

## ОСОБЛИВОСТІ АЛГОРИТМІВ БІНАРИЗАЦІЇ ЗОБРАЖЕНЬ ДОКУМЕНТІВ

*Анотація.* Розглядається процес бінаризації зображення документа, що виконується на початковій стадії попередньої обробки процесу розпізнавання. Бінаризація зображення здійснюється через локальні та глобальні порогові методи. У даній роботі розглянуто глобальний метод бінаризації Отсу стосовно зображень документів та виконання пост-обробки бінарних зображень. Алгоритм Отсу був реалізований з використанням C++ і протестований на групі зображень.

*Abstract.* The process of document image binarization that is performed at an early stage pretreatment process of recognition. Image binarization is carried out through local and global threshold methods. In this paper, the global Otsu binarization method for document images in relation to implementation and post-processing of binary images. Otsu algorithm was implemented using C ++ and tested on a group of images.

*Ключові слова.* Оптичне розпізнавання тексту, бінаризація, попередня обробка зображення.

*Keywords.* optical character recognition (OCR), binarization, image processing.

### Вступ.

Бінаризація зображення документа зазвичай виконується на стадії попередньої обробки процесу розпізнавання тексту. Бінаризація – це процес переведення кольорового чи напівтонового зображення документа в двоколірне (бінарне, чорно-біле). Точність процесу бінаризації є важливою, оскільки від цього залежить якість виконання наступних операцій попередньої обробки для розпізнавання тексту.

Існуючі підходи до бінаризації зображень можна умовно розділити на 2 групи: глобальні порогові та локальні (адаптивні) [1]. Порогові методи бінаризації працюють із зображенням в цілому, знаходячи деяку характеристику (поріг), що дозволяє розділити це зображення на чорне і біле. Адаптивні методи працюють з окремими ділянками зображень і використовуються при неоднорідному освітленні об'єктів, що характерно при отриманні зображень документів.

### 1. Порогова бінаризація.

Бінарні зображення можна отримати з напівтонових зображень за допомогою порогової бінаризації. При виконанні цієї операції частина пікселів вибирається як пікселі переднього плану, що представляють об'єкти

<sup>1</sup> Українська академія друкарства

<sup>2</sup> Uniwersytet Warmińsko-Mazurski w Olsztynie

інтересу, а решта - в якості фонових пікселів. Знайди розподіл значень яскравості на даному зображення, деякі значення можна вибрати в якості порогів, які поділяють пікселі на групи. У найпростішому випадку вибирається одне граничне значення  $I$ . Всі пікселі з яскравістю більшою або рівною  $I$  стають пікселями переднього плану, а решта - фоновими. Ця операція називається верхньою пороговою бінаризацією (*threshold above*). Існують і інші різновиди порогової бінаризації. При виконанні нижньої порогової бінаризації (*threshold below*) пікселями переднього плану стають пікселі з яскравістю меншою чи рівною  $I$ . При пороговій бінаризації за діапазоном (*threshold inside*) вказуються два граничні значення - верхнє і нижнє. Пікселі з яскравістю в діапазоні між пороговими значеннями вибираються як пікселі переднього плану. Зворотний критерій вибору пікселів переднього плану застосовується при виконанні зовнішньої порогової бінаризації (*threshold outside*). Зауважимо, що головним питанням, яке виникає при виконанні всіх цих різновидів операції бінаризації, є вибір порогових значень [4].

#### *Вибір порогу бінаризації по гістограмі*

В якості вихідних даних для вибору порогу бінаризації можна розглядати гістограму розподілу значень яскравості на напівтоновому зображення. Для стисності викладу будемо називати її гістограмою зображення. Гістограма  $h$  напівтонового зображення  $I$  задається виразом:

$$h = \{(r, c) \mid I(r, c) = m\},$$

де  $m$  відповідає інтервалу значень яскравості.

Обчислити гістограму можна за допомогою процедур обробки з використанням масиву. Позначимо через  $H$  масив з індексами від 0 до  $MaxVal$ , де 0 відповідає найменшому можливому значенню яскравості, а  $MaxVal$  - найбільшому. Нехай  $I$  - це двовимірний масив зображення з індексами рядків від 0 до  $MaxRow$  та індексами стовпців від 0 до  $MaxCol$ . Процедура розрахунку гістограми:

1) ініціалізація інтервалів гістограми нульовими значеннями;

2) накопичувальне обчислення кількості значень яскравості в кожному інтервалі.

