

УДК 519.67 + 681.5

И.В. Рубан, К.С. Смеляков, О.В. Шитова

*Харьковский университет Воздушных Сил им. И. Кожедуба*

## **КРИТЕРИИ ПОСТРОЕНИЯ СВЯЗНЫХ ГРАНИЦ ИЗОБРАЖЕНИЙ**

*С целью повышения вычислительной эффективности и адекватности построения связных границ изображений в работе предложен ряд критериев, которые могут настраиваться на топологическую структуру изображений объектов, учитывать их контекст, а также существование разрывов границы, применение которых на практике позволяет адекватно объединять пик сели и фрагменты в связные компоненты границы изображения.*

*эффективность и адекватность построения связных границ изображений*

### **Введение**

**Постановка проблемы.** Решение задачи сегментации границ изображений основано на обнаружении пикселей границы с последующим их объединением в связную компоненту границы [1 – 4].

Сегментация пикселей границы производится, как правило, по контрастности [3, 5], хотя возможны и иные подходы, например, на основе использования БПФ, вейвлетов, гистограммного подхода [4, 6]. При этом на фоне огромного внимания, уделяемого детекторам пикселей границы, практически не уде-

ляется внимания критериям объединения сегментированных пикселей в связную компоненту границы.

В большинстве случаев для решения второй задачи используется лишь свойство связности сегментированных пикселей [3, 4, 7]. Однако даже в тривиальной ситуации одного контрастного изображения объекта на однородном фоне после сегментации пикселей границы получаем две связные границы – одну для объекта, а вторую для фона, расположенные параллельно друг другу, как берега речки [8]; при этом границу фон-объект необходимо отфильтровать. Кроме этого фон может быть неоднородным, а граница может иметь разрывы. В ситуации наличия разрывов границы необходимо вначале построить связные ее фрагменты, а затем объединить их в компоненту границы.

В работах [8, 9] был сделан акцент на необходимости рассмотрения критериев построения связных компонент границы в качестве отдельной темы, с учетом основных свойств изображений, контекста изображений, а также особенностей получаемых результатов сегментации, поскольку в реальных условиях одной связности для получения связной границы изображения с приемлемой точностью недостаточно. Конкретно речь идет о необходимости учета ситуаций: не односвязности объекта (точечные и линейные объекты в работе не рассматриваются); неоднородности фона в окрестности границы; связности параллельных границ объект-фон и фон-объект; наличия разрывов границы.

Таким образом, **задача данной работы** состоит в том, чтобы описать систему критериев для адекватного объединения сегментированных пикселей в связную компоненту границы с учетом описанных выше особенностей топологии объекта, контекста и результатов сегментации.

### Критерии построения связных границ изображений

После сегментации пикселей границы из них требуется составить связную границу.

**Индикаторный критерий.** После пороговой сегментации пикселей границы по контрастности (или иным способом [5]), результаты сегментации представляются двумя связными множествами контрастных пикселей: границы изображения с фоном и границы фона с изображением, которые, как берега речки, идут параллельно друг другу (рис. 1) [8].

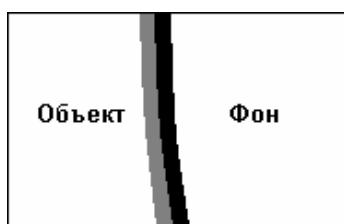


Рис. 1. Параллельные границы объекта и фона [8]

Для исключения контрастных пикселей фона предлагается использовать *индикаторную (знаковую) функцию*, заданную для пикселей маски  $d_i$  относительно ее центра – анализируемого пикселя  $d$ , которая принимает значения 1 ( $-1$ ) для контрастных разностей яркостей:  $\text{sign}(f(d) - f(d_i))$ , и 0 – для неконтрастных (рис. 2).

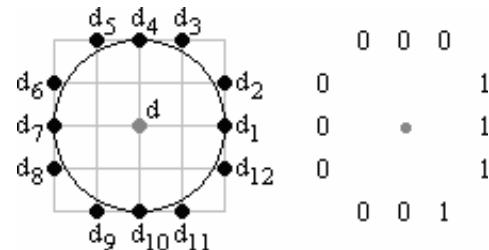


Рис. 2. Положение пикселей маски (●) и спектр контрастности анализируемого пикселя  $d$  (●) более светлого объекта на более темном фоне

Матрица  $N(d)$  значений индикаторной функции для пикселя  $d$  представляет собой его спектр контрастности. При этом наличие в спектре нолей – индикатор пикселей внутренности, а единиц – пикселей фона.

Индикаторный критерий вводится на основе индикаторной функции; он относит контрастный пиксель к множеству граничных пикселей объекта, если его спектр имеет заданный тип:

$$S^1 = \{-1, 0\}, S^2 = \{0, 1\}.$$

**Направленный критерий.** Идеи и предложения по использованию направлений перепадов яркости (в виде вектора в плоскости изображения, отвечающего направлению наиболее контрастного перепада яркости в пикселе) были высказаны еще при конструировании первых направленных масок [3].

Оценивание направления перепада яркости является естественным в ходе кругового сканирования окрестности анализируемого пикселя на основе применения маски (рис. 3, а). При этом направление перепада яркости в рассматриваемом пикселе – усреднение направлений связных и однотипных по знаку ( $+1 / -1$ ) контрастных перепадов яркости (рис. 3, б).

