

В.П. Малайчук, И.И. Деревянко

## ОБРАБОТКА ИСКАЖЕННЫХ МОДУЛИРУЮЩЕЙ ПОМЕХОЙ ИЗМЕРЕНИЙ В ЗАДАЧЕ ОЦЕНКИ ИНФОРМАТИВНЫХ ПАРАМЕТРОВ ОБЪЕКТОВ КОНТРОЛЯ

*Аннотация.* Исследованы возможности уменьшения влияния контактной (модулирующей) помехи на оценки неизвестного параметра различными методами обработки экспериментальных измерений при недостатке априорных знаний об их статистических закономерностях.

*Ключевые слова:* модулирующая помеха, метод оценивания, выборка измерений, гистограмма оценок, среднее значение, разброс.

### Постановка задачи

В задачах ультразвукового неразрушающего контроля имеют место искажения измерений не только электронными шумами, но и за счет случайных изменений неконтролируемого контакта между пьезопреобразователем и поверхностью контролируемого объекта. Если измеряется параметр  $b$ , то модель измерений в этом случае записывается выражением

$$x(k) = m(k)b + n(k), \quad (1)$$

где  $b$  - измеряемый параметр;  $k$  - номер измерений;  $m(k)$  - контактная (модулирующая) помеха;  $n(k)$  - измерительный шум с плотностью распределения вероятностей Гаусса;  $x(k)$  - измерение.

Располагая выборкой независимых измерений  $x(k)$ ,  $k = 1, 2, \dots, N$ , необходимо оценить параметр  $b$ . Метод решения этой задачи известен, если известны статистические закономерности измерений. Это метод максимума функции правдоподобия [1, 2]. Контактная помеха изменяется от нуля до единицы и в качестве модели ее статистической закономерности можно использовать закон бета-распределения вероятностей

$$W(m) = \frac{\Gamma(\alpha + \beta)}{\Gamma(\alpha) \cdot \Gamma(\beta)} m^{\alpha-1} (1-m)^{\beta-1}, \quad (2)$$

где  $\Gamma(\alpha)$ ,  $\Gamma(\beta)$  - гамма функции.

В работе [3] представлены результаты исследования параметров статистической модели модулирующей помехи при экспериментальном ультразвуковом контроле. Показано, что статистические закономерности контактных помех можно описывать бета-распределением с параметрами  $4 \leq \alpha \leq 6$  и  $1 \leq \beta \leq 2$ .

Располагая этими априорными данными и выборкой независимых измерений  $x_1, x_2, \dots, x_k, \dots, x_N$ , необходимо оценить неизвестный параметр  $b$  и исследовать ошибки оценивания, если неизвестны параметры закона распределения вероятности измерений.

### Разработка алгоритмов оценивания параметров по выборкам измерений, искаженных помехами

Рассмотрим сначала вариант оценки, когда измерительным шумом можно пренебречь. В этом случае закон распределения измерений запишется в виде

$$W(x_k/b) = \frac{\Gamma(\alpha + \beta)}{b\Gamma(\alpha)\Gamma(\beta)} \left(\frac{x_k}{b}\right)^{\alpha-1} \left(\frac{b-x_k}{b}\right)^{\beta-1}. \quad (3)$$

Располагая независимой выборкой измерений, сформируем условную логарифмическую функцию правдоподобия

$$L(|x_k|/b) = \sum_{k=1}^N \ln(W(x_k/b)), \quad (4)$$

приравняв ее производную к нулю и, решив это уравнение, получим оценку измеряемого параметра в виде

$$b^* = \frac{\alpha + \beta - 1}{\alpha \cdot N} \sum_{k=1}^N x_k. \quad (5)$$

Учитывая, что математическое ожидание  $M[x_k]$  и дисперсия  $D[x_k]$  равны

$$M[x_k] = \frac{\alpha b}{\alpha + \beta}, \quad D[x_k] = \frac{b^2 \alpha \beta}{(\alpha + \beta)^2 (\alpha + \beta + 1)}, \quad (6)$$

для вычисления математического ожидания оценки  $b^*$  и ее дисперсии получим формулы

$$M[b^*] = \frac{\alpha + \beta - 1}{\alpha + \beta} b, \quad D[b^*] = \frac{b^2 \beta (\alpha + \beta - 1)^2}{\alpha N (\alpha + \beta)^2 (\alpha + \beta + 1)}. \quad (7)$$