У процедурі побудови гістограми кожному можливому значенню яскравості на зображення може відповідати один інтервал з гістограми або ж, іноді, бажано згрупувати декілька значень яскравості в один інтервал, наприклад, для відображення гістограми зображення з великою кількістю градацій яскравості. Для цієї мети процедуру розрахунку гістограми можна модифікувати, щоб обчислювати номер інтервалу як функцію значення яскравості.

Зрозуміло, що кожен раз вручну для кожного зображення підбирати свій поріг яскравості незручно. Можна реалізувати процедуру для автоматичного виявлення піків і впадин на заданій гістограмі. У простому випадку для цього виконується пошук одиночного порогового значення, що розділяє пікселі

зображення на світлі і темні. Якщо розподіл темних і світлих пікселів на гістограмі відокремлені один від одного значим проміжком, то така гістограма називається бімодальною: одна мода відповідає темним пікселям, а інша - світлим. При малому перекритті (або за відсутності перекриття) розподілів темних і світлих пікселів в якості порогу можна вибрати будь-яке значення в області впадини між двома модами гістограми. Однак при сильному перекритті розподілів світлих і темних пікселів вибір порогу ускладнюється, тому що впадина на гістограмі зникає, і два розподіли починають зливатися в один. Для складніших випадків існують різні критерії бінаризації, наприклад, Отсу, Бернса, Ейквеля, Ніблека та ін. [5]. Найефективнішим, як за швидкодією, так і за якістю, вважається критерій Отсу.

## **2. Автоматичний вибір порогу бінаризації: метод Отсу**

Вибір порогу в цьому методі ґрунтуються на мінімізації внутрішньогрупової дисперсії двох груп пікселів, розділених оператором порогової бінаризації [3]. При розгляді методу будемо вважати, що гістограма задана у вигляді дискретної функції розподілу імовірності  $P$ . Значення  $P(0), \dots, P(I)$  представляють собою спостережувані імовірності значень яскравості  $0, \dots, I$ .  $P(i) = |\{(r, c) | Image(r, c) = i\}| / RxC$ , де  $RxC$  дорівнює площі зображення. Якщо гістограма бімодальна, то завдання вибору порогу бінаризації полягає у визначенні найкращого порогу  $t$ , що відокремлює дві моди гістограми одна від одної. Кожному пороговому значенню  $t$  відповідає дисперсія групи значень, менших або рівних  $t$ , і дисперсія групи значень, більших від  $t$ . Отсу запропонував визначення найкращого порогу бінаризації як такого значення, для якого зважена сума внутрішньогрупових дисперсій (within-group variances) мінімальна. Ваги дорівнюють сумарним імовірностям відповідних груп.

Мірою однорідності груп є дисперсія. Чим менше розкидані значення всередині групи, тим менше значення дисперсії. Можливим способом вибору критерію для поділу груп може бути вибір такого значення, при якому зважена сума внутрішньогрупових дисперсій буде мінімальна. У цьому критерії передбачається існування однорідних груп (які складаються з приблизно однакових значень). Другий спосіб полягає у виборі значення, при якому квадрат різниці між середніми значеннями отриманих груп приймає максимальне значення. Ця різниця пов'язана з міжгруповою дисперсією (between-group variance).

Обидва критерії поділу призводять до аналогічних результатів, так як сума внутрішньогрупових і міжгрупових дисперсій постійна. Позначимо через  $\sigma_w^2$  зважену суму внутрішньогрупових дисперсій. Ця сума називається загальною внутрішньогруповою дисперсією. Через  $\sigma_1^2(t)$  позначимо дисперсію першої групи, що складається із значень, менших або рівних  $t$ .  $\sigma_2^2(t)$  – дисперсія другої групи, яка складається зі значень, більших від  $t$ .

Позначимо через  $q_1(t)$  сумарну ймовірність першої групи і через  $q_2(t)$  - сумарну ймовірність другої групи. Середні значення першої і другої груп позначимо  $\mu_1(t)$  і  $\mu_2(t)$ . Тоді загальна внутрішньогрупова дисперсія  $\sigma_W^2$  визначається як:

$$\sigma_W^2(t) = q_1(t)\sigma_1^2(t) + q_2(t)\sigma_2^2(t)$$

де:

$$q_1(t) = \sum_{i=1}^t P(i)$$

$$q_2(t) = \sum_{i=t+1}^I P(i)$$

$$\mu_1(t) = \sum_{i=1}^t iP(i)/ q_1(t)$$

$$\mu_2(t) = \sum_{i=t+1}^I iP(i)/ q_2(t)$$

$$\sigma_1^2(t) = \sum_{i=1}^t [i - \mu_1(t)]^2 P(i)/ q_1(t)$$

$$\sigma_2^2(t) = \sum_{i=t+1}^I [i - \mu_2(t)]^2 P(i)/ q_2(t)$$

Найкраще значення порогу можна визначити простим перебором всіх можливих значень  $t$  для пошуку значення  $t$ , яке буде мінімізувати значення  $\sigma_W^2(t)$ . В багатьох ситуаціях область перебору можна зменшити до проміжку між двома модами гістограми. Однак витрати на виявлення мод співставні з пошуком значення, що розділяє розподіл в околі цих мод.

