И. Е. АНТИПОВ, д-р техн. наук, Е.Ю. БОНДАРЬ, канд. техн. наук

## УСОВЕРШЕНСТВОВАННАЯ МАТЕМАТИЧЕСКАЯ МОДЕЛЬ ДЛЯ РАСЧЕТА ВРЕМЕНИ РАСПРОСТРАНЕНИЯ РАДИОВОЛН В ТРОПОСФЕРЕ ДЛЯ ЗАДАЧ ВЫСОКОТОЧНОЙ СИНХРОНИЗАЦИИ ВРЕМЕНИ И ЧАСТОТЫ

#### Введение

Для высокоточной синхронизации, когда речь идет о погрешности измерения сдвига шкал в единицы наносекунд, необходимо учитывать и компенсировать погрешность, вызванную тропосферным распространением радиоволн (PPB), которая вносит существенный вклад в результирующую погрешность синхронизации. Абсолютная величина и вариации тропосферной составляющей погрешности синхронизации приведены в [1 – 2].

Существует актуальная задача усовершенствования модели тропосферного РРВ для задач синхронизации шкал времени и частоты путем учета геометрии конкретной трассы распространения. Данная задача может быть решена путем разработки усовершенствованной математической модели, которая учитывает геометрию трассы распространения радиоволн, что ведет к уменьшению результирующей тропосферной составляющей погрешности синхронизации.

### Основные соотношения и приближения математической модели

В соответствии с задачей о распространении электромагнитных волн в неоднородной среде [3], время распространения можно выразить как криволинейный интеграл от скорости распространения вдоль трассы от передающей к приемной антенне. В этом случае, время распространения вычисляется как

$$t = \int \frac{dS(x, y)}{V(x, y)} \tag{1}$$

где dS(x,y) – путь распространения, V(x,y) – скорость распространения, причем обе эти функции могут изменяться в пространстве, т.е. зависеть от координат.

Для вычисления dS(x,y) следует решить задачу нахождения длины дуги S кривой y = f(x) от точки A (x = a) до точки B (x = b). Согласно [4] имеем

$$\Delta s = \sqrt{(\Delta x)^2 - (\Delta y)^2} = \Delta x \sqrt{1 + \left(\frac{\Delta y}{\Delta x}\right)^2} .$$
 (2)

Переходим в (2) к пределу  $x \to 0$ . В этом случае  $\frac{\Delta y}{\Delta x}$  превращается в производную y' = f'(x), где y = f(x) – уравнение заданной линии, а величина  $\Delta s$  переходит в дифференциал дуги, тогда получаем  $\Delta s = \int_{a}^{b} \sqrt{1 + (y')^2} dx$ , где  $y' = f'(x) = \frac{dy}{dx}$  – производная функции y = f(x). Тогда перепишем выражение для t:

$$t = \int_{l} \frac{\sqrt{1 + \left(\frac{dy}{dx}\right)^2}}{V(x, y)} dx, \qquad (3)$$

где *l* – пределы интегрирование; *V*(*x*, *y*) – скорость распространения, зависящая от координат в пространстве;  $\sqrt{1 + \left(\frac{dy}{dx}\right)^2}$  – выражение, задающее геометрическую форму трассы.

Ниже перечислены гипотезы и приближения, которые положены в основу усовершенствованной математической модели для расчета времени распространения радиоволн в тропосферном канале: целью моделирования является не уровень сигнала, а его задержка; в основу базовой физической модели положена модель распространения радиоволн в слоистой сферической тропосфере, где индекс рефракции изменяется по линейному закону; модель должна учитывать геометрию трассы в явном виде; модель определяется для случая прямой видимости в приземном слое атмосферы; модель должна учитывать изменяющиеся параметры тропосферы. Вместе с тем, в модели допускаются следующие упрощения: не учитывается рельеф местности; предполагается, что параметры тропосферы между пунктами, для которых они заданы, изменяются по линейному закону; не учитываются параметры подстилающей поверхности и рассеяние от нее; не учитывается рассеяние на неоднородностях тропосферы.



