

- співвідношення $F_{\text{в}}$ до $N_{\text{д}}$ від ваги $G_{\text{в}}$ котка до його амплітуди $A_{\text{в}}$. (рис. 2), на якому видно, що раціональним параметрам відповідає перетин кривих під номером 1, 2, 3, 5 і 1, 3, 5, 6, а оптимальні параметри визначаються перетином кривих 1, 3, 6.
- співвідношення $F_{\text{в}}$ до $N_{\text{д}}$ від співвідношення f до A (рис. 3), на якому видно, що раціональним параметрам відповідає перетин кривих під номером 1, 2, 5 і 1, 2, 3, а оптимальні параметри визначаються перетином кривих 3, 4, 5;
- співвідношення f до $G_{\text{в}}$ від співвідношення $G_{\text{в}}$ до A . (рис 4), на якому видно, що раціональним параметрам відповідає перетин кривих під номером 1, 2, 3 і 1, 2, 4, а оптимальні параметри визначаються перетином кривих 1, 2, 5.

ЛІТЕРАТУРА

1. Дорожная техника. Каталог-справочник Технологии строительства, реконструкции, ремонта и содержания автомобильных дорог. – М.: Транспорт, 2009. – 350 с.
2. Дорожная техника. Каталог-справочник Технологии строительства, реконструкции, ремонта и содержания автомобильных дорог. – М.: Транспорт, 2008 - 358с.
3. Дорожная техника. Каталог-справочник Технологии строительства, реконструкции, ремонта и содержания автомобильных дорог. – М.: Транспорт, 2007 - 365с.
4. Дорожная техника. Каталог-справочник Технологии строительства, реконструкции, ремонта и содержания автомобильных дорог. – М.: Транспорт, 2006 - 360с.

УДК 621.878.23.001.4

Л. А. ХМАРА, д. т. н., М. І. ДЕРЕВ'ЯНЧУК, ст. викладач,

К. А. КРЕКНІН, інженер.

ДВНЗ «Придніпровська державна академія будівництва та архітектури»

АНАЛІТИЧНЕ ВИЗНАЧЕННЯ ОБ’ЄМУ ПРИЗМИ ВОЛОЧІННЯ ТРИСЕКЦІЙНИХ БУЛЬДОЗЕРНИХ ВІДВАЛІВ З НАХИЛЕНИМИ ОСЯМИ ШАРНІРІВ В НАКОПИЧУВАЛЬНОМУ РЕЖИМІ РОБОТИ

Актуальність проблеми. Масове використання бульдозерних агрегатів в різних галузях будівництва потребує постійного удосконалення їх конструкції та технологічних показників. Найбільш важливим елементом цих машин є робоче обладнання, досконалість якого визначає ефективність цих агрегатів. Одним із перспективних напрямів удосконалення робочого обладнання бульдозерів є

застосування трисекційних шарнірно – з'єднаних відвалів. Особливо це відноситься до трисекційних відвалів з нахиленими в поперечній площині осями шарнірів, що потребує більш детального аналізу форми та об'єму ґрунту в накопичувальному режимі роботи.

Метою даної роботи є розробка теоретичної моделі для визначення об'єму ґрунта, що накоплюється перед трисекційним відвалом з нахиленими осями шарнірів працюючи в накопичувальному режимі.

Основний матеріал. Трисекційний відвал з нахиленими осями бокових секцій, конструкція якого показана на рис. 1, є спеціалізованим бульдозерним обладнанням, що дозволяє ефективно здійснювати деякі профілювальні операції при виконанні земляних робіт, зберігаючи можливість реалізації традиційного, накопичувального, шляхопрокладального та грейдерного режимів роботи.

При проектуванні таких відвалів необхідно враховувати конструктивні та кінематичні особливості складових частин, які визначають форму лобової (внутрішньої) частини та максимальну кількість ґрунту, що може накопичуватись перед ними. Особливість кінематики шарнірно – з'єднаних відвалів з нахиленими осями полягає в тому, що при повороті бокових секцій вперед леза їхніх ножів нахиляються відносно леза середньої секції вниз під кутом δ , як показано на рис. 2, а лобові частини нахиляються вперед, суттєво впливаючи на фронтальну проекцію робочого органа. Для визначення геометричних параметрів фронтальної проекції трисекційного відvalsа з нахиленими осями бокових секцій, що повернуті вперед на кут α , була розглянута розрахункова схема, яка показана на рисунку 3.

