

УДК 624.014

## МЕТОДИКА РОЗРАХУНКУ НА СТІЙКІСТЬ ХОЛОДНОГУТИХ ШВЕЛЕРІВ З УРАХУВАННЯМ ПЛАСТИЧНИХ ДЕФОРМАЦІЙ

*д.т.н. Білик С.І., ас. Усенко В.М.*

*Київський національний університет будівництва і архітектури, м. Київ*

Використання тонкостінних холодногнутих швелерів у фермах, колонах і рамах, а також наближення вітчизняних діючих норм до європейських, підвищує актуальність задач з поглибленого дослідження стійкості профілів відкритого профілю з урахуванням впливу розвитку пластичних деформацій і залишкових напружень.

Дослідження стійкості центрально-стиснутих елементів симетричного перерізу сталевих конструкцій збагачені теоретичними підходами та експериментальними дослідженнями [1-10]. Особливості втрати стійкості центрально-стиснутих профілів симетричного перерізу з урахуванням розвитку пластичних деформацій не втрачають важливості в силу необхідності врахування впливу на їх стійкість залишкових деформацій після прокатування [10-11], а також в силу суттєвого впливу несиметричності перерізу. Ряд останніх теоретичних та експериментальних досліджень показали необхідність вдосконалення теоретичних моделей розрахунку стійкості стержнів відкритого профілю несиметричного перерізу з урахуванням початкових відхилень форми, початкових ексцентриситетів та відхилень граничних умов закріплень при врахуванні розвитку пластичних деформацій [9-11]. Теоретичні положення дотичного і подвійного модуля на сьогодні є основами з визначення несучої здатності стиснутих і позacentрово-стиснутих металевих стержнів у нормативних документах.

У статті розвивається фізико-математична модель стійкості центрально-стиснутого холодногнутого швелера з урахуванням пружно-пластичної роботи сталі, а також врахування залишкових напружень і початкових недосконаlostей.

Розглянута втрата стійкості центрально-стиснутого стержня моно-симетричного перерізу (швелера) при початкових недосконаlostях ( $e_b / i_y, \lambda_y / 750$ ) в площині найменшої жорсткості (ОХ). Загальні деформації в крайніх фібрових волокнах при втраті стійкості центрально-стиснутого стержня складаються із залишкових деформацій ( $\epsilon_0$ ) від прокатування, деформації від згину стержня, а також від поздовжніх середніх деформацій.

$$\epsilon_i = \pm \epsilon_0 + \epsilon_N + \epsilon_M, \quad (1)$$

де  $\epsilon_N = \frac{N}{AE_{IN}} = \frac{N}{AE} \beta_E$ ,  $\beta_E = \frac{E}{E_{IN}}$  – середні деформації від поздовжньої сили ( $N$ ) при приведеному модулі ( $E_{IN}$ );  $\epsilon_0$  – залишкові деформації;  $\epsilon_M$  –

деформації від згину стержня при кривизні стержня ( $\rho_y$ ) і відстані від нейтральної поздовжньої осі до фібрових волокон  $x_j$ :

$$\varepsilon_{Mj} = \frac{\Delta}{dz} \rightarrow \operatorname{tg} \alpha = \frac{dz}{\rho_y} = \frac{\Delta}{x_j} \rightarrow \frac{x_j}{\rho_y} = \frac{\Delta}{dz}.$$

Максимальні деформації від згину будуть залежати від радіуса кривизни стержня. Кривизна стержня при згині та переміщення ( $\xi$ ) пов'язані приблизною диференціальною залежністю:  $1/\rho_y = -\xi''$ . Таким чином, між максимальними деформаціями і кривизною стержня є залежність.

$$\varepsilon_{Mm} = \frac{\Delta}{dz} = \frac{x_m}{\rho_y}. \quad \varepsilon_{Mm} = \frac{x_m}{\rho_y} = -\xi'' x_m. \quad (2)$$

Рівняння рівноваги в перерізі розвитку пластичних деформацій при втраті стійкості буде залежати від прогину ( $f$ ), початкових ексцентриситетів ( $e_b$ ), і додаткового ексцентриситету ( $e_t$ ) від зсуву нейтральної осі при розвитку пластичних деформацій з одного боку стержня.

$$\xi'' E_d I_y = -N(f + e_b + e_t + l/750). \quad (3)$$

В залежності від напрямку розвитку пластичних деформацій та початкових недосконалостей приведена жорсткість стержня ( $E_d I_y = E I_{yd}$ ) з урахуванням розвитку пластичних деформацій буде визначатися за формулою:

$$E_{d1} I_y = (E_t I_{y1} + E I_{y2}) \rightarrow E_{d1} = \frac{E}{I_y} \left( \frac{E_t}{E} I_{y1} + I_{y2} \right),$$

$$E_{d2} I_y = (E I_{y1} + E_t I_{y2}) \rightarrow E_{d2} = \frac{E}{I_y} \left( I_{y1} + \frac{E_t}{E} I_{y2} \right).$$

Рівновага моментів зовнішніх сил і внутрішніх зусиль описується диференціальним рівнянням.