Рис. 1. Модель сферической слоистой тропосферы

Рис. 1 иллюстрирует основные положения модели сферической слоистой тропосферы, принятой в качестве базовой. Ее суть заключается в том, что влияние неоднородностей тропосферы на распространение радиоволн связано с явлением атмосферной рефракции, которая вызывает отклонение волны от прямолинейного пути распространения и искривляет ее траекторию. Это происходит из-за изменения индекса преломления с высотой. Более подробно модель сферической слоистой тропосферы описана в [7 – 9].

Отметим, что одним из основных следствий, которые вытекают из базовой модели, является то, что в случае, когда профиль индекса рефракции задается линейной зависимостью от высоты, то траекторией волны будет является дуга окружности, радиус  $\rho$  которой определяется вертикальным гра ентом индекса рефракции, и описывается следующей формулой:

$$\rho = \frac{10^{\circ}}{-\frac{\partial N}{\partial h}}.$$
(4)

Обозначим  $g = \frac{\partial N}{\partial h}$  и перепишем (4) в виде

$$\rho = \frac{10^6}{-g}.$$
(5)

#### Описание геометрических объектов модели и выбор систем координат

Для раскрытия сути математической модели введем обозначения для ее геометрических объектов. На рис. 2 изображены основные геометрические объекты, используемые при построении усовершенствованной математической модели. Обозначения, принятые для них, сведены в таблицу.

Поскольку (1) содержит две функции, зависящие от координат, то необходимо обоснованное введение системы координат (СК). В качестве исходной, предлагается выбрать систему координат связанную с центром Земли, передающей и приемной антеннами. Именно к этой системе координат привязана базовая модель слоистой сферической тропосферы с линейно меняющимся индексом рефракции с высотой. Модель предполагает учет параметров тропосферы, которые влияют на скорость распространения и геометрическую форму трассы. В качестве таких параметров принимаются: давление *p*, температура *T* и влажность *e*.

Геометрический эл-т	Символ	Расшифровка
Координаты	x', y'	координаты в соответствующей СК
Индекс	tr	указывает на <i>передающую</i> антенну (transmitter)
	rc	указывает на приемную антенну (receiver)
Отрезок	$R_e$	радиус Земли
	ρ	радиус кривизны трассы ЕМ луча в тропосфере
	$h = \left  \vec{A} - \vec{P} \right $	высота поднятия антенны над поверхностью Земли*
	$h_{t}, h_{r}$	высоты передающей и приемной антенн*
	$d = \left  \vec{A}_{rc} - \vec{A}_{tr} \right $	расстояние между фазовыми центрами антенн по прямой линии
Дуга	l	между основаниями антенн с учетом кривизны Земли
	S	траектория трассы ЕМ луча в тропосфере
Углы	α	угол наклона между прямой d, проходящей через точки A <sub>tr</sub> и A <sub>rc</sub> и осью абсцисс СК <sub>2</sub>
	$\varphi$	половинный угол, заданный дугой S
	Ψ	угол между вертикалями, проходящими через отрезки, опре- деляющие приемную A <sub>rc</sub> P <sub>rc</sub> и передающую A <sub>tr</sub> P <sub>tr</sub> антенны

Обозначения геометрических объектов модели

\*Все высоты даются относительно поверхности сферы с радиусом R<sub>e</sub> (радиус Земли).



Первая система координат (СК1): начало координат СК1 находитгипотетическом СЯ В центре Земле и на рис. 2 обозначено точкой О<sub>1</sub>. Ось ординат проходит через начало координат О1 и фазовый центр передающей антенны A<sub>tr</sub> и на рис. 2 обозначается - У<sub>1</sub>. Ось абсцисс проходит через начало координат  $O_1$  и перпендикулярна оси  $Y_I$ , на рис.2 –  $X_1$ .

