

МЕТОДИКА ОЦЕНКИ СТАЦИОНАРНОЙ СРЕДНЕЙ ОЧЕРЕДИ В СИСТЕМАХ, ДОПУСКАЮЩИХ ПРЕРЫВАНИЕ ОБСЛУЖИВАНИЯ

Рассмотрена задача нахождения границ изменения стационарного среднего времени пребывания требования в системе $M|G|1|\infty$ при фиксированной нагрузке ρ , а также распределения длины требования, на которых достигаются максимум и минимум этой основной характеристики любой системы обслуживания.

Ключевые слова: система, очередь, нагрузка, длина, время, требование, распределение, пребывание, нижняя оценка, верхняя оценка

Вступление

В системах с бесконечной очередью при нагрузке $\rho \geq 1$ основные характеристики такие, как длина очереди и время пребывания в системе, с течением времени в том или ином смысле стремятся к бесконечности (например, сходимость в самом слабом месте – к бесконечности стремиться математическое ожидание). Факт ухода на бесконечность справедлив и для стационарных характеристик систем при изменяющейся нагрузке $\rho \uparrow 1$. В системах $M/GI/1/\infty$ с различными дисциплинами обслуживания (впрочем, как и в системах $GI/GI/1/\infty$) это свойство является отражением узловой теоремы восстановления, примененной к процессам восстановления, образованным последовательными моментами начал периодов занятости. Как следует из соответствующих уравнений для распределения длин периодов занятости, средняя длина периода занятости стремиться к бесконечности при $\rho \uparrow 1$, равна бесконечности при $\rho = 1$, а при $\rho > 1$ длина периода занятости с ненулевой вероятностью принимает значение бесконечность. В соответствии с этим задача нахождения предельного распределения времени пребывания требования в системе ставиться по разному для случаев докритической ($\rho < 1$), критической ($\rho = 1$) и надкритического ($\rho > 1$) нагрузок.

Основная часть

Рассмотрим систему $M|G|1|\infty$ с дисциплиной SRPT.

Предположим сначала, что фиксированы только интенсивность входящего потока требований λ и средняя длина требования m . Стационарное среднее время пребывания в системе $V_{(1)}$ (в дальнейшем в статье будем опускать индекс (1) при V) можно при $\rho < 1$ разложить в ряд по степеням λ :

$$V = \alpha_0 + \alpha_1 \lambda + \alpha_2 \lambda^2 + \dots, \quad (1)$$

где

$$\alpha_n = \int_0^\infty \frac{1}{x^2} \int_0^x y(1 - G(y)) dy \left(\int_0^x z dG(z) \right)^n dx \quad (2)$$

При $n = 0$, изменяя порядок интегрирования, имеем:

$$\alpha_0 = m \quad (3)$$

Верхнюю оценку для $\alpha_n (n \geq 1)$ получим, воспользовавшись очевидным неравенством:

$$\alpha_n \leq \left(\int_0^\infty y dG(y) \right)^{n-1} \int_0^\infty \frac{1}{x^2} \int_0^x y(1 - G(y)) dy \int_0^x z dG(z) dx = m^{n-1} \alpha_1 \quad (4)$$

Изменяя порядок интегрирования в (2), получаем:

$$\begin{aligned} \alpha_n = & \int_0^\infty y(1 - G(y)) \left(\int_0^x z dG(z) \right)^n \frac{1}{x^2} dx dy = \\ & \sum_{k=0}^n C_n^k \int_0^\infty y(1 - G(y)) \int_y^\infty \left(\int_0^y z dG(z) \right)^k \left(\int_y^x z dG(z) \right)^{n-k} \frac{1}{x^2} dx dy = \sum_{k=0}^n C_n^k \int_0^\infty y(1 - \\ & - G(y)) \left(\int_0^y z dG(z) \right)^k \int_y^\infty \left(\int_y^x z dG(z) \right)^{n-k} \frac{1}{x^2} dx dy \end{aligned}$$

Положим

$$\beta_k = \int_y^\infty \left(\int_y^x z dG(z) \right)^k \frac{dx}{x^2}, \quad (k = 0, 1, \dots).$$

Прежде всего,

$$\beta_0 = \frac{1}{y}, \beta_1 = \int_y^\infty \int_0^\infty \frac{dx}{x^2} z dG(z) = \int_y^\infty dG(z) = (1 - G(y)). \quad (5)$$

