

## МОДЕЛЮВАННЯ РОЗПОДІЛЬНИХ МЕРЕЖ ІЕРАРХІЧНО ОРГАНІЗОВАНИХ ІНЖЕНЕРНИХ МЕРЕЖНИХ СИСТЕМ

Аналіз властивостей і особливостей існуючих та проектованих розподільних мереж (PM), проведений на підставі [1, 2], дозволяє виділити основні умови й обмеження, яким підпорядковані такі об'єкти. Найбільш істотні з таких умов та обмежень перераховані нижче.

1. Графи  $G_i^*$  різних PM  $N_i$ ,  $i \in I$ , розділені між собою вершинами:  $\forall i, j \in I, i \neq j \Rightarrow V_i^* \cap V_j^* = \emptyset$ , де  $V_i^*$ ,  $V_j^*$  — множини вершин графів  $G_i^*$  і  $G_j^*$  PM  $N_i$  і  $N_j$  відповідно.

З цієї умови випливає, що графи  $G_i^*$  різних PM  $N_i$ ,  $i \in I$ , розділені між собою ребрами:  $\forall i, j \in I, i \neq j \Rightarrow E_i^* \cap E_j^* = \emptyset$ .

Дане обмеження зумовлене характером відносного розташування PM в інженерних мережних системах (IMC). У реальних IMC PM звичайно розташовуються в кільцях, утворених магістральними мережами (MM), у силу цього PM безпосередньо не з'єднуються між собою і не мають спільніх елементів.

2. Дуги графа  $G_i^*$  PM  $N_i$  не містять активних елементів (AE):  $E_i^a \cap E_i^* = \emptyset$ , де  $E_i^a$  і  $E_i^*$  — відповідно множина дуг графа  $G_i^*$  PM  $N_i$ , котрі містять AE, і множина всіх дуг графа  $G_i^*$ .

Це обмеження має місце в силу принципу створення припустимих умов функціонування AE, який запропоновано у [1, 2]. Оскільки в PM зміна сталого потокорозподілу відбувається дуже часто, встановлювати AE в їхніх дугах недоцільно. AE доцільно встановлювати в дугах MM  $N_o$ , де такі зміни відбуваються значно рідше.

3. Кожна фіктивна дуга  $j \in E_i'$  графа  $G_i$ , де  $E_i'$  — множина джерел графа  $G_i$ , містить фіктивний AE:  $E_i^a = E_i'$ ,  $i \in I$ .

Оскільки в силу обмеження 2 дуги графа  $G_i^*$  не містять AE, сталий потокорозподіл в PM  $N_i$  підтримується за рахунок створення визначених напорів MM  $N_o$  у вхідних вершинах PM  $N_i$ . Цей же результат можна одержати формально, припустивши, що дуги множини джерел  $E_i'$  ЛМ  $N_i$ ,  $i \in I$ , мають фіктивні AE.

4. Кожна фіктивна дуга  $j \in E_i''$ , де  $E_i''$  — множина стоків графа  $G_i$  РМ  $N_i$ , відповідає одному визначеному споживачу цільового продукту (СЦП), підключенню до розглянутої РМ  $N_i$ .

5. Граф  $G_i^*$ , а отже, і граф  $G_i$ , не містить дуг, що з'єднують між собою вхідні вершини множини  $V_i'$  РМ  $N_i$ .

Це обмеження для реальних ІМС справедливе в силу того, що вхідні вершини графа  $G_i^*$  РМ  $N_i$  з'єднані (збігаються) із вихідними вершинами ММ  $N_o$ .

При цьому вхідні вершини РМ  $N_i$  виявляються з'єднаними між собою дугами ММ  $N_o$ , і в силу цього дуг, рівнобіжних зазначеним, РМ  $N_i$  не містить.

6. Пасивні елементи (ПЕ), що належать РМ  $N_i$ , можуть знаходитися тільки в тих дугах графа  $G_i^*$ , котрі інцидентні вхідним вершинам  $x \in V_i'$ , де  $V_i'$  — множина таких вершин. Таке розташування ПЕ має місце в реальних РМ і зумовлено певними міркуваннями. До них можна віднести мінімізацію кількості ПЕ, оскільки число дуг РМ  $N_i$ , інцидентних вхідним вершинам, є незначним стосовно загального їхнього числа; зручність реалізації керуючих дій; можливість перекриття всіх потоків цільового продукту (ЦП) із ММ  $N_o$  у випадку створення в РМ  $N_i$  аварійної ситуації [1, 2].

З урахуванням пропозицій 5 і 6 множина  $E_i^P$  дуг, що містять ПЕ, задовольняє наступним умовам:  $E_i^P \subset E_i^*$ ,  $E_i^P = \{xu, \forall x \in V_i', u \in V_i^* \setminus V_i'\}$ ; де  $E_i$  — множина дуг графа  $G_i^*$  РМ  $N_i$ ;  $E_i'$  і  $E_i^*$  — відповідно множина джерел графа  $G_i$  і множина усіх дуг графа  $G_i^*$  РМ  $N_i$ .

7. Множина дуг  $E_i^\Gamma$  графа  $G_i$  РМ  $N_i$ , котрі є нерегульовані елементи (НЕ), задовольняє умові:  $E_i^\Gamma = (E_i^* \setminus E_i^P) \cup E_i''$ ; де  $E_i^*$ ,  $E_i^P$  і  $E_i''$  — відповідно множина всіх дуг графа  $G_i^*$ ; множина дуг графа  $G_i$ , що містять ПЕ; множина стоків графа  $G_i$  РМ  $N_i$ ,  $i \in I$ .