На схемі видно, що поворот бокової секції відносно осі 00_1 з початкового положення ($\alpha = 0$), коли нижній A і верхній A_1 кути секції знаходяться в площині середньої секції, на кут $\alpha \neq 0$, вказані кутові точки переміщуються в нахилених під кутом β площинах, перпендикулярних фронтальній проекції. Колові траекторії кутів A і A_1 в даних площинах представляють направляючі прямі відповідно $m - n$ і $m_1 - n_1$. Видно, що зі збільшенням кута повороту α зростають вертикальні координати h і h_1 , які обумовлюють зміну форми фронтальної проекції відvalsа. Величина цих координат, як видно із рисунка, залежить від кута нахилу осей шарнірів $0 - 0_1$ і кута повороту бокових секцій:

$$\delta h = b \cdot \sin \beta (1 - \cos \alpha); \quad (1)$$

$$\delta h_1 = b_1 \cdot \sin \beta (1 - \cos \alpha). \quad (2)$$

Вильоти точок A і A_1 в поперечному напрямку визначаються за формулами:

$$l = b[1 - \cos \beta(1 - \cos \alpha)]; \quad (3)$$

$$l_1 = b_1[1 - \cos \beta(1 - \cos \alpha)]. \quad (4)$$

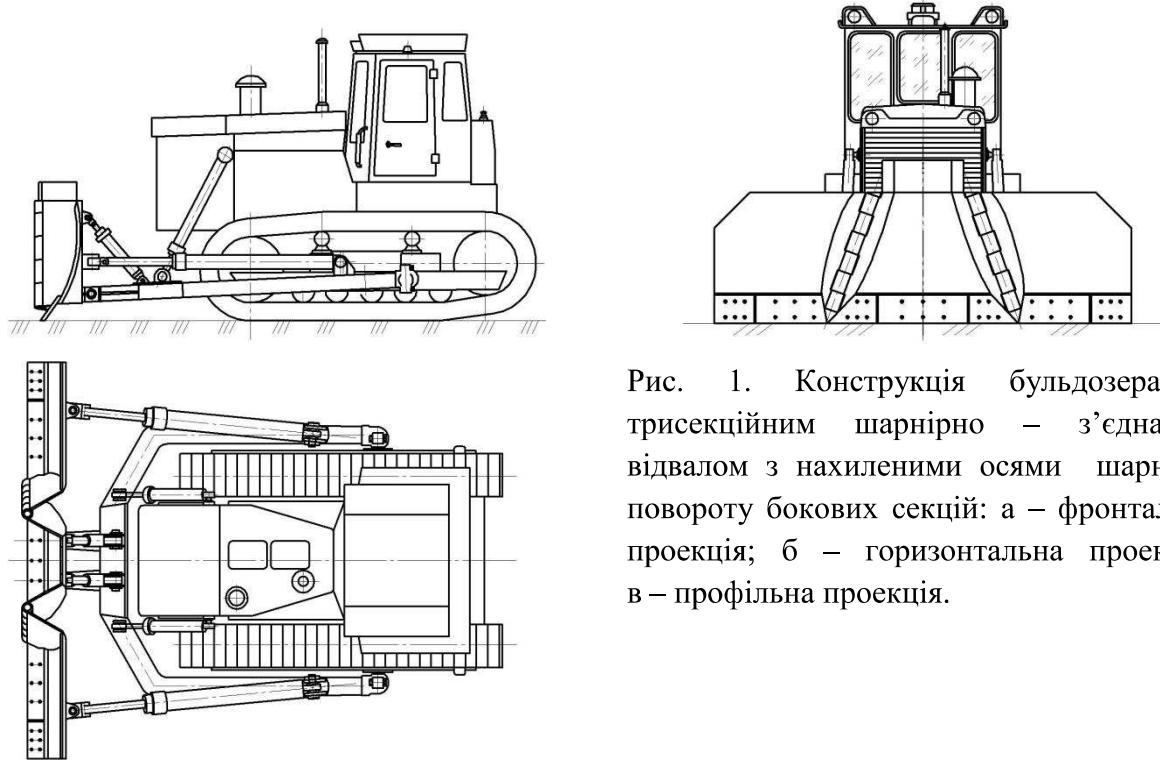


Рис. 1. Конструкція бульдозера з трисекційним шарнірно – з'єднаним відвалом з нахиленими осями шарнірів повороту бокових секцій: а – фронтальна проекція; б – горизонтальна проекція; в – профільна проекція.