Покажем теперь, что для всех k справедливо неравенство: $\beta_k \geq Y^{k-1}(1 - G(y))^k$. Действительно воспользовавшись индукцией по k , имеем:

$$\begin{aligned} \beta_k &= \int_x^\infty \int_z^\infty \left(\int_y^x u dG(u) \right)^{k-1} \frac{dx}{x^2} z dG(z) = \\ &= \int_y^\infty \sum_{i=0}^{k-1} C_{k-1}^i \left(\int_y^z u dG(u) \right)^i \int_z^\infty \left(\int_z^x u dG(u) \right)^{k-1-i} \frac{dx}{x^2} z dG(z) \geq \\ &= \int_y^\infty \sum_{i=0}^{k-1} C_{k-1}^i \left(\int_y^z u dG(u) \right)^i (z(1 - G(z)))^{k-1-i} dG(z) = \int_y^\infty \left(\int_y^z u dG(u) + (z(1 - G(z)))^{k-1} \right) dG(z) \geq \\ &= \int_y^\infty \left(\int_y^z (1 - G(u)) du + y(1 - G(y)) \right)^{k-1} dG(z) \geq \\ &= \int_y^\infty (y(1 - G(y)))^{k-1} dG(z) = y^{k-1}(1 - G(y))^k \end{aligned}$$

Теперь получим нижнюю оценку для α_n :

$$\alpha_n \geq \sum_{k=0}^n C_n^k \int_0^\infty y(1 - G(y)) \left(\int_0^y z dG(z) \right)^k \left(y(1 - G(y)) \right)^{n-k} dy = \int_0^\infty y(1 - G(y)) \left(\int_0^y z dG(z) + y(1 - G(y)) \right)^n dy = \int_0^\infty (1 - G(y)) \left(\int_0^y (1 - G(z)) dz \right)^n dy = \frac{m^{n+1}}{n+1}.$$

Кроме того

$$\alpha_1 = \frac{m^2}{2} \quad (6)$$

Пользуясь формулами (1), (3), (4) находим значения нижней v' и верхней v'' оценок стационарного среднего времени пребывания требования в системе v :

$$\begin{aligned} v'' &= m + \frac{\lambda m^2}{2} + \frac{\lambda^2 m^2}{2} + \dots = \frac{m(2 - p)}{2(1 - p)}, \\ v' &= m + \frac{\lambda m^2}{2} + \frac{\lambda^2 m^3}{3} + \dots = -\frac{\ln(1 - p)}{\lambda}. \end{aligned}$$

Нетрудно показать, что неравенство (4) превращается в строгое равенство тогда и только тогда, когда длина требования принимает с вероятностью единица два значения, одно из которых $= 0$. Но, поскольку требования нулевой длины при дисциплине SRPT мгновенно покидают систему, их можно не учитывать, и максимальное стационарное среднее время пребывания требования в рассматриваемой системе получается при постоянной длине требования.

Что касается нижней оценки, то из приведенных рассуждений видна справедливость строгого неравенства $\alpha_n > m^{n+1}/(n+1)$ при $n \geq 2$. Однако оценка для α_n является точной, как показывает следующий пример:

$$G(x) = \begin{cases} 0; & x < 1 \\ 1 - x^{-\gamma-1}; & x > 1 (\gamma > 0). \end{cases} \quad (7)$$

При $\gamma \downarrow 0$ имеет место асимптотическое соотношение:

$$\alpha_n \sim m^{n+1}(n+1)^{-1}.$$

Таким образом, нижняя оценка v' также является точной и достигается, например, на последовательности распределений (7) при $\gamma \downarrow 0$.

Интересно отметить, что при малой загрузке p стационарное среднее время пребывания требования в системе $M|G|1|_\infty$ с дисциплиной SRPT практически не зависит от распределения длины требования. Так, например, при $p = 1/2$, имеем:

$$\frac{\dot{v}}{v''} = 4 \ln \frac{2}{3} \sim 0,91.$$

Рассмотрим задачу нахождения верхней и нижней границ стационарного среднего времени пребывания требования в системе v при фиксированном также втором моменте длины требования $m_{(2)}$. Нетрудно видеть, что верхняя оценка, равная $\frac{m}{2}(2-p)/(1-p)$, как и в задаче без ограничения на $m_{(2)}$, достигается на последовательности распределений, сходящейся к вырожденному $\Delta_m(x)$, поэтому сосредоточим все внимание на нахождении нижней оценки. Для простоты изложения положим $\lambda = 1$. Тогда $p = m$.