Отсу показав, що значенням  $t$ , яке буде мінімізувати  $\sigma_W^2(t)$ , буде таке значення  $t$ , при якомусяться максимум міжгрупової дисперсії  $\sigma_B^2(t)$

$$\sigma_B^2(t) = q_1(t)[1 - q_1(t)][\mu_1(t) - \mu_2(t)]^2.$$

Для визначення  $t$ , що буде максимізувати  $\sigma_B^2(t)$  всі необхідні величини повинні бути обчислені. Обчислення цих величин не обов'язково незалежно виконувати для кожного значення  $t$ . Існує взаємозв'язок між значеннями цих величин для  $t$  і для наступного значення  $t + 1$ .

$$q_1(t + 1) = q_1(t) + P(t + 1); \quad q_1(1) = P(1);$$

$$\mu_1(t + 1) = \frac{q_1(t)\mu_1(t) + (t+1)P(t+1)}{q_1(t+1)}; \quad \mu_1(0) = 0,$$

$$\mu_2(t + 1) = \frac{\mu - q_1(t + 1)\mu_1(t + 1)}{1 - q_1(t + 1)}$$

Алгоритм бінаризації методом Отсу можна представити наступною

послідовністю дій:

1. Обчислити гістограму й імовірність для кожного рівня інтенсивності.
2. Обчислити значення  $q_i$  і  $\mu_i$ .
3. Для кожного значення порога від  $t = 1$  до максимальної інтенсивності:
  - 3.1. Оновлюємо  $q_i$  і  $\mu_i$ ,
  - 3.2. Обчислюємо  $\sigma_B^2(t)$ .
4. Бажаний поріг  $t$  відповідає максимуму  $\sigma_B^2(t)$ .
5. Повторно пробігаємо попіксельно все зображення. Порівнюємо рівень яскравості кожного пікселя з порогом  $t$ . Якщо цей рівень менше або дорівнює  $t$ , то піксель стає чорним, інакше – білим.

### 3. Обробка бінарного зображення

Експериментальні дослідження (рис.2) показують, що після здійснення процесу бінаризації на зображенні появляються деякі помилкові області, які не відповідають реальним об'єктам на зображенні (рис.1). Тому необхідно розробити алгоритм пост-обробки бінарного зображення для корекції помилок процесу бінаризації та для видалення шуму, утвореного в процесі бінаризації [3].

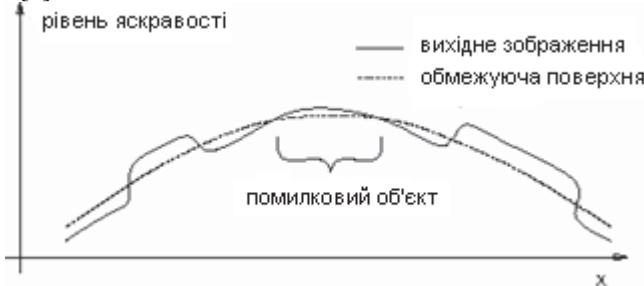


Рис. 1. Утворення помилкових об'єктів під час процесу бінаризації

Пропонується наступний алгоритм процесу пост-обробки бінарного зображення:

1. Згладжується вихідне зображення фільтром  $3 \times 3$  для видалення шуму.
2. Розраховується значення градієнта для кожного пікселя згладженого зображення за допомогою контурного оператора Собеля [2].
3. Вибирається значення порогу для градієнта, який буде розділяти об'єкти на значущі і помилкові. Це значення вказується вручну.
4. Для всіх контурних пікселів об'єкта розраховується середній градієнт (в околі). Контурним пікселем об'єкта вважається інформаційний піксель, який приєднаний до фонового згідно з умовою 4-х зв'язності [4]. Якщо середнє значення градієнта виявиться меншим, ніж порогове, то відповідний інформаційний піксель повинен стати фоновим.



*Доказательство.* Так как комитет существует, то выполняется условие (7). Не ограничивая общности, будем предполагать, что среди  $c$ , нет и одинаково направленных векторов, т.е.