Приведені залежності (1 – 4) дозволяють на основі конструктивних параметрів складових частин відvalsа визначати його фактичну довжину та форму поперечного перетину ґрутової стружки, що вирізається.

Зокрема, довжина відvalsа при повернутих вперед бокових секцій на кут α по ножовій системі дорівнює:

$$B = a + 2l = a + 2b[1 - \cos \beta(1 - \cos \alpha)], \quad (5)$$

а по верхньому зрізу –

$$B_1 = a_1 + 2l_1 = a_1 + 2b_1[1 - \cos \beta(1 - \cos \alpha)]. \quad (6)$$

Внаслідок нахилу лез бокових секцій при повороті їх на кут α площа поперечного перетину ґрутової стружки зростає на величину трикутника $O A' M$ зожної сторони. Геометричні параметри кожного трикутника визначаються сторонами l' і h , які забезпечують технологічні вимоги до утворюваного профіля земляної споруди.

Для визначення об'єму призми волочіння при роботі таких відвалів в накопичувальному режимі формалізуємо задачу в вигляді елементної фігури, що приведено на рисунку 3.

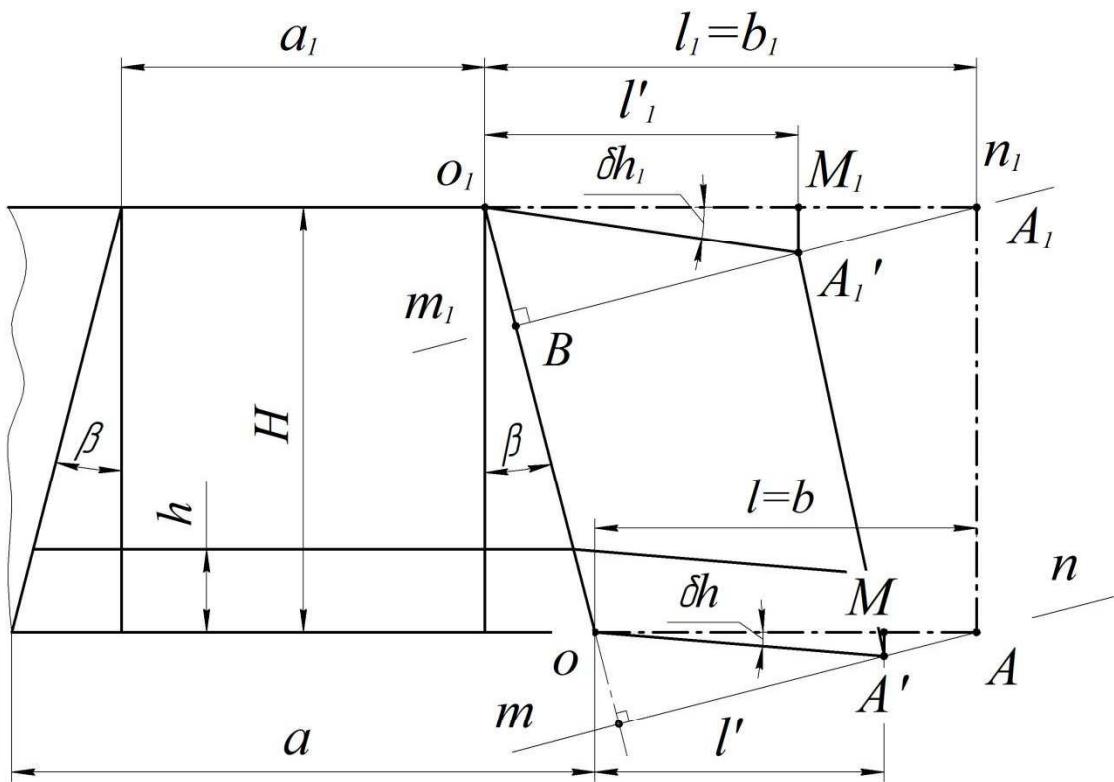


Рис. 2. Схема фронтальної проекції три-секційного відвалу з нахиленими осями шарнірів бокових секцій.

Використовуючи методичні підходи, що викладені в роботі [1] об'єм призми волочіння, що утворюється на прикінцевій стадії копання, можна представити як суму елементарних об'ємів V_1 , V_2 , V_3 і V_4 (рис 3).