Из их рассмотрения следует, что оценка по методу максимума функции правдоподобия смещенная, а дисперсия зависит от величин

ны измеряемого параметра и чем больше параметр, тем больше разброс оценок. Формулы для несмещенной оценки и ее дисперсии запишутся в виде

$$b_H^* = \frac{1}{N} \frac{\alpha + \beta}{\alpha} \sum_{k=1}^N x_k, \quad D[b_H^*] = \frac{b^2 \beta}{\alpha N (\alpha + \beta + 1)}. \quad (8)$$

При наличии измерительного шума, используя метод максимума гауссовой условной функции правдоподобия

$$L(|x|/b|m) = -\left(N \ln(\sqrt{2\pi}\sigma)\right) - \sum_{k=1}^N \frac{(x_k - bm_k)^2}{2\sigma^2}, \quad (9)$$

приравняв ее производную к нулю, получим уравнение вида

$$\sum_{k=1}^N (x_k - bm_k) m_k = 0. \quad (10)$$

Определим его условное математическое ожидание и решим уравнение

$$\sum_{k=1}^N M(x_k m_k) - bM(m_k^2) = 0. \quad (11)$$

Учитывая, что математические ожидания равны

$$M[m_k] = \frac{\alpha}{\alpha + \beta}, \quad D[m_k^2] = \frac{\alpha^2}{(\alpha + \beta)^2} + \frac{\alpha\beta}{(\alpha + \beta)^2 (\alpha + \beta + 1)}, \quad (12)$$

получим оценку

$$b^* = \frac{\alpha + \beta + 1}{(\alpha + 1)N} \sum_{k=1}^N x_k. \quad (13)$$

Эта оценка тоже смещенная. Ее математическое ожидание и дисперсия будут равны

$$M[b^*] = \frac{\alpha(\alpha + \beta + 1)}{(\alpha + 1)(\alpha + \beta)} b, \quad D[b^*] = \frac{(\alpha + \beta + 1)^2}{N(\alpha + 1)^2} \left( \frac{b^2 \alpha \beta}{(\alpha + \beta)^2 (\alpha + \beta + 1)} + \sigma^2 \right). \quad (14)$$

Несмещенная оценка и ее дисперсия будут равны

$$b_H^* = \frac{1}{N} \frac{\alpha + \beta}{\alpha} \sum_{k=1}^N x_k, \quad D[b_H^*] = \frac{(\alpha + \beta)^2}{N\alpha^2} \left( \frac{b^2 \alpha \beta}{(\alpha + \beta)^2 (\alpha + \beta + 1)} + \sigma^2 \right). \quad (15)$$

Рассмотрим теперь оценивание в условиях полной неопределенности, полагая неизвестными параметры  $\alpha$  и  $\beta$ , и пренебрегая наличием измерительного шума. Используя выборку логарифма измерений  $\ln[x(k)]$  и метод наименьших квадратов, оценим логарифм  $\ln(b)$ . Средний квадрат ошибки по выборке  $\ln[x(k)]$  запишется в виде

$$\Delta^2 = \frac{1}{N} \sum_{k=1}^N (\ln(x_k) - \ln(b))^2. \quad (16)$$

Приравняв производную к нулю, получим уравнение оценивания

$$\sum_{k=1}^N (\ln(x_k) - \ln(b))^2 = 0 \quad (17)$$

и оценку параметра

$$b^* = \exp\left(\frac{1}{N} \sum_{k=1}^N \ln(x_k)\right). \quad (18)$$

Рассмотрим второй метод решения этой задачи. Максимальное значение, которое может принять случайная величина, описываемая бета-распределением, равна единице, а для закона распределения  $W(x/b)$  граничное значение  $x$  равно  $b$ , а наиболее вероятное зависит от параметров закона  $\alpha$  и  $\beta$  и равно

$$x_H = \frac{\alpha - 1}{\alpha + \beta - 2} b. \quad (19)$$

Из рассмотрения (19) следует, что измеряемый параметр  $b$ , если  $\beta = 1$ , равняется  $x_H = x_{\max}$ , где  $x_{\max}$  - максимальное значение, среди измерений в рассматриваемой выборке, может служить оценкой параметра  $b^* = x_{\max}$ . Если  $\beta = 2$ , то наиболее вероятное измерение равняется  $x_H = b(\alpha - 1)\alpha^{-1}$ . Так как  $x_{\max} > x_H$ , а  $(\alpha - 1)\alpha^{-1} < 1$ , то при больших  $\alpha$  максимальное измерение  $x_{\max}$  также может служить оценкой неизвестного параметра  $b^* = x_{\max}$ , если  $\beta < \alpha$ . Статистические закономерности  $x_{\max}$  неизвестны. Информацию о них можно получить путем проведения вычислительных экспериментов, по результатам которых можно сделать выводы и предложить практические рекомендации.