$$\xi'' + \frac{N}{E_d I_y} \xi = -\frac{N}{E_d I_y} (e_b + e_t + l/750). \quad (4)$$

Загальне рішення однорідного рішення відповідного однорідного рівняння ( $\xi'' + \frac{N}{E_d I_y} \xi = 0$ ) для шарнірно опертого стержня буде:

$$\xi = f \sin \left( \frac{\pi z}{l} \right) \rightarrow \xi'' = -\frac{\pi^2 f}{l^2} \sin \left( \frac{\pi z}{l} \right).$$

Максимальні переміщення ( $f$ ) при координаті  $z = l/2$  і кривизна стержня при втраті стійкості зв'язані через другу похідну за переміщенням та кривизною зігнутого поздовжньою силою стержня.

$$\xi''_{z=l/2} = -\frac{\pi^2 f}{l^2} \sin\left(\frac{\pi l}{2l}\right) = -\frac{\pi^2 f}{l^2}; \quad \rho_{yz=l/2} = \frac{1}{l^2}. \quad (5)$$

Тепер, максимальні деформації крайніх фібрових волокон середнього перерізу стержня залежать від максимальних переміщень ( $f$ ).

$$\varepsilon_{Mm} = \frac{x_m}{\rho_y} = -\xi'' x_m; \quad \varepsilon_{Mm} = \frac{\pi^2 f}{l^2} x_m. \quad (6)$$

Враховуючи останні відношення, рівняння рівноваги стержня переходить до рівняння рівноваги, яке об'єднує зовнішній згинальний момент, приведену жорсткість стержня, максимальні переміщення:

$$-\frac{\pi^2 f}{l^2} E_d I_y + N(f + e_t + l/750 + e_b) = 0.$$

При позначенні умовної критичної сили  $N_{crt} = \frac{\pi^2 E_d I_y}{l^2}$  з останнього рівняння миттєво впливає формула для визначення поперечних переміщень при поздовжньому згині з урахуванням початкових ексцентриситетів і прогинів та з урахуванням розвитку пластичних деформацій  $f = \frac{e_b + l/750 + e_t}{N_{crt} E_d I_y / N - 1}$ . В останній отриманій формулі зручно

перейти до критичних напружень ( $\sigma_{crt}$ ) через гнучкість стержня  $\lambda_y^2 = \frac{l^2}{i_y^2}$  та

поточних нормальних напружень  $\sigma_N = N/A$ .

$$\sigma_{crt} = \frac{\pi^2 E_d I_y}{l^2 A} = \frac{\pi^2 E_d i_y^2}{l^2}. \quad \sigma_{crt} = \frac{\pi^2 E_d}{\lambda_y^2}. \quad f = \frac{e_b + l/750 + e_t}{\sigma_{crt} / \sigma_N - 1}. \quad (7)$$

Приведення переміщень за відношенням (7) до радіусу інерції дає такий запис останньої формули (7).

$$\frac{f}{i_y} = \frac{e_b / i_y + \lambda_y / 750 + e_t / i_y}{\sigma_{crt} / \sigma_N - 1}. \quad (8)$$

Загальні деформації при поздовжньому згині з урахуванням малих ексцентриситетів і пружно-пластичній роботі сталі та залишкових деформацій від прокатування при врахуванні отриманих відношень (6,8) приймуть вигляд:

$$\varepsilon_i = \pm \varepsilon_0 + \frac{N}{AE} \frac{E}{E_{IN}} + \frac{\pi^2}{\lambda_y^2} \frac{e_b / i_y + \lambda_y / 750 + e_t / i_y}{\sigma_{crt} / \sigma_N - 1} \frac{x_m}{i_y}. \quad (9)$$

Останнє рівняння вирішують шляхом числових досліджень кожного окремого стержня заданого перерізу, або, приблизно прийняв, що при максимальних пластичних деформаціях  $\varepsilon_i = \varepsilon_y$  відношення напруження до

розрахункового опору сталі за границею текучості прийнято за коефіцієнт поздовжнього згину при малих ексцентриситетах  $\frac{N}{AR_y} = \frac{\sigma_N}{R_y} = \varphi_{yet}$ , а момент

опору перерізу ( $W_y = I_y / x_m$ ) пов'язаний із зовнішнім згинальним моментом:

$$m_y = \frac{e_b x_m}{i_y^2} = \frac{e_b x_m A}{I_y} = \frac{e_b A}{W_y}.$$

$$\varepsilon_i = \varepsilon_0 + \varphi_{yet} \frac{R_y}{E_{tN}} + \frac{\pi^2}{\lambda_y^2} \frac{e_b / i_y + \lambda_y / 750 + e_t / i_y}{\frac{\sigma_{crt}}{\varphi_{yet} R_y} - 1} m_y \frac{i_y}{e_b}. \quad (10)$$

Отриманий критерій стійкості (10) за деформаціями вказує на зв'язок між обмеженими (граничними) поточними крайовими пластичними деформаціями сталі ( $\varepsilon_i$ ), поздовжнім навантаженням при врахуванні змінного дотичного модуля і змінними геометричними характеристиками перерізу внаслідок розвитку пластичних деформацій в залежності від гнучкості стержня.