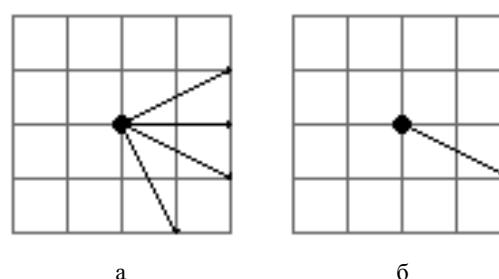


Рис. 3. Спектр контрастных перепадов яркости в сторону фона (а) и их среднее направление (б) по спектру, приведенному на рис. 2

Вектор перепада яркости является инвариантом к знаку перепада яркости, определяемому индикаторной функцией, и ориентирован изнутри наружу. Направленный критерий определяет возможность объединения пикселей границы, если угол  $\alpha$  между векторами их контрастных перепадов яркости не превышает заданного предельного значения  $\alpha_{\max}$ .

Благодаря использованию направленного критерия возможно адекватное получение связной границы для не односвязных объектов с неоднозначным типом спектра контрастности, и в условиях неоднородного фона, когда в окрестности границы изображения содержатся участки фона с яркостью большей и меньшей яркости анализируемого объекта.

При этом важно отметить, что возможности предлагаемого направленного критерия определяются использованием вектора, ориентированного в сторону фона, а не направления вдоль границы, как это предлагалось при использовании ряда направленных масок и детекторов [3].

В ситуации наличия локальных разрывов границы, после получения ее связных фрагментов, оба критерия точно так же находят себе применения для целей объединения этих фрагментов в компоненты границы.

Кроме того, для преодоления локальных разрывов границы могут использоваться следующие критерии.

**Пороговый критерий.** Этот критерий обычно используется для сегментации пикселей границы по контрастности. Однако при этом он может использоваться и для целей объединения несвязных фрагментов границы (для преодоления локальных разрывов границы): фрагменты границы могут быть объединены, если они взаимно неконтрастны [8, 9].

**Метрический критерий.** Этот критерий накладывает ограничения на расстояние  $g$  между фрагментами границы, которые потенциально могут проверяться на возможность объединения [9].

**Аппроксимационный критерий.** Для объектов регулярного вида (форма которых известна с точностью до параметров) для целей объединения фрагментов в связную компоненту границы может использоваться подход, состоящий в том, чтобы аппроксимировать фрагменты границы и произвести объединение тех из них, которые удалены от аппроксиманта на расстояние не выше заданного [9].

## Выводы

Настройка и использование предложенных в работе взаимодополняющих критериев, построенных с учетом основных топологических свойств изображений, их контекста, а также особенностей получаемых результатов сегментации позволяет адекватно объединять сегментированные пиксели и несвязные фрагменты в компоненту границы изображения.

При этом для изображений с разрывными границами такое объединение фрагментов границы в одну компоненту существенно облегчает и ускоряет решение последующих задач устранения разрывов границы.

## Список литературы

1. Gonzalez R., Woods R. *Digital Image Processing. Second Edition.* – Prentice Hall, 2002. – 793 p.
2. Chen C.H., Pau L.F., Wang P.S.P. *Handbook of Pattern Recognition and Computer Vision.* – London (UK): Word Scientific Publishing Company, 1993. – 984 p.
3. Sonka M., Hlavak V., Boyle R. *Image processing, analysis, and machine vision.* – California (USA): Cole Publishing Company, 1999. – 770 p.
4. Фурман Я.А. Введение в контурный анализ; приложения к обработке изображений и сигналов / Я.А. Фурман, А.В. Кревецкий, А.К. Передреев, А.А. Роженцов, Р.Г. Хафизов, И.Л. Егошина, А.Н. Леухин; Под ред. Я.А. Фурмана. – 2-е изд., испр. – М.: ФИЗМАТЛИТ, 2003. – 592 с.
5. Семенов С.И. Теория неадаптивных масок для обработки изображений // Биомедицинские технологии и радиоэлектроника. – 2002. – № 12. – С. 33-40.
6. Полякова М.В., Крылов В.Н. Контурная сегментация изображений корреляционно-экстремальным методом в пространстве репангулярного вейвлет-преобразования // Оптико-электронні інформаційно-енергетичні технології. – 2006. – № 1 (11). – С. 26-34.
7. Форсайт Д., Понс Ж. Компьютерное зрение. Современный подход: Пер. с англ. – М.: ВИЛЬЯМС, 2004. – 928 с.
8. Ruban I.V., Smelyakov K.S., Smelyakova A.S., Tymochko A.I. Low Contrast Images Edge Detector // EWDTW 06. – Kharkov: Kharkov National University of Radioelectronics (Sohci, Russia, September 15-19, 2006), 2006. – Р. 390-396.
9. Смеляков К.С. Модели и методы сегментации границ изображений нерегулярного вида на основе адаптивных масок: Дис. ... канд. техн. наук: 09.03.05. – Х., 2005. – 162 с.

Поступила в редакцию 18.01.2007

**Рецензент:** д-р физ.-мат. наук, проф. С.В. Смеляков, Харьковский университет Воздушных Сил им. И. Кожедуба, Харьков.