(9)

Покажем, что существует  $(n \times 2)$ -матрица  $A$ , для которой  $\forall a \in \mathbb{R}^n : a \cdot A + a \cdot A = (0, 0)$ .

Обозначим столбцы матрицы  $A$  через  $x \in \mathbb{R}^n$  и  $y \in \mathbb{R}^m$ .

$$A = \{u, v\}; C_A = \{\langle c_1, u \rangle, \langle c_1, v \rangle\} \in R$$

В качестве и выберем такой вектор, что  $\langle c_i, u \rangle \neq 0 \ (\forall i)$ .

Введем обозначение:  $\alpha_y = \{c, \omega\}$

$$\text{If } \exists v \in \mathbb{R}^n : \langle c_i - \alpha_i c_j, v \rangle = 0 \text{ (} i \neq j \text{).}$$

Найденные векторы  $\mu$  и  $\nu$  и образуют, очевидно,

столбцы искомой матрицы  $A$ .

Мы показали, что если система (5) без противоречий, то существует линейное преобразование  $A$  такое, что система (5) эквивалентна системе

Заметим, что если  $K = \{y_1, \dots, y_n\}$  — комитет системы (10), то

**МНОЖЕСТВО**

{ $x^1, \dots, x^k$ }, где  $x^i$  - матрица, транспонированная по отношению к  $A_i$ , является комитетом системы (5), так как  $\{c, t, y\} = \{c, x, y^d\}$ .

Следовательно, нам достаточно доказать, что если (5) – система из  $n$  без противоречий, то существует её коммит с числом членов  $q \leq n$ .

55

прийшли Його, дивилися стада Божими дітьми, тим, які віягали в Погоні» (Ін. 1:10-12).

Давайте відповісти на це питання, і подумасмо про такий важливий факт: наука ніколи не кроє про тілі речі і не претендує на те, щоб говорити про них. Тим не менш на речі не лише підозрюють науковці даним, — вони з ключем до пояснення того, чому ця наука вине влагали, покіймачки нам, починки Бог-Словія залишили і створили нам світ.

## 7. ПОЧАТОК ВСЕСВІТУ

Питання про те, чи має Всесвіт початок, є найважливішим питанням історії людської думки. Оскільки якщо Всесвіт не має початку, він є вічним нескінченним низкою фактів. З іншого боку, якщо у цього було початок, то він не вічний. Це, своєю чергою, означає, що він не є вишуканою, кінцевою реальністю. Вища і вічна сущість, за Біблією, — Бог, Творець Всесвіту. Він і є, а частина Всесвіту, а Всесвіт не є його частиною.

Вироджок історії було висловлено чимало думок про походження світу. Платон твердив, що цілі створені з нанеред існуючої матерії (диалог «Тімей»). Арістотель вважав, що Земля заняла була центром всіх сущість. Однією з варіантій на тему пізнього Весевії буде «Космологія древніх індусів», якою думалися, що світ проходить через нескінченні цикли утворення і знищення, до природних ритмів, а надзвичайно розтягнуті у часі і таких, що тривають трільйони років.

Але перші християни, опираючись на Біблію, докримували уявлення про те, що Бог створив світ *e ex nihilo* (лат. — «з нічого»). Це уявлення, сформульоване такими видатними мислителями, як Августин та Тімен, панувало протягом багатьох століть.

Тим не менш виродовж майже усього Нового часу  
Копернік, Галілея і Ньютона найбільш поширеною було уявлення про те, що Всесвіт нескінчений як у просторі, так і в часі. Згодом, десь із середини XIX ст., це уявлення почало поступово витиснитися і нарешті перестала домінувати. Відтепер початок

Вичерпавши ділову тему, статеві буржуа передали обговорювані достоїнства обох служниць мовою, настільки «бургудською», що не впадає тієї розмови друкувати. Ця невчирена тема завела їх так далеко, що вони й не помітили, як дісталися до головного міста округи, в якій царював Гоберт; це місто досить скісне, щоб і найтерпливіші читачі дозволили нам непевністю відступу.