Перетворення рівняння виконано за умови:  $\frac{\pi^2}{\lambda_y^2} \frac{E_d}{\varphi_{yet} R_y} - 1 \neq 0$ .

$$\varphi_{yet}^2 - \frac{E_{tN}}{R_y} \varphi_{yet} \left[ \frac{\sigma_{crt}}{E_{tN}} + (\varepsilon_i \mp \varepsilon_0) + \frac{\pi^2}{\lambda_y^2} (e_b / i_y + \lambda_y / 750 + e_t / i_y) m_y \frac{i_y}{e_b} \right] + \frac{\sigma_{crt}}{R_y} \frac{E_{tN}}{R_y} (\varepsilon_i \mp \varepsilon_0) = 0.$$

Рішення останнього квадратного рівняння відносно  $\varphi_{yet}$ .

$$\varphi_{yet} = \frac{1}{2} \frac{E_{tN}}{R_y} \left[ \frac{\sigma_{crt}}{E_{tN}} + (\varepsilon_i \mp \varepsilon_0) + \frac{\pi^2}{\lambda_y^2} (e_b / i_y + \lambda_y / 750 + e_t / i_y) m_y \frac{i_y}{e_b} \right] \pm \quad (11)$$

$$\pm \sqrt{\frac{1}{4} \left\{ \frac{E_{tN}}{R_y} \left[ \frac{\sigma_{crt}}{E_{tN}} + (\varepsilon_i \mp \varepsilon_0) + \frac{\pi^2}{\lambda_y^2} (e_b / i_y + \lambda_y / 750 + e_t / i_y) m_y \frac{i_y}{e_b} \right] \right\}^2 - \frac{\sigma_{crt}}{R_y} \frac{E_{tN}}{R_y} (\varepsilon_i \mp \varepsilon_0)}.$$

Слід відмітити, що основна складність обчислення за отриманою формулою ( $\varphi_{yet}$ ) лежить в площині встановлення, або прийняття, взаємозв'язку між гнучкістю стержня ( $\lambda_y^2$ ) і дотичним модулем пружності ( $E_{tN}$ ), які зі свого боку пов'язані зі значенням приведенного модуля ( $E_d$ ), формою перерізу і відповідного можливого значення додаткового ексцентриситету ( $e_t$ ) від зсуву нейтральної осі при розвитку пластичних деформацій. Розроблена більш вдосконалена фізико-математична модель втрати стійкості центрально-стиснутих профілів відкритого несиметричного перерізу відкриває можливість правильно оцінити результати експериментальних досліджень.

**ВИКОРИСТАНА ЛІТЕРАТУРА**

1. Нілов О.О., Пермяков В.О., Шимановський О.В., Білик С.І., Лаврінченко Л.І., Володимирський В.О., Белов І.Д. Металеві конструкції/ Під заг. ред. О.О. Нілов, О.В. Шимановський - К.: «Сталь», 2010.- 869.
2. Стрелецкий Н.С. Работа сжатых стоек. – М.: Госстройиздат, 1959. – 281 с.
3. Блейх Ф. Устойчивость металлических конструкций. – М.: Госиздат физ-мат литературы, 1959. – 544 с.
4. Бельский Г.Е., Одеський П.Р. О едином подходе к использованию диаграмм работы строительных сталей. – Пром. стр-во, 1980, №7, с. 4-6.
5. Стрелецкий Н.Н., Бельский Г.Е., Любаров Б.И., Чернов А.Л. Расчет элементов стальных конструкций по критерию предельных пластических деформаций. – Промышленное строительство, 1978, №6, с. 7-11.
6. Чувикин Г.М. Об устойчивости за пределом упругости внецентренно-сжатых тонкостенных стержней открытого профиля. – В кн.: Исследования по стальным конструкциям. – М.: Госстройиздат, 1982, с. 70–159.
7. Феодосьев В.И. Избранные задачи и вопросы по сопротивлению материалов. – М.: Наука, 1975.-376 с.
8. Белый Г.И. К деформационному расчёту упруго-пластических тонкостенных стержней. – Известия вузов. Строительство и архитектура, 1984, №9, с. 24-27.
9. Астахов И.В. Пространственная устойчивость элементов конструкций из холодногнутых профилей. Дис. на соиск. учен. степ. канд. техн. наук (05.23.01) – Санкт-Петербург, 2006. – 123 с.
10. Малевич А.И., Ракша С.В. О нормативном расчете местной устойчивости центрально-сжатых тонкостенных стержней // Вісник Придніпров'я. Держ. Академії буд-ва і арх-ри: Зб. наук. пр. - 2003 – С. 22–27.
11. Белов І.Д., Білик С.І., Усенко М.В., Джамбуєв М.М. Експериментальні випробування сталевих гнутих профілів з перерізами відкритого типу. // Ресурсоекономні матеріали, конструкції, будівлі та споруди. // Зб. наук. пр. Вип. 16. – Рівне. МОН України, НУВГП, 2008. – С. 66–72.