Рассмотрим еще одну возможность решения задачи при полной неопределенности о статистических закономерностях измерений, используя метод моментов. Начальные моменты бета-распределения зависят от измеряемого параметра  $b$  и от неизвестных коэффициентов  $\alpha$  и  $\beta$  и равны

$$M_i = \frac{B(\alpha, \beta + i)}{B(\alpha, \beta)}, \quad (20)$$

где  $B(x, y)$  - бета-функция;  $i$  - порядок момента.

Первые три момента  $M_i[x]$  можно представить в виде

$$M_1 = \frac{b\alpha}{\alpha + \beta}, \quad M_2 = M_1 \frac{b(\alpha + 1)}{\alpha + \beta + 1}, \quad M_3 = M_2 \frac{b(\alpha + 2)}{\alpha + \beta + 2}. \quad (21)$$

Если моменты известны, то эти формулы можно рассматривать как систему нелинейных уравнений с неизвестными  $b$ ,  $\alpha$  и  $\beta$ . Запишем их в виде

$$b = M_1 \frac{(\alpha + \beta)}{\alpha}, \quad \frac{(\alpha + \beta)(\alpha + 1)}{\alpha(\alpha + \beta + 1)} = \frac{M_2}{M_1^2} = A_1, \quad \frac{(\alpha + \beta)(\alpha + 2)}{\alpha(\alpha + \beta + 2)} = \frac{M_3}{M_1 M_2} = A_2. \quad (22)$$

Последние два уравнения после нелинейных преобразований можно упростить

$$\beta = \frac{(A_2 - A_1)(\alpha + 1)(\alpha + 2)}{A_1(\alpha + 2) - A_2(\alpha + 1)}, \quad \frac{\alpha}{\alpha + \beta} = \frac{2A_1 - A_2 - 1}{A_1 A_2 + A_1 - 2A_2}. \quad (23)$$

Из выражений (22) и (23) следует, что для оценки параметра  $b^*$  можно использовать формулу

$$b^* = \frac{M_1^*(A_1^* A_2^* + A_1^* - 2A_2^*)}{2A_1^* + A_2^* - 1}, \quad (24)$$

где  $M_1^*$ ,  $A_1^*$  и  $A_2^*$  определяются через оценки трёх начальных моментов.

#### Анализ результатов вычислительных экспериментов

Теоретические результаты исследований и эффективность оценивания параметра  $b$  определялись путём проведения вычислительных экспериментов. При помощи генераторов формировались выборки размером  $N = 10, 25, 50$  измерений случайных величин с бета-распределением параметрами  $b = 10, \alpha = 5, \beta = 1, 2$ . По этим выборкам оценивался параметр  $b^*$ , строились гистограммы оценок, определялись выборочные значения средних и их нормированные разбросы (отношение корня квадратного из выборочной дисперсии к среднему значению) и влияние на них размеров выборок измерений. Для анализа результатов вычислительного эксперимента использовался визуально-аналитический метод представления экспериментальных данных.

Результаты исследования несмещенных оценок методом максимума функции правдоподобия с известными значениями парамет-

ров законов распределения помех без учета измерительного шума представлены на рисунке 1 и в таблице 1. Их можно рассматривать как эталоны сравнения.