Вторая система координат ( $CK_2$ ):  $CK_2$ образована путем параллельного переноса  $CK_1$ вдоль оси  $V_1$ , таким образом, чтобы начало отсчета  $CK_2$  совпадало с точкой нулевой высоты над уровнем моря фазового центра передающей антенны ( $P_{tr}$ ) в  $CK_1$ .

Рис. 2. Геометрические объекты, используемые в модели

Под уровнем моря подразумевается поверхность сферы с центром, совпадающим с гипотетическим центром Земли и радиусом равным R<sub>e</sub> = 6370 км (радиус Земли).

Тогда, направление оси ординат  $CK_2$  совпадает с направлением оси ординат  $CK_1$ , а начало координат  $CK_2$  совпадает с  $P_{tr}$  – точкой нулевой высоты над уровнем моря для передающей антенны. Ось абсцисс  $CK_2$  параллельна оси  $X_1$ .

*Третья система координат* (СК<sub>3</sub>): введение третьей СК<sub>3</sub> вызвано необходимостью вычисления координат центра окружности, дуга которой опирается на координаты фазовых центров передающей  $A_{tr}$  и приемной  $A_{rc}$  антенн и представляет собой трассу траектории распространения радиоволны *S* с учетом рефракции, вызванной линейным изменением индекса преломления с высотой, согласно [6 – 8]. Радиус этой дуги  $\rho$  определяется формулами (4), (5). Центр окружности с радиусом  $\rho$  находящийся в точке *V* и определяет дугу *S*, которая задает траекторию распространения волны. Таким образом, хорда на которую опирается *S*, представляет собой отрезок *d*, соединяющий фазовые центры приемной и передающей антенн. Отметим что СК<sub>3</sub> задана таким образом, что ее начало координат *O*<sub>3</sub> совпадает с серединой отрезка d, соединяющего фазовые центры антенн. За ось ординат принимается прямая, проходящая через середину отрезка *d*, которая ему перпендикулярна.

Таким образом, в СК<sub>3</sub> фазовые центры приемной и передающей антенн лежат на оси абсцисс на одинаковом удалении от начала координат. Тогда, в соответствии с решением геометрической задачи о проведении окружности радиусом  $\rho$  через две заданные точки (фазовые центры антенн –  $A_{tr}$  и  $A_{rc}$ ), центр этой окружности будет лежать на оси ординат СК<sub>3</sub>.

Четвертая система координат (СК<sub>4</sub>): введение четвертой СК<sub>4</sub> связано с необходимостью выполнения операции численного интегрирования вдоль трассы РРВ. Эта система координат вводится из соображений дальнейшего упрощения результирующего подынтегрального выражения. СК<sub>4</sub> образована переносом оси абсцисс СК<sub>3</sub> в точку V или  $O_4$ , которая будет ее началом координат, на величину  $y_{\rho}$ .

Для перехода между СК при математических выкладках и вычислениях, будем использовать аппарат матричного представления двухмерных преобразований в однородных координатах [3].

# Усовершенствованная математическая модель для расчета время PPB в тропосфере

Исходные данные, определяющие геометрические параметры трассы PPB: радиус Земли  $R_e$  задается в метрах; высота подъема передающей антенны  $h_{tr}$  задается в метрах; высота подъема приемной антенны  $h_{rc}$  задается в метрах; протяженность трассы вдоль поверхности Земли l задается в метрах;

Заметим, что под поверхностью Земли понимается поверхность сферы с радиусом *R*<sub>e</sub>.

До этого момента во всех введенных соотношениях участвовали параметры, соответствующие только геометрии трассы. Зададим соотношения, необходимые для учета влияния состояния тропосферы. Согласно модели слоистой сферической тропосферы с постоянным градиентом индекса рефракции, трасса распространения радиоволны в этом случае будет представлять собой дугу окружности радиуса  $\rho$ , который определяется по формулам (4), (5) для «нормальной» тропосферы.