Тобто:

$$V = V_1 + 2V_2 + V_3 + 2V_4, \quad (7)$$

де V_1 – об'єм паралелепіпеда, що утворений середньою секцією відвалу, м^3 ; V_2 – об'єм тригранної призми, що утворена боковою секцією відвалу, м^3 ; V_3 – об'єм тригранної призми, що утворюється перед елементарними об'ємами V_1 і V_2 ; V_4 – об'єм бокової урізаної піраміди, що утворена в результаті зсуву ґрунта із активної зони відвалу в бокові валки.

Враховуючи ускладнення лобової поверхні даного відвалу, пов'язаного з нахилом осей шарнірів повороту бокових секцій в поперечній вертикальній площині, об'єм частини призми волочіння, що безпосередньо примикає до складових частин відвалу, визначаємо за спрощеною схемою, характерного для шарнірно – з'єднаних відвалів з вертикальними осями шарнірів поворота бокових секцій. [1].

При цьому фронтальна проекція робочого органа набуде вигляду, який представлено на рисунку 4.

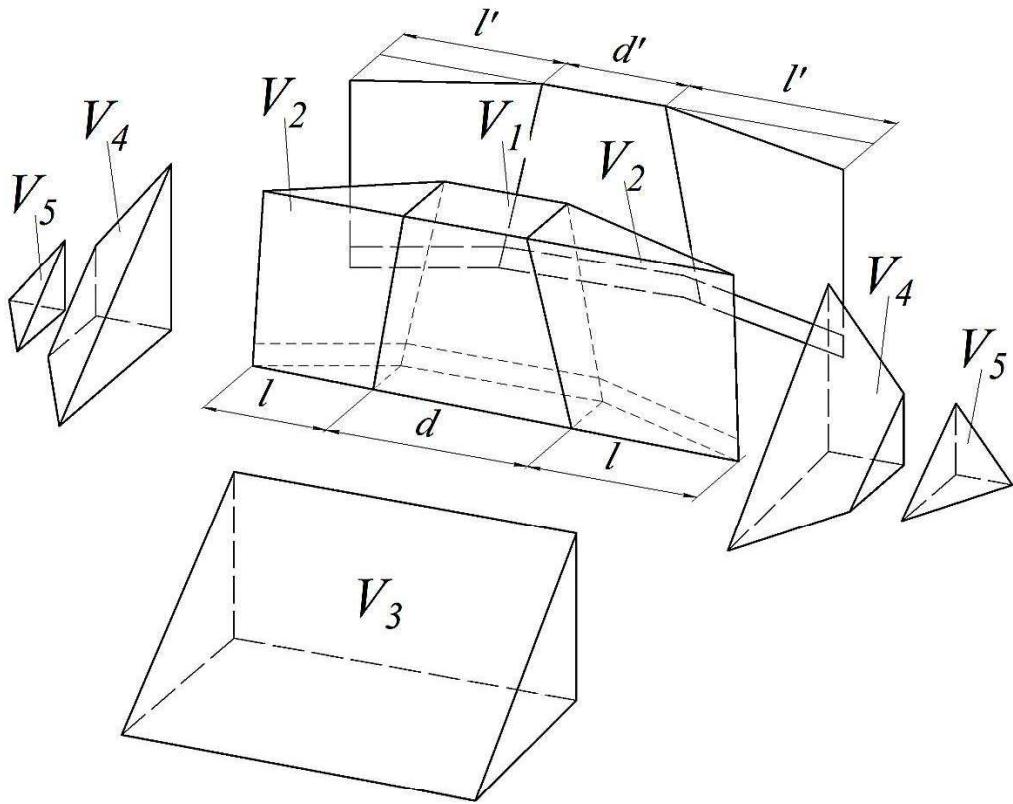


Рис. 3. Схема елементного складу призми волочіння.

Як показано на схемі, вертикальні осі шарнірів повороту бокових секцій проведені через середини нахилених осей, збалансуючи площині фронтальних проекцій елементів відvalsа. Дане спрощення не суттєво впливає на, так званий, внутрішній об'єм відvalsа і значно спрощує математичні залежності по визначеню об'ємів вказаних елементів. При визначенні площині поперечного перетину ґрунтової стружки, що вирізається, враховується форма фронтальної проекції ножової системи даного відvalsа.

