняльних ручок. А отже, існує ізотопія набору пар доповняльних ручок першого розкладу в такий набір пар іншого розкладу. Ця ізотопія, як і раніше, реалізується гомотопією функцій.

#### 4. ФУНКЦІЇ НА ТРИВИМІРНОМУ ДИСКУ.

Наша подальша мета — побудувати розклад з мінімальним числом ручок кожного індексу.

Оскільки межа многовиду зв'язна, то для кожної, крім першої,  $(0, \pm 1)$ -ручки знайдеться доповняльна  $(1, \pm 1)$ -ручка. Якщо вони однакового знаку, то ця пара ручок може бути скорочена. Дві  $(0, -1)$ -ручки не можуть бути з'єднані  $(1, +1)$ -ручкою. Проте  $(0, +1)$ -ручка може бути з'єднана  $(1, -1)$ -ручкою з іншими ручками. В цьому випадку ця пара ручок рівносильна одній простій 1-ручці на 3-многовиді. Аналогічно,  $(2, \pm 1)$ -ручки, крім однієї  $(2, +1)$ -ручки, з'єднуються  $(1, \pm 1)$ -ручками. Пари однакового знаку скорочуються, а пара  $(1, +1)$ -ручки з  $(2, -1)$ -ручкою рівносильна простій 2-ручці. Якщо пара  $(0, +1)$  та  $(1, -1)$ -ручок утворюють просту 1-ручку, то незаклеєна частина краю  $(0, +1)$ -ручки буде дугою на краю поверхні. Тоді будь-яка  $(1, +1)$ -ручка, що приклеюється хоча б одним кінцем до цієї компоненти краю, може бути зроблена доповняльною до  $(0, +1)$ -ручки. Аналогічно, для простої 2-ручки.

Розклад на ручки, що не містить пар доповняльних ручок чи пар, що можуть бути зроблені доповняльними після ізотопії, будемо називати мінімальним.

**Теорема 4.** *Дві  $m$ -функції без внутрішніх критичних точок на тривимірному диску можна з'єднати шляхом в просторі  $m$ -функцій без внутрішніх критичних точок, якщо вони мають однакові числа критичних точок кожного індекса.*

*Доведення.* Необхідність випливає з теореми 3.

*Достатність.* Нехай функції мають однакові числа критичних точок кожного індекса. Це означає, що в розкладі на  $m$ -ручки у них однакове число ручок кожного індекса. Скоротимо всі пари доповняльних ручок. Якщо пара  $(0, +1)$ - та  $(1, -1)$ -ручок утворюють просту 1-ручку, то її приклеїтка додасть твірну до фундаментальної групи многовида. Оскільки ця група тривіальна, то знайдеться 2-ручка (утворена парою  $(1, +1)$ -ручки з  $(2, -1)$ -ручкою) доповняльна до цієї 1-ручки. Тоді  $(1, +1)$ -ручка від 2-ручки буде доповняльною до  $(0, +1)$ -ручки з 1-ручки. Отже, поскорочуються всі  $(0, \pm 1)$ -ручки, крім однієї  $(0, -1)$ -ручки.

Так само поскорочуються всі  $(2, \pm 1)$ -ручки, крім однієї  $(2, +1)$ -ручки. Тоді число  $(1, \pm 1)$ -ручок буде визначати рід поверхні краю. Оскільки для тривимірного диску цей рід дорівнює 0, то  $(1, \pm 1)$ -ручок не буде. Отже, розклад на ручки звівся до двох ручок індексу  $(0, -1)$  та  $(2, +1)$ . Два будь-яких таких розклади будуть ізоморфні оскільки на двовимірній сфері ізоморфні границі  $(0, -1)$ -ручок. Використання теореми 3 завершує доведення.

#### ВИСНОВОК.

Доведено критерій гомотопічної еквівалентності (теорема 3) без внутрішніх критичних точок на тривимірних тілах. На його основі отримана гомотопічна класифікація таких  $m$ -функцій на тривимірному диску. Цей критерій важливий для отримання гомотопічної класифікації на довільному тривимірному тілі. Фактично він зводить задачу гомотопічної класифікації до задачі побудови канонічного розкладу на  $m$ -ручки та проблеми ізоморфії таких розкладів.

#### ЛІТЕРАТУРА

1. Шарко В. В. Функции на поверхностях I / В. В. Шарко // Некоторые вопросы совр. математики. Т. 25. — К.: Праці ін-ту математики НАНУ. — 1998. — С. 408–434.
2. Maksymenko S. I. Path-components of Morse mappings spaces of surfaces / S. I. Maksymenko // Comment. Math. Helv. — 2005. — V. 80. — P. 655–690.
3. Лукова-Чуйко Н. В. Пошарова еквівалентність  $m$ -функцій загального положення на 3-многовидах з межею / Н. В. Лукова-Чуйко, О. О. Пришляк. // Журнал обчисл. та прикл. матем. — 2011. — №3(106) — С. 114–123.
4. Пришляк А. О. Эквивалентность  $m$ -функций на трехмерных многообразиях с углами / А. О. Пришляк // Доповіді НАНУ. — 2000. — №6. — С. 22–26.
5. Пришляк О. О. Топологічні властивості функцій на тривимірних тілах / О. О. Пришляк, К. О. Пришляк, О. Н. Вятчанінова. // Журнал обчисл. та прикл. матем. — 2010. — №2(101) — С. 113–119.
6. Hajduk B. Minimal  $m$ -functions / B. Hajduk // Fund. math. — 1981. — V. 110. — №3. — P. 178–200.
7. Jankowski A. Functions with non-degenerated critical points on manifolds with boundary / A. Jankowski, R. Rubinsztein // Comm. Math. — 1972. — XVI. — P. 99–112.
8. Максименко С. И. Классификация  $m$ -функций на поверхностях / С. И. Максименко // Укр. мат. журн. — 1999. — Т. 51. — №8. — С. 1129–1135.
9. Пришляк О. О. Класифікація простих  $m$ -функцій на орієнтованих поверхнях / О. О. Пришляк, К. О. Пришляк, К. І. Міщенко, Н. В. Лукова // Журнал обчисл. та прикл. матем. — 2011. — №1(104). — С. 1–12.

МЕХАНІКО-МАТЕМАТИЧНИЙ ФАКУЛЬТЕТ ТА ФАКУЛЬТЕТ КІБЕРНЕТИКИ,  
КИЇВСЬКИЙ НАЦІОНАЛЬНИЙ УНІВЕРСИТЕТ ІМЕНІ ТАРАСА ШЕВЧЕНКА,  
вул. Володимирська, 64, Київ, 01601, Україна.

Надійшла 18.04.2012