Для проверки корректности математического описания части модели, которая связана с геометрией трассы и градиентом тропосферы, рассчитаем траекторию трассы РРВ с учетом градиента и без него. Данные аналитические зависимости для наглядного графического отображения построим в СК<sub>2</sub>.

Аналитические выражения для нижеприведенных зависимостей будут иметь вид:

– для поверхности Земли –  $E(x) = \sqrt{R_e^2 - x^2} - R_e$  (кривая 1 E(x) на рис. 3);

– для траектории трассы PPB без учета градиента –  $L(x) = (x - x''_t, b) tg(\alpha) + y''_t$  (кривая 2 L(x) на рис. 3), где  $x''_t, y''_t$  – координаты передающей антенны во второй СК<sub>2</sub>.

Для задания уравнения, описывающего траекторию трассы PPB, получим координаты точки V в CK<sub>2</sub> и запишем уравнение траектории трассы PPB с учетом градиента, которое примет вид:  $y(x) = \sqrt{\rho^2 - (x - x_v)^2} + y_v$  (кривая 3 у(x) на рис. 3).



Рис. 3. Траектория трассы РРВ с учетом градиента и без него

Задание уравнения трассы РРВ является необходимым, но недостаточным условием для определения времени РРВ. Необходимо также иметь значение скорости в каждой точке трассы. При таких условиях время РРВ согласно [3, 9] может быть выражено как криволинейный интеграл от скорости распространения электромагнитной волны вдоль трассы распространения (1).

Для полного определения подынтегрального выражения требуется задание выражения для скорости PPB V(x, y) в каждой точке трассы в аналитическом виде. Для этого следует воспользоваться соотношением, которое связывает скорость PPB и коэффициент рефракции:

$$V(x, y(x)) = C'_{n(h)},$$
 (6)

где *с* – скорость света в вакууме, n(h) – коэффициент рефракции, зависящий от высоты над поверхностью Земли. Учтем также, что,  $g = 10^6/(-\rho)$ .

Коэффициент рефракции *n* связан с ранее заданной зависимостью для индекса рефракции N(h). Высота *h* для каждой точки траектории трассы является функцией, зависящей от координаты (x, y) соответствующей точки трассы. Тогда, для получения окончательного выражения для V(x, y) следует найти аналитическое выражение для h(x) – высоты каждой точки трассы над поверхностью Земли. В окончательном виде, после подстановок V(x, y) приобретает вид

$$V(x) = \frac{c}{1 + \frac{N_0}{10^6} + \frac{R_e}{\rho} - \sqrt{\left(\sqrt{1 - \left(\frac{x - x_v}{\rho}\right)^2} + \frac{y_v + R_e}{\rho}\right)^2 + \left(\frac{x}{\rho}\right)^2} .$$
 (7)

После соответствующих преобразований получаем выражение для t:

$$t = \frac{1}{c} \int_{0}^{x_{r_{e}}'} \frac{1 + \frac{N_{0}}{10^{6}} + \frac{R_{e}}{\rho} - \sqrt{\left(\sqrt{1 - \left(\frac{x - x_{v}}{\rho}\right)^{2}} + \frac{y_{v} + R_{e}}{\rho}\right)^{2} + \left(\frac{x}{\rho}\right)^{2}}}{\sqrt{1 - \left(\frac{x - x_{v}}{\rho}\right)^{2}}} dx.$$
 (8)

Более простое подынтегральное выражение может быть получено в полярной системе координат, связанной с точкой V. Причем введем особые обозначения для декартовых коор-

динат  $(x_q, y_q)$ , задающие точку Q в СК<sub>2</sub> –  $Q = \begin{bmatrix} x_q \\ y_q \\ 1 \end{bmatrix}$ . Опуская подробные математические

выкладки, приведем окончательный вид интеграла для вычисления времени РРВ в СК<sub>4</sub>:

$$t = \frac{\rho}{c} \cdot \int_{-\phi}^{\phi} \left[ 1 + \frac{N_0}{10^6} + C - \sqrt{\left( \cos\left(\beta + \frac{\pi}{2}\right) - A\right)^2 + \left( \sin\left(\beta + \frac{\pi}{2}\right) - B\right)^2} \right] d\beta, \quad (9)$$