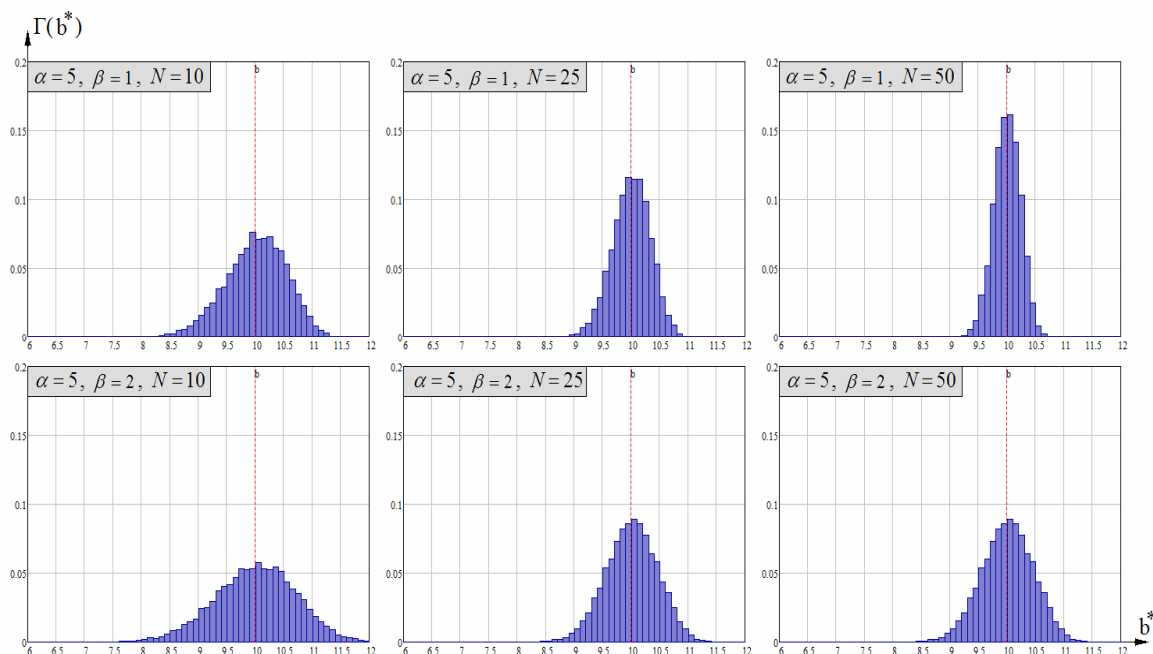


Рисунок 1 – Гистограммы несмещенных оценок  $b^*$ , полученных методом максимума функции правдоподобия

Таблица 1

Среднее  $\bar{b}^*$  и нормированный разброс  $\Delta b^*/\bar{b}^*$  оценок параметра  $b$

b=10			смещенная			несмещенная		
			N=10	N=25	N=50	N=10	N=25	N=50
α=5 β=1	$\bar{b}^*$	теорет	8,333			10		
		экспер	8,378	8,328	8,342	10,054	9,993	10,01
	$\Delta b^*/\bar{b}^*$	теорет	0,0534	0,0337	0,0240	0,0535	0,0338	0,0239
		экспер	0,0534	0,0346	0,0249	0,0536	0,0346	0,0246
α=5 β=2	$\bar{b}^*$	теорет	8,571			10		
		экспер	8,539	8,556	8,599	9,962	9,982	10,032
	$\Delta b^*/\bar{b}^*$	теорет	0,0707	0,0447	0,0315	0,0707	0,0447	0,0316
		экспер	0,0737	0,0465	0,0331	0,0737	0,0456	0,0330

Как видно, оценки смещенные, а несмещенные оценки близки к измеряемому параметру и их нормированный разброс уменьшается в 1,41,6 раза при увеличении размеров выборок. Нормированный разброс оценок тоже увеличивается в 1,35 при увеличении параметра  $\beta$  от 1 до 2.

На рисунке 2 и в таблице 2 представлены результаты вычислительного эксперимента в условиях полной неопределенности о статистических закономерностях измерений без учета измерительного шума методом наименьших квадратов логарифма оцениваемого параметра.