З урахуванням даного положення і відповідності до схеми (рис. 4), для аналізу форми і об'єму призми волочіння прийняті наступні конструктивні і розрахункові параметри трисекційного шарнірно – з'єднаного відvalsа з нахиленими осями повороту бокових секцій:

довжина відvalsа по лезах ножів середньої та повернутих на кут α бокові секцій, B_H ; довжина відvalsа по верхньому зrізу секцій, B_B ; розрахункова довжина відvalsа, B_p ; довжина леза ножа середньої секції відvalsа, d ; довжина верхнього зrізу середньої секції, d_l ; розрахункова довжина проекції бокової секції відvalsа, l_c ; фронтальна проекція леза ножа бокової секції, b_n ; конструктивний виліт ножа бокової секції, l ; конструктивний виліт верхньої частини бокової секції відvalsа, l_l ; вертикальна координата краю леза ножа, Δh ; вертикальна координата краю верхнього зrізу бокової секції, Δh_l ; висота відvalsа, H .

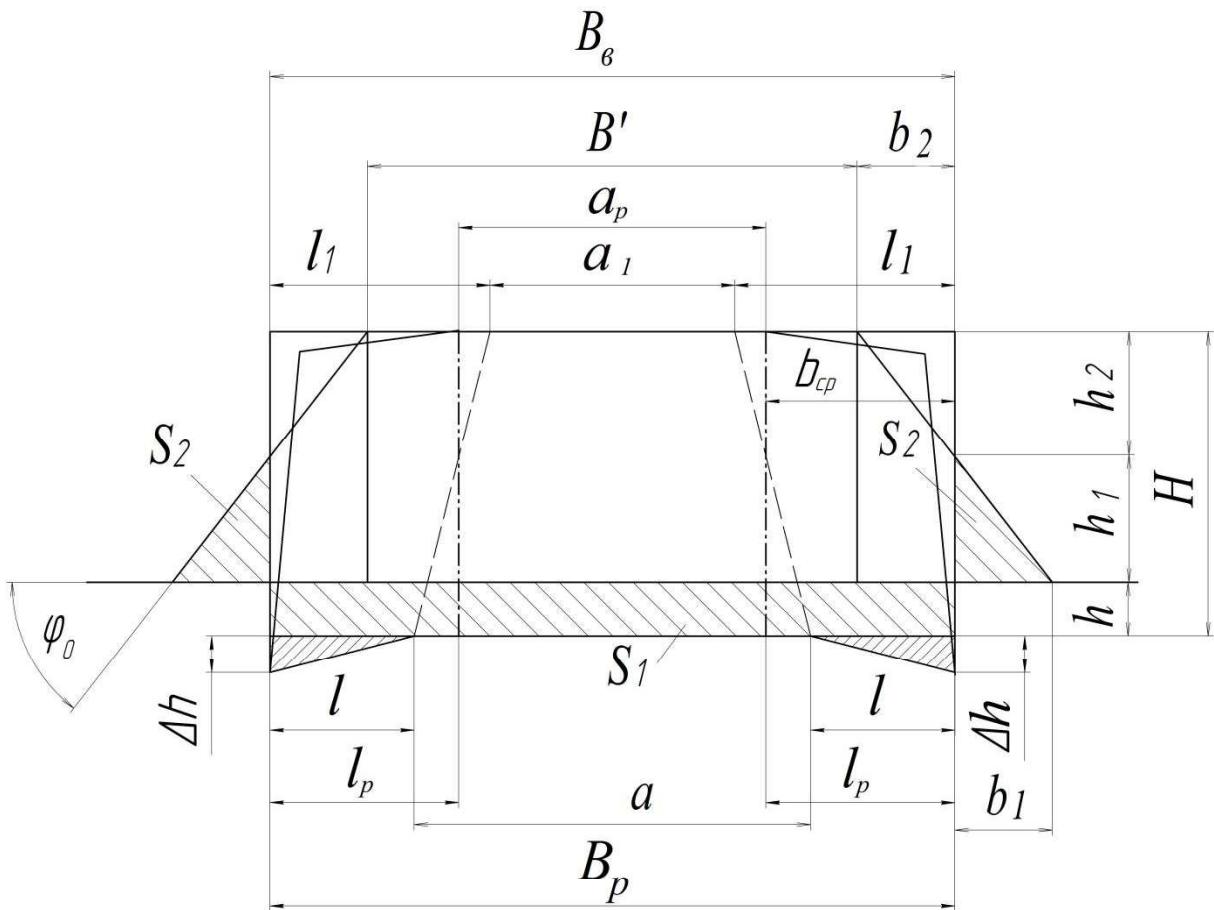


Рис.4. Схема до визначення довжини B^1 (вид спереду).