где A, B, C – это выражения, задающее координаты x и y для точки O:

$$A = \frac{-R_e \cdot \sin(\alpha) - x_q \cdot \cos(\alpha) - y_q \cdot \sin(\alpha)}{\rho}, B = \frac{y_\rho - R_e \cdot \cos(\alpha) + x_q \cdot \sin(\alpha) - y_q \cdot \cos(\alpha)}{\rho}, C = \frac{R_e}{\rho}.$$

Пределы интегрирования определяются как  $-\phi \dots \phi$ , где  $\phi = \arcsin\left(\frac{d}{2 \cdot \rho}\right)$ .

Подставим в (9) выражение для индекса преломления N<sub>0</sub> и перепишем формулу:

$$t = \frac{\rho}{c} \cdot \int_{-\phi}^{\phi} \left[ 1 + \frac{77.64\frac{p}{T} - 12.96\frac{e}{T} + 3.718 \cdot 10^5 \frac{e}{T^2}}{10^6} + C - \sqrt{\left(\cos\left(\beta + \frac{\pi}{2}\right) - A\right)^2 + \left(\sin\left(\beta + \frac{\pi}{2}\right) - B\right)^2} \right] d\beta (10)$$

где *p*, *T*, *e* – это атмосферное давление, температура воздуха и влажность соответственно.

Формула (10) является усовершенствованной математической моделью для расчета времени распространения радиоволн в приземном слое тропосферы, которая учитывает изменяющиеся параметры тропосферы, а так же рефракцию для конкретной трассы распространения.

#### Выводы

Предложена усовершенствованная модель для расчета времени распространения радиоволн в тропосферном канале, которая, помимо изменения параметров тропосферы, также учитывает геометрию трассы распространения и изменение состояния тропосферы с высотой.

Список литературы: 1. Антипов, И. Е., Бондарь, Е. Ю., Костыря, А. А., Иванова, Е. А. Анализ времени распространения метровых волн в приземном слое для задач высокоточной синхронизации времени и частоты // Восточно-Европейский журнал передовых технологий. – 2009. – №. 2/3 (38). – С. 22 – 25. 2. Антипов, И. Е., Бондарь, Е. Ю. Исследование влияния многолучевости на оценку времени распространения метровых и дециметровых радиоволн для задач высокоточной синхронизации времени и частоты // Восточно-Европейский журнал передовых технологий. – 2009. – №. 4/7 (40). – С. 60 – 64. 3. Голоскоков, Д.П. Уравнения математической физики. Решение задач в системе Maple : учебник для вузов. – СПб. : Питер, 2004. – 539 с. 4. Выгодский, М. Я. Справочник по высшей математике. – М. : Гос. изд-во физ.-мат. лит., 1963. – 870 с. 5. Долуханов, М.П. Распространение радиоволн. – М., 1960. – 363 с. 6. Калинин, А.И. Распространение радиоволн на трассах наземных и космических радиолиний. – М. : Связь, 1979. – 293 с. 7. Родос, Л.Я. Электродинамика и распространение радиоволн: учеб.-метод. Комплекс : учеб. пособие / Л.Я. Родос. – СПб. : Изд-во СЗТУ, 2007. – 90 с. 8. Альперт, Я.Л., Гинзбург, В.Л., Фейнберг, Е.Л. Распространение радиоволн. – М. : Гос. изд-во физ.-мат. лит., 1953. – 596 с. 9. Глобальна система визначення місцеположення (GPS). Теорія і практика / Б. Гофман-Велленгоф, Г. Ліхтенеггер, Д. Коллінз ; пер. з англ. третього вид. за ред. Я.С. Яцківа. – Київ : Наук. думка, 1995. – 380 с.

Харьковский национальный университет радиоэлектроники

Поступила в редколлегию 11.05.2012