Минимальное значение функционала v достигается на некотором распределении $G^*(x)$, которое в дальнейшем будем называть экстремальным и для которого $m = m^*$, но $m^*_{(2)} \leq m_{(2)}$. Рассмотрим произвольное распределение $G(x)$ (с ограниченным первым моментом $m < 1$), и пусть x_0 – точка роста и точка непрерывности $G(x)$. Определим при $\Delta \rightarrow 0$ понятие Δ -вариации функции $G(x)$ в точке x_0 . Пусть $x_1 < x_0$ и $x_2 > x_0$. Если $\Delta > 0$, положим:

$$\tilde{G}(x) = \begin{cases} G(x); & x \in (x_1, x_2], \\ G(x_1); & x \in [x_1, x_2]. \end{cases}$$

Если же $\Delta < 0$, то

$$\tilde{G}(x) = \begin{cases} G(x); & x \in [x_1, x_2], \\ G(x_2); & x \in (x_1, x_2]. \end{cases}$$

Выбирая при $\Delta \rightarrow 0$ значения x_1 и x_2 таким образом, чтобы $x_1 \rightarrow x_0$ и $x_2 \rightarrow x_0$ и $\int_0^\infty (G(x) - \tilde{G}(x)) dx = \Delta$, будем называть $\tilde{G}(x)$ Δ -вариацией функции $G(x)$ в точке x_0 .

Аналогично вводится понятие Δ -вариации и в точках разрыва $G(x)$ для разрывных функций распределения $G(x)$.

Приращение $\Delta v = v^\Delta - v$, где v^Δ – значение функционала v после подстановки Δ -вариацией функции $G(x)$:

$$\Delta v = \Delta \left[\int_{x_0}^\infty \frac{\int_0^\infty y(1-G(y))dy}{x^2(1-p_x)^2} dx + x_0 \int_{x_0}^\infty \frac{dx}{x^2(1-p_x)^2} - \frac{\int_0^\infty y(1-G(y))dy}{x_0(1-p_{x_0})^2} \right] + 0(\Delta) \quad (8)$$

Здесь $p_x = \int_0^x y dG(y)$. Выражение в квадратных скобках формулы (8) будем также называть Δ -производной функционала v в точке x_0 и обозначать через $v^\Delta(x_0)$.

Пусть $x_1 < x_2 < x_3$ – произвольные точки роста $G(x)$. Обозначим через $\tilde{G}(x)$ функцию, являющуюся Δ_1 -вариацией $G(x)$ в точке x_1 , Δ_2 -вариацией $G(x)$ в точке x_2 , Δ_3 -вариацией $G(x)$ в точке x_3 , причем Δ_1, Δ_2 и Δ_3 выбраны таким образом, чтобы у $G(x)$ и $\tilde{G}(x)$ совпадали также первые два момента, т.е.

$$\Delta_2 = \Delta_1 \frac{x_1 - x_3}{x_3 - x_2} + 0(\Delta_1), \quad (9)$$

$$\Delta_3 = \Delta_1 \frac{x_2 - x_1}{x_3 - x_2} + 0(\Delta_1), \quad (10)$$

Соответствующее превращение функционала v обозначим через Δv . Ясно, что $\Delta v = \Delta_1 v + \Delta_2 v + \Delta_3 v + 0(\Delta_1)$.

Пусть $G(x)$ – экстремальное распределение. Покажем, что функция $G(x)$ непрерывна всюду, за исключением, быть может точки 0. Действительно, пусть x_0 точка скачка $G(x)$.

Полагая $\Delta_1 < 0$, возьмем $x_1 = x_0 - 0$, $x_2 = x_0 + 0$ и произвольную точку роста x_3 . Тогда из (9) и (10) следует:

$$\Delta_2 = -\Delta_1 + 0(\Delta_1), \quad \Delta_3 = 0(\Delta_1).$$

Поэтому из (8) имеем:

$$\Delta v = \frac{\Delta_1}{x_0} \left[\frac{1}{(1-p_{x_0}+0)^2} - \frac{1}{(1-p_{x_0}-0)^2} \right] \int_0^{x_0} y(1-G(y)) dy + 0(\Delta_1),$$

откуда нетрудно вывести, что $G(x)$ не может являться экстремальным распределением.