Дана умова означає, що до множини дуг  $E_i^\Gamma$  будемо відносити дуги графа  $G_i^*$ , що не є інцидентними множині вхідних вершин  $V_i'$ , і, отже, на підставі обмежень 5, 6 не належать до множини дуг  $E_i^P$ , що містять ПЕ, а також дуги, що відповідають окремим СЦП і на підставі обмеження 4 належать до множини стоків  $E_i^*$ . При цьому ніяких вхідних дуг множина  $E_i^\Gamma$  не містить.

Приклад моделюючого графа топологічної структури РМ, що задовольняє перерахованим вище обмеженням 1—7, наведений у [1, 2].

8. Протягом часу виконання вимірювань, розрахунку та реалізації необхідних керуючих дій у РМ  $N_i$  значення вектора напорів у вхідних

вершинах  $Z_i'$  та вектора напорів у вихідних вершинах  $Z_i''$  залишаються незмінними.

Ця умова породжена властивістю оперативності керуючого алгоритму, котра сформульована у [1, 2].

9. Ціллю функціонування РМ  $N_i$  є створення припустимих умов функціонування для всіх підключених до неї СЦП.

Аналіз реальних об'єктів, виконаний на підставі досліджень, що містяться в [1, 2] показує, що всі споживачі, підключенні до РМ  $N_i$ , функціонують у припустимих режимах, якщо для сталого потокорозподілу у відповідній РМ  $N_i$ , виконується наступна умова:  $\forall x \in V_i'''$ ,  $z_x \in [z_i^*, z_i^{**}]$ ; де  $z_i^*$  і  $z_i^{**}$  — відповідно нижня і верхня межа напору  $z_x$  у проміжній вершині  $x \in V_i'''$ ;  $V_i'''$  — множина проміжних вершин РМ  $N_i$ .

Відповідно до досліджень, проведених в [1, 2], можна вважати, що значення  $z_i^*$  і  $z_i^{**}$  визначаються режимами функціонування СЦП, підключених до РМ  $N_i$ ,  $i \in I$  — відомими числами для  $\forall i \in I$ . Наведена умова формалізує ціль функціонування РМ  $N_i$ ,  $i \in I$ .

При всіх можливих сталих потокорозподілах у РМ  $N_i$  не може існувати двох таких вершин  $x, u \in V_i'''$ , де  $V_i'''$  — множина проміжних вершин розглянутої РМ, для котрих одночасно були б справедливі наступні співвідношення:  $z_x < z_i^*, z_u > z_i^{**}, i \in I$ .

Це припущення справедливе в силу конструктивних та функціональних особливостей РМ [1, 2]. Виконання цього припущення зумовлене установленою вище схемою з'єднань дуг РМ і розташуванням ПЕ в її дугах. Дане припущення необхідне для відносно рівномірного розподілу напорів у вихідних вершинах підключення СЦП для створення припустимих режимів їхнього функціонування.

Використовуючи перераховані обмеження, що накладаються на РМ  $N_i$ ,  $i \in I$ , формалізуємо взаємозв'язок між напорами  $z_x$  у вершинах  $x \in V_i^* \setminus V_i'$  і координатами  $r_j$  вектора стану ПЕ  $R_j \in \Omega(R_i)$  у розглянутій РМ  $N_i$ .

Нехай у розглянутій РМ  $N_i$ ,  $i \in I$ , має місце сталий потокорозподіл. Тоді при фіксованому значенні вектора напорів у вхідних вершинах  $Z_i'$  і вектора стану НЕ  $\Gamma_i$ , напор  $z_x$  у будь-якій вершині  $x \in V_i^* \setminus V_i'$  є функцією координат  $r_j$ ,  $j \in E_i^P$ , вектора стану ПЕ  $R_i$  РМ  $N_i$ :  $z_x = z_x(R_i) = z_x(r_j, j \in E_i^P)$ .

Областю визначенняожної такої функції  $z_x$ ,  $x \in V_i^* \setminus V_i'$ , є область можливих значень  $\Omega(R_i)$  вектора  $R_i$ . При цьому має місце наступне твердження.

Для РМ  $N_i$ ,  $i \in I$ , при фіксованих значеннях векторів  $Z'_i$  і  $\Gamma_i$  усі  $z_x$ , де  $x \in V_i^* \setminus V_i'$ , є обмеженими і безперервними функціями по будь-якому аргументу  $r_j \in [r_j^*, r_j^{**}]$ . Причому усі  $z_x$  або монотонно зростають по обратному аргументу  $r_j$ , або монотонно спадають.

Доказ справедливості даного твердження міститься в [1, 2].

Побудована в даній роботі модель оперативно керованої РМ може бути використана при синтезі глобальної системи оперативного управління ієрархічно організованою ІМС.

## Висновки

На підставі виділення істотних властивостей та характерних особливостей функціонування формалізовані окремі РМ різного рівня ієрархії, що входять до складу ієрархічно організованих ІМС. Сформульовано твердження, що установлює взаємозв'язки між керуючими параметрами і параметрами сталих потокорозподілів у розглянутих РМ. Отримані залежності можуть бути використані для алгоритмізації локальних процесів оперативного управління окремими РМ різного рівня ієрархії в ієрархічно організованих ІМС.

## Література

1. Леви Л. И. Декомпозиция в задачах моделирования процессов оперативного управления иерархическими организованными инженерными сетевыми системами. — Луганск: Изд-во ВУГУ, 1996. — 122 с.
2. Леви Л. И. Иерархическая декомпозиция в задачах оперативного управления инженерными сетевыми системами. Дис... д-ра техн. наук: 05.13.07 — Луганск, 1999. — 342 с.