Розрахункова довжина відвала B_p в відповідності до схеми (рис. 4) і з урахуванням прийнятих допущень дорівнює:

$$B_p = a_p + 2l_p, \quad (8)$$

де a_p - розрахункова довжина леза середньої секції:

$$a_p = \frac{a + a_1}{2}; \quad (9)$$

l_p - розрахунковий виліт бокових секцій:

$$l_p = \frac{l + l_1}{2}. \quad (10)$$

Вертикальна координата краю леза ножа Δh визначається за формулою (1), а повздовжня за формулою (3).

Таким чином замінивши конструктивні параметри відвала розрахунковими, отримуємо можливість визначати максимальний об'єм ґрунту, що може

накопичуватись перед відвалом на прикінцевій стадії копання за раніше розробленою методикою, що викладена в роботі [1].

В відповідності до розрахункових схем, (рис. 3,4) об'єм ґрунту V_1 , що накоплюється в середній частині відвала визначається за формулою:

$$V_1 = \frac{a_p \cdot l_p \cdot (H - h)}{\operatorname{ctg} \alpha}, \quad (11)$$

де a_p – розрахункова довжина середньої секції, м; l_p – розрахунковий виліт бокової секції, м; H – загальна висота відвала, м; h – товщина стружки, що вирізається, м; α – кут повороту бокових секцій, град;

Об'єм тригранних призм перед боковими секціями: без урахування зміни фронтальної проекції ножової системи відвала визначається за формулою:

$$2V_2 = l_p^2 \cdot (H - h) \cdot \operatorname{tg} \alpha. \quad (12)$$

Об'єм призми V_3 дорівнює:

$$V_3 = \frac{(H - h)^2 B'}{2 \operatorname{tg} \varphi_0}, \quad (13)$$

де B' - довжина ребер призми, яка визначається із схеми (рис. 4) за формулою:

$$B' = B_p - 2b_2, \quad (14)$$

де b_2 - довжина бокової частини відвала, що залежить від кута природного відкосу ґрунту φ_0 та площині поперечного перетину бокового валка на прикінцевій стадії копання ґрунту.

Площа поперечного перетину бокових валків визначається із умови рівності її площині поперечного перетину стружки, що вирізається на прикінцевій стадії копання.

Тобто:

$$K_p \cdot S = 2S_\delta, \quad (15)$$

де K_p - коефіцієнт розпушенння ґрунту; S – площа поперечного перетину стружки; S_δ - площа поперечного перетину бокового валка.

В відповідності до схеми (рис. 4) можно записати:

$$K_p (B_p \cdot h + \Delta h \cdot l) = \frac{h^2}{\operatorname{tg} \varphi_0}. \quad (16)$$

Звідси:

$$h_1 = \sqrt{K_p(B_p \cdot h + \Delta h \cdot l) \operatorname{tg} \varphi_0}, \quad (17)$$

де h_1 – висота вершини трикутника поперечного перетину бокового валка.

Довжина його основи b_1 визначаємо за виразом:

$$b_1 = \frac{h_1}{\operatorname{tg} \varphi_0} = \frac{\sqrt{K_p(B_p \cdot h + \Delta h \cdot l) \operatorname{tg} \varphi_0}}{\operatorname{tg} \varphi_0}. \quad (18)$$

Параметри прямокутників в верхній частині відвалі h_2 і b_2 визначаються за формулами:

$$h_2 = (H - h) - h_1 = (H - h) - \sqrt{K_p(B_p \cdot h + \Delta h \cdot l) \operatorname{tg} \varphi_0}; \quad (19)$$

$$b_2 = \frac{h_2}{\operatorname{tg} \varphi_o} = \frac{(H - h) - \sqrt{K_p(B_p \cdot h + \Delta h \cdot l) \operatorname{tg} \varphi_0}}{\operatorname{tg} \varphi_o}. \quad (20)$$