Покажем, что экстремальное распределение $G(x)$ не может иметь также интегралов постоянства, за исключением, быть может случаев $G(x) = 0$ при $x \in [0, a]$ и $G(x) = 1$ при $x \in [\delta, \infty]$. Действительно, пусть $G(x) = G$ при $x_1 \in [x_1, x_2]$. Пусть x_3 – произвольная точка роста $G(x)$. Предположим далее, что $G(x)$ дифференцируема в точке x_0 . Тогда, как следует из (8), существует производная по x функции $v^\Delta(x)$ в точке x_0 , задаваемая формулой:

$$v_{\Delta x}'(x_0) = 2 \int_{x_0}^{\infty} \frac{y(1-G(y))dG(y)}{(1-p_y)^3} \quad (11)$$

Поскольку $\dot{G}(x) = 0$ на интервале (x_1, x_2) , то то на интервале $[x_1, x_2]$ имеем:

$$v_{\Delta}(x) = \alpha x + \beta,$$

где

$$\alpha = 2 \int_{x_0}^{\infty} \frac{y(1-G(y))dG(y)}{(1-p_y)^3}$$

Далее, интегрируя (11) на интервале $[x_1, x_2]$, получаем:

$$v_{\Delta}(x_3) = 2 \int_{x_2}^{x_3} \int_x^{\infty} \frac{y(1-G(y))dG(y)}{(1-p_y)^3} dx - 2 \int_{x_2}^{x_3} \frac{\int_0^x (1-G(y))dy}{(1-p_x)^3} dG(x) + v_{\Delta}(x_2) < \alpha(x_3 - x_2) + \alpha x_2 + \beta = \alpha x_3 + \beta \quad (12)$$

Положим теперь $\Delta_1 > 0$ и проведем Δ -вариацию функции $G(x)$ в точках x_1, x_2, x_3 . $\Delta_3 > 0$. Отсюда и из (12) находим:

$$\Delta v = \sum_{i=1}^3 \Delta_i (\alpha x_i + \beta) + (v_{\Delta}(x_3) - (\alpha x_3 + \beta))\Delta_3 + 0(\Delta_1) = (v_{\Delta}(x_3) - (\alpha x_3 + \beta))\Delta_3 + 0(\Delta_1) < 0,$$

что противоречит условию экстремальности $G(x)$.

Представим уравнение, которому удовлетворяет экстремальное распределение $G(x)$:

$$v_{\Delta}(x) = C_x^* + B,$$

или, обозначая через $g(x)$ плотность распределения $G(x)$ (эта плотность, как нетрудно видеть, существует и непрерывна) и дифференцируя по x ,

$$g(x) \frac{\int_0^x (1-G(y))dy}{(1-p_x)^3} + \int_0^x \frac{y(1-G(y))g(y)dy}{(1-p_y)^3} = C \quad (13)$$

Начальные условия в уравнении (13), могут быть двух типов, а именно:

$$G(+0) = G \geq 0, \quad (14)$$

или

$$G(x) = 0; \quad 0 < x < \alpha \quad (\alpha < p) \quad (15)$$

Дифференцируя (13), увидим, что $g(x) < 0$, т.е. $G(x)$ – является выпуклой (вверх) функцией от x при $G(x) > 0$. Отсюда следует, что условие (14) невозможно. Действительно, если при выполнении (14) было бы $C \leq 0$, то $g(x)$ должна быть меньше нуля. Если же $C > 0$, то при $x \downarrow 0$ было бы $g(x) \sim 1/(2x)^2$, что также недопустимо. Отметим, что при выполнении условия (15) и уравнения (13) постоянная C больше нуля.