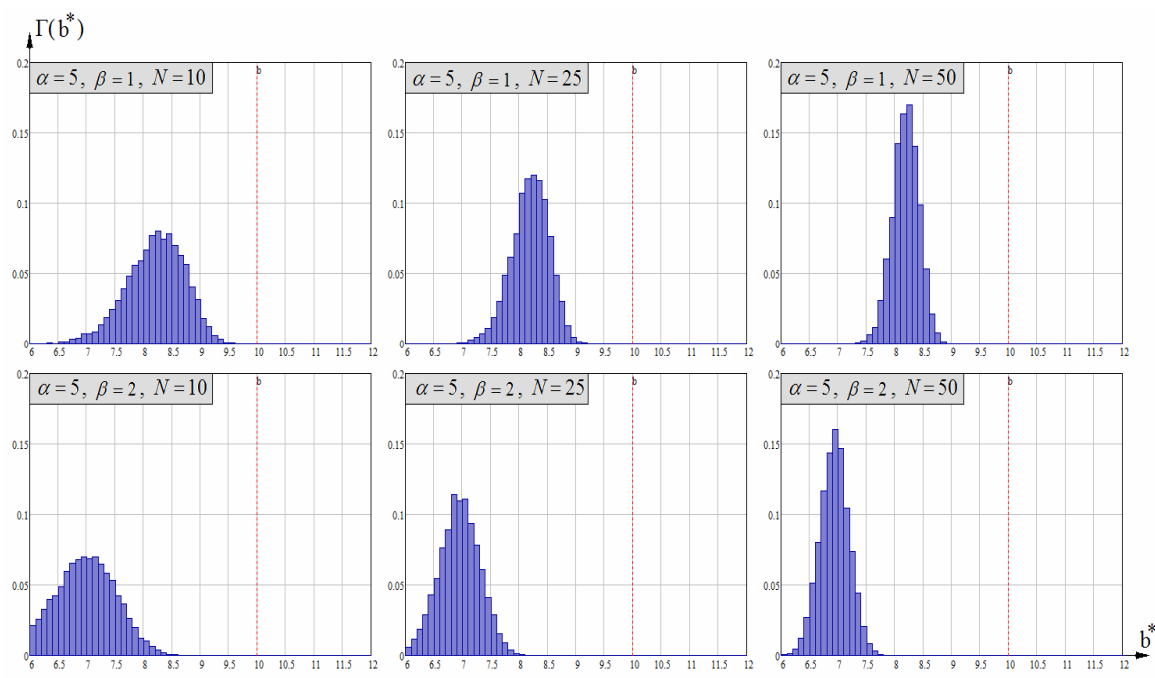


Рисунок 2 – Гистограммы оценок  $b^*$ , полученных методом наименьших квадратов логарифма

Таблица 2

Среднее  $\bar{b}^*$  и нормированный разброс  $\Delta b^*/\bar{b}^*$  оценок параметра  $b$

b=10		N=10	N=25	N=50
$\alpha=5 \beta=1$	$\bar{b}^*$	8,21	8,2	8,191
	$\Delta b^*/\bar{b}^*$	0,0619	0,0399	0,0283
$\alpha=5 \beta=2$	$\bar{b}^*$	6,959	6,941	6,935
	$\Delta b^*/\bar{b}^*$	0,0808	0,0514	0,0370

При использовании этого метода имеют место большие ошибки за счет смещения среднего значения от величины измеряемого параметра. При  $\beta = 1$  оценки незначительно отличаются от смещенных оценок, полученных методом максимума функции правдоподобия. При  $\beta \geq 2$  ошибки оценок за счет смещения резко увеличиваются.

На рисунке 3 и в таблице 3 представлены гистограммы оценок, их средние значения и нормированный разброс при нескольких параметрах  $\beta$ , полученные методом измерения максимальных значений выборок. При их использовании следует учитывать большое влияние параметра бета-распределения  $\beta$  на смещение и разброс.