Навіть Віль-о-Фе хоче зустріти і дивитися на поясницю, як перекрумлюється від сильного патинового болю. І та фаго, що він відчуває, «засіда в лісі», а також ясно, що це погано, укриваємий делту Алонів при її зліті з річкою, коротко п'ять миль нижче впадає в Іону. Певно, якісь франк будував форпост на пагорбі, що тут крутко повертає біля ходить погодними схилами, що ведуть до моря. Тут же, на пагорбі замка, є терпіння, що відчувається, як глибокі, дентити, відбиті ровом, завойовником створює собі тут грізну воєнну поганку, поганку, сеніоральну місце, дужче, ніж для стиги містострою та шляхового мита і для нагляду за падіннями помольного податку, що накладається на заліз

Така історія виникнення Віль-О-Фе. Скарб, що встановлювалося феодальне або церковне панування, вони збурювали до життя нові інтереси селища, а дали й міста, коли місцеві умови сприяли притягуванню, розвиткові та залученню промисловіків. Винайдений Жаком Рулем способом сплавлювання лісу, який постачував підприємства місця для виготовлення плющів, створив Віль-О-Фе, що до цього часу на весь світ славився промислом Султаніка. Віль-О-Фе становив центром діяльності великих пісоматеріалізацій, які працювали на ділянках лісів по берегах обох річок. Вимірювання лісу, пошуки відсталих колод та перетворення лісовою в Сену спричинилися до великого напливу робітників. Приріст населення збільшив споживання і сприяв розвиткові торгувлі. Отже, Віль-О-Фе, де наприкінці сторіччя не було й шістисот жителів, 1790 року нарахував іх дві тисячі, а Гобертен відзначив це цифрою п'ять тисяч. Ось у якому спосіб, виникла місцевість, яку відома під назвою Віль-О-Фе.

Коли Законодавчі збори видали відповідні закони на території Віль-о-Фе, що виявилися географічно розташованім на півдні, де належало бути супрефектурі, не живили Суданж, був обраний головним містом округу Танзанія. Супрефектура появляється з собою створенням першої інстанції і всього чиновницького штату, потім для окружного центру. Прирівняння населення з'єднує цілі й попуті праці, природного, підприєм-



## **Висновок**

У статті розглянуто один з глобальних методів порогової бінаризації стосовно зображень документів; реалізований алгоритм даного методу протестований на групі зображень. Також запропоновано алгоритм додаткової обробки зображень для корекції помилок процесу бінаризації та для видалення шуму. Результати експериментів показують, що пост-обробка бінарних зображень значно покращує отримані зображення. Тому можна зробити висновок про достатню ефективність цього підходу і використовувати його для наступних етапів попередньої обробки зображення для розпізнавання символів.

1. Кручинин А. Бинаризация изображений: [Електронний ресурс]. – Режим доступу: <http://recog.ru/blog/applied/15.html>
2. Прэтт У. Цифровая обработка изображений / У. Прэтт; пер. с англ. под ред. канд. техн. наук Д. С. Лебедева. – Кн. 1,2. – М.: Наука, 2000
3. Федоров А. Бинаризация черно-белых изображений: состояние и перспективы развития: [Електронный ресурс]. – Режим доступу: <http://itclaim.ru/Library/Books/ITS/wwwbook/ist4b/its4/fyodorov.htm>
4. Shapiro L. Computer Vision / Linda Shapiro, George Stockman. – Prentice Hall. – 2001
5. Trier O.D. Evaluation of binarization methods for document images / Oivind Due Trier, Torf Finn Taxt. – Pattern analysis and recognition, IEEE. – Volume 17. – Issue 3. – 1995. – 312-315
6. Otsu N. A threshold selection method from gray-level histograms / N. Otsu // IEEE Trans. Syst., Man. and Cybern. – v. SMC. - №9. – 62-66

*Поступила 16.10.2013р.*

УДК 621.3

Л.С. Сікора, д.т.н. (НУ «Львівська політехніка», м. Львів), Н.К. Лиса (ЦСД «ЕБТЕС, м. Львів), к.т.н., Б.Л. Якимчук, співшукач (ЦСД «ЕБТЕС, м. Львів), Ю.Г. Міюшкович, к.т.н. (НУ «Львівська політехніка», м. Львів), Р.С. Марцишин, к.т.н. (НУ «Львівська політехніка», м. Львів)

## **СИСТЕМНІ ТА ІНФОРМАЦІЙНІ ТЕХНОЛОГІЇ ПІДТРИМКИ ПРИЙНЯТТЯ РІШЕНЬ ДЛЯ УПРАВЛІННЯ РІВНЕМ ВИКІДІВ ПРОДУКТІВ ЗГОРАННЯ ТЕС**

*Анотація.* Розглянуто і обґрунтовано вимоги до інформаційного забезпечення систем моніторингу викидів продуктів згорання ТЕС.

*Анотация.* Рассмотрены и обоснованы требования к информационным системам для мониторинга выбросов продуктов горания.

*Abstract.* Considered and justified requirements for information systems for monitoring emissions of combustion products.