Покажем, что любое (интересующее нас, т.е. являющееся функцией распределения) решение уравнение (13) является функцией распределения ограниченной случайной величины. Действительно, пусть это не так и $G(x) < 1$ при всех x . Тогда уравнение (13) можно переписать в виде:

$$g(x) \frac{\int_0^x (1 - G(y)) dy}{(1 - p_x)^3} = \int_x^\infty \frac{y(1 - G(y))g(y) dy}{(1 - p_y)^3} \leq \frac{1 - G(x)}{(1 - p_x)^3} \left[x(1 - G(x)) + \int_x^\infty (1 - G(y)) dy \right].$$

Поскольку рассматриваем только решения с конечным вторым моментом, то $y^2(1 - G(y)) \rightarrow 0$ при $y \rightarrow \infty$, и следовательно, для достаточно больших x

$$g(x)(1 - G(x))^{-1} \leq \varepsilon x^{-1}.$$

Интегрируя последнее неравенство от χ до x , получаем:

$$\begin{aligned} -\ln(1 - G(x)) &\leq A + \varepsilon \ln(x), \\ 1 - G(x) &\geq Bx^{-\varepsilon}. \end{aligned}$$

Но полученное неравенство при достаточно малом ε , вообще, противоречит даже условию существования первого момента.

Еще одно полезное свойство решений уравнения (13) заключается в том, что две различные интегральные кривые уравнения (13), начинающиеся в одной и той же точке $(a, 0)$, не могут пересекаться. Действительно, пусть $G^{(1)}(x)$ и $G^{(2)}(x)$ – два решения уравнения (13) с одним и тем же начальным условием, причем $C^{(1)} > C^{(2)}$. Пусть $G^{(1)}(x) > G^{(2)}(x)$ при $x \in (a, x_0)$ и $G^{(1)}(x_0) = G^{(2)}(x_0)$. Полагая

$$b_i = \frac{\int_0^{x_0} (1 - G^{(i)}(y)) dy}{(1 - p_{x_0}^i)^3}, \quad d_i = \int_0^{x_0} \frac{y(1 - G^{(i)}(y))g^{(i)}(y) dy}{(1 - p_{x_0}^i)^3},$$

перепишем уравнение (13) в точке x_0 в виде:

$$g^{(i)}(x_0)b_i = C^{(i)} + d_i \quad (16)$$

Нетрудно видеть, что

$$1 - p_{x_0}^{(1)} > 1 - p_{x_0}^{(2)}, \quad \int_0^{x_0} (1 - G^{(1)}(y)) dy < \int_0^{x_0} (1 - G^{(2)}(y)) dy.$$

Значит,

$$b_1 < b_2 \quad (17)$$

Определим функцию $z_i(p)$ как решение уравнения $p = p^{(i)}(z)$. Тогда

$$d_i = \int_0^{p^{(i)}(x_0)} \frac{1 - G^{(i)}(z_i(p))}{(1 - p)^3} dp.$$

Можно показать, что

$$1 - G^{(1)}(z_1(p)) < 1 - G^{(2)}(z_2(p)).$$

Отсюда имеем:

$$d_1 < d_2 \quad (18)$$

Окончательно получаем $g^{(1)}(x_0) > g^{(2)}(x_0)$. Но это противоречит предположению, что $G^{(1)}(x) > G^{(2)}(x)$ при $x < x_0$.

Дальнейшее исследование уравнения (13) можно провести численными методами. Численное интегрирование уравнения (13) не вызывает никаких затруднений, некоторые сложности появляются при выделении из всех (допустимых) решений уравнения (13) экстремальных распределений $G(x)$. Здесь, справедлива гипотеза о том, что любое

(допустимое) решение уравнения (13) определяет некоторое экстремальное распределение $G(x)$.

Вывод

Определены значения нижней ν' и верхней ν'' оценок стационарного среднего времени пребывания требования в системе ν .

Показано, что при малой загрузке ρ стационарное среднее время пребывания требования в системе $M|G|1|_{\infty}$ с дисциплиной SRPT практически не зависит от распределения длины требования.

Список использованных источников:

1. Толубко В.Б. Методи оптимізації / В.Б. Толубко, Л.Н. Беркман. – Київ: ДУТ, 2016. – 442 с.
2. Стеклов В. К. Телекоммуникационные сети / В. К. Стеклов, Л. Н. Беркман. – Київ: Техніка, 2000. – 392 с.
3. Лихтциндер Б.Я. Интеллектуальные сети связи. / Б. Я. Лихтциндер, М. А. Кузякин, А. В. Росляков, С. М. Фомичев. – Москва: Эко-Трендз, 2000. – 205 с.

Надійшла: 13.05.2018

Рецензент: к.т.н. Довбешко С.В.