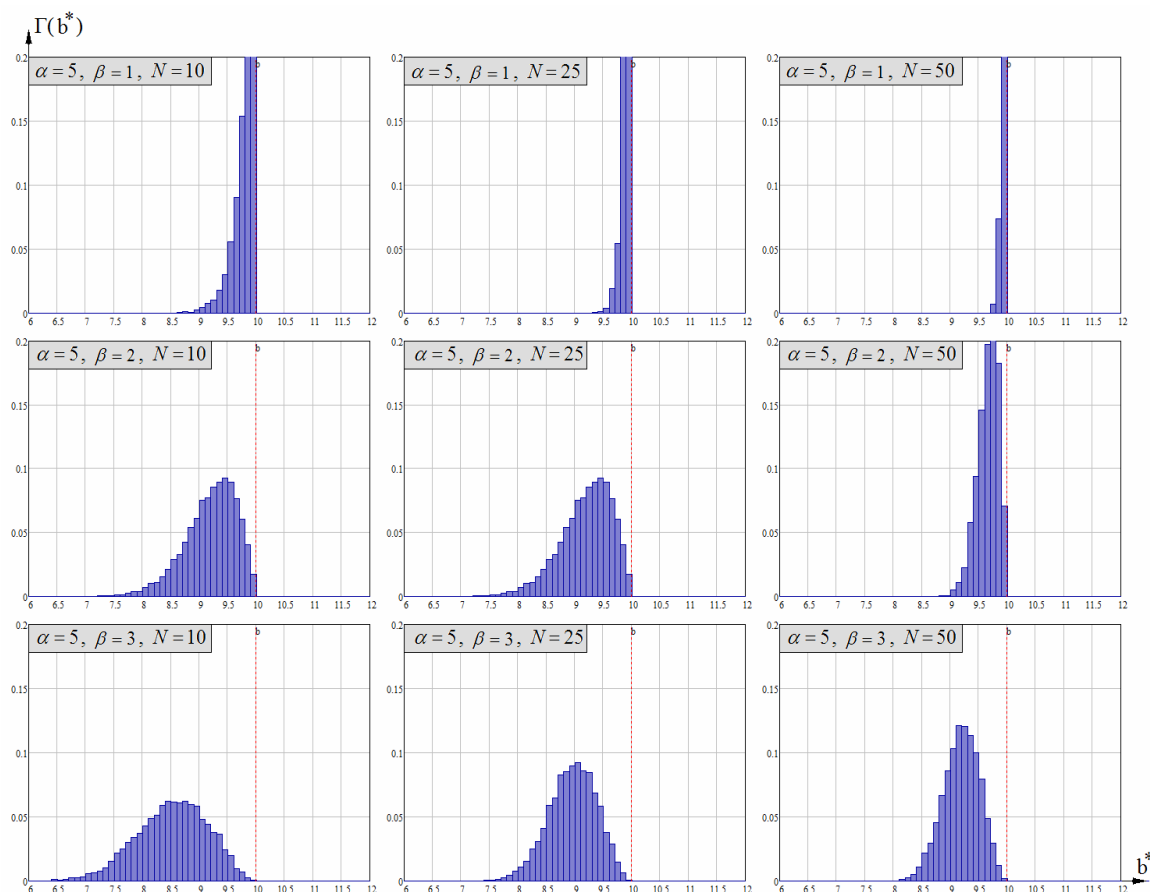


Рисунок 3 – Гистограммы оценок  $b^*$ , полученных методом максимума

Таблица 3

Среднее  $\bar{b}^*$  и нормированный разброс  $\Delta b^*/\bar{b}^*$  оценок параметра  $b$

b=10		N=10	N=25	N=50
$\alpha=5 \beta=1$	$\bar{b}^*$	9,807	9,921	9,96
	$\Delta b^*/\bar{b}^*$	0,0200	0,0079	0,0039
$\alpha=5 \beta=2$	$\bar{b}^*$	9,2	9,507	9,663
	$\Delta b^*/\bar{b}^*$	0,0487	0,0286	0,0190
$\alpha=5 \beta=3$	$\bar{b}^*$	8,513	8,953	9,189
	$\Delta b^*/\bar{b}^*$	0,0715	0,0462	0,0344



Как следует из анализа табличных данных, при значениях параметра  $\beta \leq 2$  смещение отрицательное и не превышает  $0,05b$ , а разброс меньше  $0,03b$  при  $N \geq 25$ . При  $\beta \geq 3$  смещения оценок увеличивается и их значения мало отличаются от смещений метода наименьших квадратов.

Результаты исследования оценок по экспериментальным данным методом моментов представлены на рисунке 4 и в таблице 4.