Підставивши розгорнуте значення b_2 в формулу (14) отримаємо:

$$B' = B_p - \frac{2[(H - h) - \sqrt{K_p(B_p \cdot h + \Delta h \cdot l) \operatorname{tg} \varphi_0}]}{\operatorname{tg} \varphi_o}, \quad (21)$$

Тоді:

$$V_3 = \frac{(H - h)^2}{2 \operatorname{tg} \varphi_0} \cdot \left\{ B_p - \frac{2[(H - h) - \sqrt{K_p(B_p \cdot h + \Delta h \cdot l) \operatorname{tg} \varphi_0}]}{\operatorname{tg} \varphi_o} \right\}. \quad (22)$$

Бокові частини призми волочіння V_4 являють собою урізану призму, об'єм яких визначається за формулою:

$$V_4 = \frac{(H - h)^2 \cdot (b_2 - b_1) - h_1^2 \cdot b_1}{6 \operatorname{tg} \varphi_0}; \quad (23)$$

$$2V_4 = \frac{(H - h)^2 \cdot (b_2 - b_1) - h_1^2 \cdot b_1}{3 \operatorname{tg} \varphi_0}. \quad (24)$$

Підставивши розгорнуті значення об'ємів $V_1; 2V_2; V_3; i 2V_4$ в формулу (7) отримаємо залежність, що пов'язує максимальний об'єм ґрунту перед відвалом на заключній стадії копання з його геометричними параметрами.

Із формули (25) видно, що максимальний об'єм призми волочіння перед трисекційним відвалом з нахиленими осями шарнірів повороту бокових секцій залежить від багатьох факторів, серед яких найбільш значими є геометричні

параметри: висота відвала H , довжина відвала B_p та кут повороту бокових секцій α . Суттєвий вплив на величину призми волочіння мають також і фізико – механічні властивості ґрунтів, що виражаються через кут природнього відкосу φ_0 і коефіцієнт розпушення K_p .

$$V = \frac{a_p \cdot l_p \cdot (H - h)}{ctg \alpha} + l_p^2 \cdot (H - h) \cdot tg \alpha + \frac{(H - h)^2}{2tg \varphi_0}.$$

$$\cdot \left\{ B_p - \frac{2[(H - h) - \sqrt{K_p(B_p \cdot h + \Delta h \cdot l)tg \varphi_0}]}{tg \varphi_o} \right\} + \frac{(H - h)^2 \cdot (b_2 - b_1) - h_1^2 \cdot b_1}{3tg \varphi_0}. \quad (25)$$

Висновки. Виконаний аналіз форми та об'єму ґрунту, що накопичується перед відвалом на заключній фазі копання дозволяє, на стадії проектування, прогнозувати ефективність технічних рішень в залежності від зміни тих чи інших параметрів.

ЛИТЕРАТУРА

1. Хмаря Л. А. Теоретичні дослідження форми і об'єму призми волочіння трисекційних відвалів в накопичувальному режимі роботи / Л. А. Хмаря, М. І. Деревянчук, М. В. Кульчицький // Строительство. Материаловедение. Машиностроение. Дн–вск.: ПГАСА, 2008. – Вып. 46. – С. 39 – 49.
2. Баловнев В. И. Интенсификация земляных работ в дорожном строительстве / В. И. Баловнев, Л. А. Хмаря – М.: Транспорт, 1983. – 183 с.
3. Баловнев В. И. Повышение производительности машин для земляных работ / В. И. Баловнев, Л. А. Хмаря. – К.: Будівельник, 1992. – 152 с.
4. Зеленин А. Н. Машины для земляных работ / А. Н. Зеленин, В. И. Баловнев, И. П. Керов. – М.: Высшая школа, 1975. – 424 с.
5. Повышение эффективности землеройных машин: материалы респ. конф.. Исследование процесса копания и повышение эффективности рабочих процессов отвалов бульдозеров / Л. А. Хмаря, В. Б. Коротких. – Воронеж, 1992. – С. 11.
6. Хмаря Л. А. Определение производительности бульдозеров с учетом времени на операцию заглубления отвала / Л. А. Хмаря, В. Б. Коротких // Научные основы строительства. – К.: Будівельник, 1993 – С. 207.
7. Хмаря Л. А. Научные основы формирования многокомпонентных рабочих органов землеройных машин / Л. А. Хмаря // Интенсификация рабочих процессов строительных машин. – Дн–вск. : ПГАСА, 1998. – Вып. 4. – С. 14 – 21.