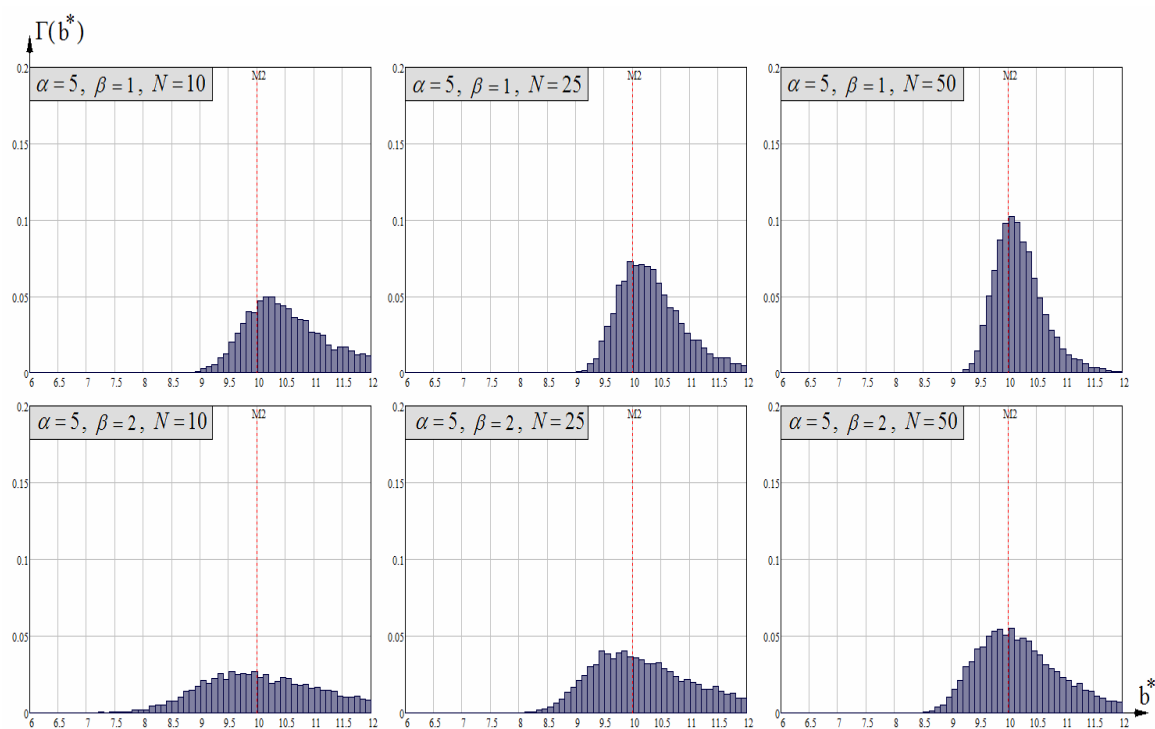


Рисунок 4 – Гистограммы оценок  $b^*$ , полученных методом моментов

Таблица 4

Среднее  $\bar{b}^*$  и нормированный разброс  $\Delta b^*/\bar{b}^*$  оценок параметра  $b$

b=10		N=10	N=25	N=50
$\alpha=5 \beta=1$	$\bar{b}^*$	10,817	10,428	10,205
	$\Delta b^*/\bar{b}^*$	0,1130	0,0749	0,0460
$\alpha=5 \beta=2$	$\bar{b}^*$	10,607	10,551	10,349
	$\Delta b^*/\bar{b}^*$	0,1463	0,1281	0,0953

При тех же условиях ( $\beta \leq 2$  и  $N \geq 25$ ) смещения положительные и не превышают  $0,05b$ , а разбросы меньше  $0,1b$ , что в 3 раза больше, чем разброс оценок по методу максимума измерений выборки.

### Выводы

По результатам визуально-аналитического анализа гистограмм оценок измеряемого параметра и их статистических характеристик (средних значений и нормированных разбросов), представленных в виде графиков и таблиц, можно сделать следующие выводы и рекомендации:

1) оценивание путем измерения максимального значения в выборке является наиболее эффективным и высокоточным, если есть уверенность, что параметр  $\beta$  гамма-распределения не превышал 2;

2) на втором месте из-за разброса измерений находится оценивание параметра  $b$  методом моментов в условиях полной неопределенности про статистические закономерности измерений;

3) учитывая, что в смещениях этих двух оценок различные знаки (больше и меньше измеряемого параметра), предлагается использовать в качестве обобщенной оценки их среднее значение.

### ЛИТЕРАТУРА

1. Маєвський С.М. Основа побудови систем аналізу сигналів у неруйнівному контролі / СМ. Маєвський, В.П. Бабак., Л.М. Щербак // Навчальний посібник – К.: Либідь, 1993. – 200 с.
2. Білецький А.Я. Оцінювання частоти дискретно-експоненціального сигналу на фоні корельованого шуму / А.Я. Білецький, Д.С. Дем'яник // Наукоємні технології, 2012. № 1 (13). – с. 39-44.
3. Михайленко В.І. Статична обробка інформації в процесі ультразвукового контролю / В.І. Михайленко, Б.М. Сарафанюк, С.М. Клименко // Технологія будівництва нафтових і газових свердловин та автоматизація виробничих процесів: зб. наук. праць. – К.: Наукова думка, – 1999. – Вип.1. – с. 110-115.